- Системный анализ и исследование операций
 - 1 Семестр.
 - КЛАССИФИКАЦИЯ СИСТЕМ, МОДЕЛИ
- Модель закона Ньютона: F(t)=a(t)m(t) является примером
- статической модели
- динамической модели
- дискретной модели
- имитационной модели
- \$Совокупность всех объектов, изменение свойств которых влияет на системы, а также тух объектов, чьи свойства меняются в результате поведения системы, это:
- среда
- подсистема
- компоненты
- критерий
- \$Простейшая, неделимая часть системы, определяемая в зависимости от цели построения и анализа системы
- компонент
- наблюдатель
- элемент
- атом
- \$Ограничение системы свободы элементов определяют понятием
- критерий
- цель
- СВЯЗЬ
- страта
- \$Способность системы в отсутствии внешних воздействий сохранять своё состояние сколь угодно долго определяется понятием
- устойчивость
- развитие
- равновесие
- поведение

- Система «Банк», где количество посетителей меняется мгновенно (только по прибытии нового посетителя, по окончании обслуживания или уходе посетителя, ранее находившегося в банке), является примером
- непрерывной системы
- дискретной системы
- стохастической системы
- детерминированной системы
- Система массового обслуживания с несколькими случайными входными данными компонентов является примером
- непрерывной системы
- дискретной системы
- стохастической системы
- детерминированной системы
- При построении модели, описывающей динамическое явление, используется:
- аппарат простейших алгебраических уравнений
- аппарат дифференциальных уравнений
- аппарат тригонометрических уравнений
- аппарат логарифмических уравнений
- Формализация это
- описание операции
- решение оптимизационной задачи
- постановка задачи
- построение модели
- Какому виду управления соответствует следующее определение: организация координации подсистем для достижения главной цели.
- целевое управление
- функциональное управление
- линейное управление
- командное управление
- Адаптивная система это
- система которая не способна приспосабливаться к внешним воздействиям
- система способная приспосабливаться к внешним воздействиям
- система способная мгновенно реагировать на все виды воздействий
- система способная обмениваться со средой массой, энергией и информацией
- Что является входом для системы не полностью изолированной от среды:
- объекты передаваемые системой среде
- объекты произведенные внутри среды
- наследуемые объекты
- объекты и компоненты передаваемые из среды системе

- Какому представлению объектов соответствует определение: наблюдатель отделяет себя от среды и системы:
- отвлеченность
- наследуемые объекты
- погружение
- импликация
- Каким параметром не характеризуются связи в системе:
- направлением
- силой
- мощностью
- характером
- Что характеризует структурное представление системы
- упорядоченность элементов
- вид переходов с уровней системы
- идеальные устремления
- реальные возможности
- Какую способность системы называют поведением:
- Если система способна переходить из одного состояния в другое.
- Способность системы в отсутствии внешних возмущений сохранять своё поведение сколь угодно долго.
- Способность системы возвращаться в состояние равновесия, если она была выведена из этого состояния.
- Если отклонение системы не превышает некоторого предела.
- Какие системы называются открытыми
- обладающие большими размерами
- способные обмениваться со средой массой, энергией, информацией
- обладающие свойствами самоорганизующихся систем
- с самосохраняемой структурой
- \$Какая из представленных систем является неживой
- клетки
- растения
- кристалл
- животные
- \$Для открытых систем характерно
- превышение прочности внутренних связей над внешними
- наличие прочих связей с внешней средой и зависимости от нее
- равноценность внешних и внутренних связей
- отсутствие связей с внешней средой

