

Ю. В. РАКИТСКИЙ

АСИМПТОТИЧЕСКИЕ ФОРМУЛЫ ПОГРЕШНОСТИ РЕШЕНИЙ  
СИСТЕМ ОБЫКНОВЕННЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ  
ФУНКЦИОНАЛЬНЫМИ ЧИСЛЕННЫМИ МЕТОДАМИ

(Представлено академиком А. Н. Тихоновым 25 XII 1969)

Пусть в замкнутой выпуклой по  $z$  области  $\Pi(|t - t_0| \leqslant T, |z_i(t) - z_i| \leqslant R)$  существует решение задачи Коши для системы

$$dz / dt = f(t, z), \quad z(t_0) = z_0, \quad (1)$$

где  $z(t)$  —  $m$ -мерный вектор.

Если для интегрирования задачи (1) применяется численный метод с шагом интегрирования  $h$  и ошибкой на отдельном шаге  $e_n = O(h^{s+1})$ , то предполагается, что ошибка округления, допускаемая на отдельном шаге,  $\Gamma_n = O(h^{s+2})$ , и заданная вектор-функция  $f(t, z)$  в области  $\Pi$  непрерывна и имеет непрерывные частные производные по всем аргументам до  $(s+1)$ -го порядка включительно. Предполагается также, что точки приближенного решения принадлежат области  $\Pi$ .

Приняты обозначения:  $z_n$  — приближенное решение задачи (1);  $t_n = t_0 + nh$ ;  $n$  — целое число;  $h$  — шаг интегрирования;  $f_n = f(t_n, z_n)$ ;  $z(t_n)$  — точное решение задачи (1), взятое при  $t = t_n$ ;  $u(t)$  — матричная функция ( $m \times m$ ), удовлетворяющая уравнению:

$$\frac{du}{dt} = \frac{\partial f}{\partial z} u, \quad u(t_0) = E,$$

где  $E$  — единичная матрица ( $m \times m$ ); матрица  $\partial f / \partial z = (\partial f_i(t, z) / \partial z_k)$  ( $i, k = 1, \dots, m$ ).

Теорема 1. Для приближенного решения задачи (1) методом Рунге — Кутта третьей степени:

$$z_{n+1} = z_n + \frac{h}{6} \left[ f\left(t_n + h, z_n + 2hf\left(t_n + \frac{h}{2}, z_n + \frac{h}{2}f_n\right) - hf_n\right) + 4f\left(t_n + \frac{h}{2}, z_n + \frac{h}{2}f_n\right) + f_n \right]$$

справедлива асимптотическая формула при  $h \rightarrow 0$ :

$$z_n = z(t_n) + \frac{h^3}{24} [z'''(t_n) - u(t_n) z'''(t_0) + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)_{t=t_n} z''(t_n) - u(t_n) \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)_{t=t_0} z''(t_0) - \int_{t_0}^t u(\tau) u^{-1}(\tau) z^{(IV)}(\tau) d\tau] + O(h^4).$$

Теорема 2. Если приближенное решение (1) вычисляется методом Рунге — Кутта четвертой степени вида

$$z_{n+1} = z_n + \frac{h}{6} (k_{1n} + 2k_{2n} + 2k_{3n} + k_{4n}),$$

$$k_{1n} = f(t_n, z_n), \quad k_{2n} = f\left(t_n + \frac{h}{2}, z_n + \frac{h}{2}k_{1n}\right),$$

$$k_{3n} = f\left(t_n + \frac{h}{2}, z_n + h \frac{k_{2n}}{2}\right), \quad k_{4n} = f(t_n + h, z_n + hk_{3n}),$$