- \$Одной из характеристик функционирования системы, определяющейся как способность системы возвращаться в состояние равновесия после того, как она была выведена из этого состояния под влиянием возмущающих воздействий, является
- равновесие;
- устойчивость;
- развитие;
- самоорганизация
- \$Сетевая структура представляет собой
- декомпозицию системы во времени
- декомпозицию системы в пространстве
- относительно независимые, взаимодействующие между собой подсистемы
- взаимоотношения элементов в пределах определённого уровня
- \$Уровень иерархической структуры, при которой система представлена в виде взаимодействующих подсистем, называется
- стратой
- эшелоном
- слоем
- характером
- Структура управления вузом: "Ректор Проректор Декан Заведующий кафедрой, подразделением Преподаватель кафедры, сотрудник подразделения" является примером
- линейной структуры
- иерархической структуры
- матричной структуры
- сетевой структуры
- Структура работников отдела НИИ, выполняющих работы по одной и той же теме является примером
- линейной структуры
- иерархической структуры
- матричной структуры
- сетевой структуры
- Структура станций метро на одной (не кольцевой) линии в одном направлении является примером
- линейной структуры
- иерархической структуры
- матричной структуры
- сетевой структуры

- Понятие неопределенности целей это:
- Если одной цели соответствует несколько критериев
- Если множеству целей соответствуют несколько критериев
- Если одной цели соответствует один критерий
- Если множеству целей соответствуют один критерий
- Укажите название метода устранения неопределенности

$$\max f = rac{\sum f_i}{\sum f_i}$$
 , где $j \in \{j o \min\}$ $i \in \{i o \max\}$

- отношение показателей
- метод уступок
- введение метрики
- линейная свертка
- Укажите название метода устранения неопределенности

$$F(x) = \max \sum_{i} c_i f_i(x), \sum_{i} c_i = 1, c_i > 0$$

- линейная свертка
- контрольные показатели
- метод уступок
- введение метрики

• ЧИСЛЕННЫЕ МЕТОДЫ ОТЫСКАНИЯ ЭКСТРЕМУМОВ ФУНКЦИИ

- Матрицей Гессе дважды непрерывно дифференцируемой функции f(x) называется матрица
- частных производных нулевого порядка
- частных производных первого порядка
- частных производных второго порядка
- частных производных третьего порядка
- Матрица Гессе для функции $f(x) = x_1^2 x_2^2$ имеет вид:

$$\begin{pmatrix}
2 & 0 \\
0 & -2
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$$

- Алгоритм Свенна используется для нахождения
- интервала сходимости

- интервала неопределенности
- максимума функции
- минимума функции
- \$Что такое градиент функции многих переменных?
- матрица перестановок.
- матрица Якоби
- матрица множества альтернатив.
- матрица Гессе
- Точка х* дважды непрерывно дифференцируемой функции f(x) является точкой локального минимума, если
- ее градиент равен нулю, а матрица Гессе является положительно определенной
- ее градиент равен нулю, а матрица Гессе является отрицательно определенной
- ее градиент не равен нулю, а матрица Гессе является положительно определенной
- ее градиент не равен нулю, а матрица Гессе является положительно определенной
- Функция Лагранжа применяется при нахождении (2 ответа)
- безусловного минимума
- безусловного максимума
- условного минимума
- условного максимума
- Для задачи поиска экстремума функции $f(x) = x_1^2 + x_2^2$ при условии $g(x) = x_2^2 x_1 + 3 = 0$ функция Лагранжа имеет вид:

$$L = x_1^2 + x_2^2 - \lambda(x_2^2 - x_1 + 3)$$

$$L = x_1^2 + x_2^2 - \lambda(x_2^2 - x_1 - 3)$$

$$L = x_1^2 + x_2^2 + \lambda(x_2^2 - x_1 - 3)$$

$$L = x_1^2 + x_2^2 + \lambda(x_2^2 - x_1 + 3)$$

• \$Классическая функция Лагранжа имеет вид

•
$$f(x,\lambda) = f(x) + \sum_{j=1}^{p} \lambda_j g_j(x)$$
.

•
$$f = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n$$

•
$$L = x_1^2 + x_2^2 - \lambda(x_2^2 - x_1 - 3)$$

•
$$f(x) = x_1^2 + x_2^2$$

- Какой принцип построения ряда Фибоначчи?
- Каждый последующий член равен произведению 2-х предыдущих.
- Каждый последующий член увеличивается в 2 раза.

- Каждый последующий член равен сумме 2-х предыдущих.
- Каждый последующий член увеличивается на единицу.

• Сколькими точками делится отрезок на первой итерации алгоритма метода золотого сечения?