то приближенное решение будет ( $h \rightarrow 0$ ):

$$z_n = z(t_n) + h^4 \left\{ \frac{5}{576} [z^{(IV)}(t_n) - u(t_n) z^{(IV)}(t_0)] + \right. \\ + \frac{1}{144} \left[ \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{t=t_n} z'''(t_n) - u(t_n) \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{t=t_0} z'''(t_0) \right] + \frac{1}{96} \left[ \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{t=t_n}^2 z''(t_n) - \right. \\ - u(t_n) \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{t=t_0}^2 z''(t_0) + \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'_{t=t_n} z''(t_n) - u(t_n) \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'_{t=t_0} z''(t_0) \Big] - \\ - \int_{t_0}^{t_n} u(t_n) u^{-1}(\tau) \left[ \frac{z^{(V)}(\tau)}{120} + \frac{1}{96} \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'' z''(\tau) + \frac{1}{48} \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)' z'''(\tau) - \right. \\ \left. \left. - \frac{1}{192} \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} (z''(\tau))^2 \right] d\tau \right\} + O(h^5).$$

**Теорема 3.** В случае применения метода Рунге — Кутта четвертой степени вида

$$z_{n+1} = z_n + \frac{h}{6} (k_{1n} + 4k_{3n} + k_{4n}), \\ k_{1n} = f(t_n, z_n), \quad k_{2n} = f\left(t_n + \frac{h}{4}, z_n + \frac{h}{4} k_{1n}\right), \\ k_{3n} = f\left(t_n + \frac{h}{2}, z_n + \frac{h}{2} k_{2n}\right), \quad k_{4n} = f\left(t_n + h, z_n + hk_{1n} - 2hk_{2n} + 2hk_{3n}\right)$$

для приближенного решения имеет место разложение

$$z_n = z(t_n) + h^4 \left\{ \frac{5}{576} [z^{(IV)}(t_n) - u(t_n) z^{(IV)}(t_0)] + \frac{1}{144} \left[ \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{t=t_n} z'''(t_n) - \right. \right. \\ - u(t_n) \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{t=t_0} z'''(t_0) \Big] + \frac{1}{192} \left[ \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{t=t_n}^2 z''(t_n) - u(t_n) \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{t=t_0}^2 z''(t_0) + \right. \\ + \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'_{t=t_n} z''(t_n) - u(t_n) \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'_{t=t_0} z''(t_0) \Big] - \int_{t_0}^{t_n} u(t_n) u^{-1}(\tau) \left[ \frac{z^{(V)}(\tau)}{120} + \right. \\ \left. \left. + \frac{1}{192} \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'' z''(\tau) + \frac{1}{96} \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)' z'''(\tau) \right] d\tau \right\} + O(h^5), \quad h \rightarrow 0.$$

**Теорема 4.** Приближенное решение, вычисляемое неявным методом четвертой степени

$$z_{n+1} = z_n + \frac{h}{6} \left[ f_{n+1} + 4f\left(t_n + \frac{h}{2}, \frac{z_{n+1} + z_n}{2} - \frac{hf_{n+1} - hf_n}{8}\right) + f_n \right], \quad (2)$$

может быть записано в виде

$$z_n = z(t_n) + h^4 \left[ \frac{z^{(IV)}(t_n) - u(t_n) z^{(IV)}(t_0)}{576} - \frac{1}{720} \int_{t_0}^{t_n} u(t_n) u^{-1}(\tau) z^{(V)}(\tau) d\tau \right] + \\ + O(h^5), \quad h \rightarrow 0.$$

**Теорема 5.** Если для получения приближенного решения применяется метод шестой степени ( $\theta$  — параметр,  $0,5 - 0,5\sqrt{0,6} \leq \theta < 0,5 - 0,5\sqrt{0,2}$ )

$$z_{n+1} = z_n + \frac{h}{60} \left[ \frac{-1 + 10\theta - 10\theta^2}{\theta - \theta^2} (f_{n+1} + f_n) + 32 \frac{1 - 5\theta + 5\theta^2}{(1 - 2\theta)^2} f\left(t_n + \frac{h}{2}, v_n\right) + \right. \\ \left. + \frac{f(t_{n+1} - h\theta, u_n) + f(t_n + h\theta, W_n)}{(\theta - \theta^2)(1 - 2\theta)^2} \right],$$

$$v_n = \frac{z_{n+1} + z_n}{2} + \frac{h(1 - 8\theta + 8\theta^2)}{64(\theta - \theta^2)} (f_{n+1} - f_n) - \frac{hf(t_{n+1} - h\theta, y_n) - hf(t_n + h\theta, x_n)}{64(\theta - \theta^2)(1 - 2\theta)},$$