- одной
- двумя
- тремя
- четырьмя

До каких пор будет продолжаться процедура по выполнению алгоритма метода золотого сечения?

- до 2 итераций
- до 4 итераций
- пока длина текущего интервала неопределенности не окажется меньше установленной величины
- пока длина текущего интервала неопределенности не окажется больше установленной величины

• Какой принцип лежит в основе метода золотого сечения:

- Отношение длины всего отрезка к большей части равно отношению большей части к меньшей.
- Отношение длины всего отрезка к меньшей части равно отношению большей части к меньшей.
- Отношение длины большей части к меньшей равно отношению меньшей части ко всему отрезку.
- Отношение длины всего отрезка к большей части равно отношению меньшей части ко всему отрезку.

• В каких пропорциях делится отрезок при использовании метода золотого сечения?

- 1.618
- 1.688
- 1.95
- 0.5

• Метод дихотомии иначе называется:

- метод кубической интерполяции
- метод половинного деления
- метод наискорейшего спуска
- метод сопряженных направлений

Метод прямого поиска – это:

- Метод половинного деления как простейший однопараметрический метод безусловной оптимизации.
- Метод половинного деления как генерация псевдослучайных чисел.
- Метод половинного деления как пример прямого метода условной одномерной пассивной оптимизации.

• Метод в информатике для поиска максимумов и минимумов функции, которая либо сначала строго возрастает, затем строго убывает, либо наоборот.

• Преимуществом метода дихотомии является то, что

- Количество итераций строго ограниченно.
- В каждой итерации проводится поиск строго одной точки.
- Деление проводится по одному.
- Рассматриваемый отрезок делится в пропорции золотого сечения в обоих направлениях.

• В основе симплекс-метода лежит:

- перебор вариантов переменных, который приводит к экстремуму функции
- перебор вариантов коэффициентов, который приводит к экстремуму функции
- приведение системы ограничений к виду, соответствующему линейному функции
- выборка коэффициентов из числа предложенных в системе ограничений, которая приводит к экстремуму функции

• \$Двойственный симплекс-метод называют

- методом последовательного улучшения планов
- методом последовательного уточнения оценок
- методом Хитча
- методом Фибоначчи

Описание модели ЛП:

- Целевая функция и ограничения заданы с помощью функций, у которых коэффициенты постоянные, а число ограничений не равно числу переменных.
- Целевая функция и ограничения заданы с помощью функций, у которых коэффициенты постоянные, а число ограничений равно числу переменных.
- Целевая функция и ограничения заданы с помощью неравенств, у которых коэффициенты постоянные, а число ограничений не равно числу переменных.
- Целевая функция и ограничения заданы с помощью неравенств, у которых коэффициенты постоянные, а число ограничений равно числу переменных.

• Под ЛП понимается:

- Раздел теории экстремальных задач, в которых изучаются задачи минимизации(максимизации) линейных функций на множестве, заданном системой равенств и неравенств.
- Ключевая модель системного анализа, направленная на приведение задач к канонической форме.
- Теоретическая модель системного анализа, направленная на выявление дефицитных ресурсов при решении задач минимизации.
- Раздел теории экстремальных задач, в которых ставится вопрос об определении множества допустимых значений линейных функций.

• При решении задач ЛП может применяться метод:(2 ответа)

- симплекс-метод
- графический метод
- метод Томсона
- метод Хитча

- Задача нахождения значений параметров, обеспечивающих экстремум функции при наличии ограничений на аргументы, называется:
- задачей ЛП
- транспортной задачей
- задачей целочисленного программирования
- задачей максимизации
- Задача нахождения максимума целевой функции от п переменных вида: $f = c_1 x_1 + c_2 x_2 + ... + c_n x_n$ - целевая функция,

$$a_1^1 x_1 + a_1^2 x_2 + \dots + a_1^n x_n = b_1$$

$$a_1 x_1 + a_1 x_2 + \dots + a_1 x_n = b_1$$

$$a_2^1 x_1 + a_{21}^2 x_2 + \dots + a_2^n x_n = b_2$$

- стандартной
- общей
- канонической
- экстремальной
- Выражение $A = \left\{ \! a_i^{\,j} \right\}_{\!j=\overline{1,m};i=\overline{1,n}} = \left[\! egin{array}{c} \! a_1 ... a_1^{\,n} \\ \! a_2 ... a_2^{\,n} \\ \! ---- \! \end{array} \! \right]$ называется:
- вектор стоимости
- матрица ресурсов
- матрица условий
- вектор ограничений
- Произведение А*х=b, где х вектор переменных, А матрица условий, тогда результат этой операции b носит название:
- вектор стоимости
- матрица ресурсов
- вектор максимизации
- вектор ограничений
- Для построения общего метода решения задач ЛП соответствующие модели представлены в стандартной форме, если:(3 ответа)
- значения всех переменных модели неотрицательны
- целевая функция подлежит максимизации или минимизации
- все коэффициенты целевой функции неотрицательны
- все ограничения записываются в виде равенств с неотрицательной правой частью
- Наиболее часто интерпретация графического метода решения задачи ЛП применяется для случая, когда количество переменных равно:
- 3
- 2

- 2 или 3
- больше 3-х

Решение задачи ЛП в случае использования графического метода будет являться:

- Положение прямой, задающей целевую функцию, при котором она вышла на граничную точку допустимой области
- Положение прямой, задающей целевую функцию, при котором она вышла за граничную точку недопустимой области
- Положение прямой, задающей дефицитный ресурс, при котором она вышла на граничную точку допустимой области
- Положение прямой, задающей дефицитный ресурс, при котором она вышла за граничную точку недопустимой области

• Первый шаг при использовании графического метода при решении задач ЛП на максимизацию заключается в:

- определение статуса ресурсов
- замене знака равенства знаком неравенства в системе ограничений
- в проведении анализа на чувствительность
- геометрическом представлении допустимых решений

• Анализ на чувствительность к правой части ограничений позволяет ответить на вопрос:

- о допустимом изменении ресурсов без изменения точки оптимума
- увеличение объёма какого из ресурсов наиболее выгодно
- о допустимом изменении коэффициентов целевой функции
- о наличии связывающих, или активных, ограничений

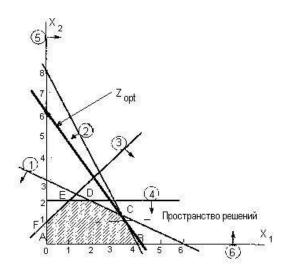
Дефицитным называется ресурс:

- соответствующий не связывающему ограничению
- соответствующему связывающему ограничению
- соответствующий прямой целевой функции
- соответствующий прямой, параллельной целевой функции

• Недефицитным называется ресурс:

- соответствующий несвязывающему ограничению
- соответствующему активному ограничению
- соответствующий прямой целевой функции
- соответствующий прямой, параллельной целевой функции

 При решении первой задачи на чувствительность, предельной точкой сдвига прямой 1 будет являться точка (см. рисунок ниже):



- пересечения прямых 2 и 3
- пересечения прямых 4 и 3
- пересечения прямых 3 и 5
- пересечения прямых 2 и 4
- В чем заключается процедура ветвления в методе ветвей и границ?
- в разбиении области допустимых решений на 6 областей
- в разбиении области допустимых решений на подобласти меньших размеров
- в разбиении области допустимых решений на подобласти больших размеров
- нет правильного ответа
- До каких пор применяется метод ветвей и границ?
- пока существуют возможные целые решения
- пока не будут проверены все варианты
- пока не получено оптимальное целочисленное решение
- пока не получено оптимальное решение
- \$Один из алгоритмов нахождения решения задачи целочисленного программирования группы методов отсекающих плоскостей называется
- алгоритм двойственного симплекс-метода
- алгоритм метода ветвей и границ
- алгоритм метода Гомори
- алгоритм симплекс-метода
- \$Множество всех допустимых решений системы задачи линейного программирования является
- выпуклым
- вогнутым
- одновременно выпуклым и вогнутым

- \$В задачах линейного программирования решаемых симплекс-методом искомые переменные должны быть
- свободными от ограничений
- положительными
- неотрицательными
- любыми

•