$$\begin{aligned}
y_n &= \theta^2[z_n(3 - 2\theta) + h(1 - \theta)f_n] + (1 - \theta)^2[z_{n+1}(1 + 2\theta) - h\theta f_{n+1}], \\
x_n &= (\theta - 1)^2[(1 + 2\theta)z_n + h\theta f_n] + \theta^2[z_{n+1}(3 - 2\theta) + h(\theta - 1)f_{n+1}], \quad (3) \\
u_n &= \theta^2(1 - 2\theta)^2[z_n(7 - 6\theta) - h(\theta - 1)f_n] + (1 - 2\theta)^2(1 - \theta)^2 \times \\
&\times [z_{n+1}(1 + 6\theta) - h\theta f_{n+1}] + 16\theta^2(\theta - 1)^2[v_n - h(\theta - 1/2)f(t_n + h/2, v_n)], \\
w_n &= (1 - \theta)^2(1 - 2\theta)^2[z_n(1 + 6\theta) + h\theta f_n] + \theta^2(1 - 2\theta)^2 \times \\
&\times [z_{n+1}(7 - 6\theta) + h(\theta - 1)f_{n+1}] + 16(\theta - 1)^2\theta^2 \times \\
&\times [v_n + h(\theta - 1/2)f(t_n + h/2, v_n)],
\end{aligned}$$

то оно может быть записано асимптотической формулой при  $h \rightarrow 0$

$$\begin{aligned}
z_n &= z(t_n) + h^6 \left\{ -\frac{1 - \theta + \theta^2}{86400} [z^{(VI)}(t_n) - u(t_n)z^{(VI)}(t_0)] - \right. \\
&- \frac{\theta - \theta^2}{14400} \left[ 5 \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'_{t=t_n} z^{(IV)}(t_n) - 5u(t_n) \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'_{t=t_0} z^{(IV)}(t_0) + \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'_{t=t_n} z^{(V)}(t_n) - \right. \\
&- u(t_n) \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'_{t=t_0} z^{(V)}(t_0) \left. \right] + \int_{t_0}^{t_n} u(t_n) u^{-1}(\tau) \left\{ \frac{z^{(VII)}(\tau)}{100800} - \right. \\
&\left. \left. - \frac{\theta - \theta^2}{14400} \left[ 5 \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)'' z^{(IV)}(\tau) + 6 \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)' z^{(V)}(\tau) \right] \right\} d\tau \right\} + O(h^7).
\end{aligned}$$

Все рассмотренные в статье методы численного интегрирования можно назвать функциональными, так как они являются функциональными аппроксимациями формул Маклорена и Дарбу.

Формулы (2) и (3) могут успешно применяться в качестве коррекции и контроля для методов Рунге — Кутта и непосредственно при решении краевых задач.

Асимптотические формулы погрешности функциональных методов получены на базе идей асимптотики решений задачи (1) методами Рунге — Кутта (1–3). Существо формул погрешности, приведенных в статье, состоит в том, что при больших  $|t_n - t_0|$  ошибка определяется интегральными членами и практически не зависит от остальных составляющих, аналогично тому как в методах типа Адамса при больших  $|t_n - t_0|$  погрешность решений практически не зависит от ошибок в расчете начала таблицы (4).

Ленинградский политехнический институт  
им. М. И. Калинина

Поступило  
16 XI 1969

#### ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- <sup>1</sup> Ю. В. Ракитский, Журн. вычисл. матем. и матем. физ., 1, 6, 947 (1961).
- <sup>2</sup> R. Hengci, Discrete Variable Methods in Ordinary Differential Equations, N. Y., 1962.
- <sup>3</sup> А. Н. Тихонов, А. Д. Горбунов, Журн. вычисл. матем. и матем. физ., 3, 1, 195 (1963).
- <sup>4</sup> Ю. В. Ракитский, Журн. вычисл. матем. и матем. физ., 8, 1, 13 (1968).