

Н. В. РАШ, В. С. РОМАСЬКО

ДЕФОРМИРОВАНИЕ ЛИНЕЙНЫХ ПОЛИМЕРОВ  
ПРИ ПРОИЗВОЛЬНОМ ЗАКОНЕ ИЗМЕНЕНИЯ НАПРЯЖЕНИЯ

(Представлено академиком П. А. Ребиндером 27, II 1970)

Ранее (<sup>1, 2</sup>) было высказано предположение, что развитие высокоэластических деформаций в линейных полимерах обусловлено релаксацией энергии деформированных валентных углов между сегментами макромолекул, приобретаемой ими при изменении напряжения. Исходя из предположений о молекулярных механизмах эластической деформации, были получены следующие уравнения, описывающие кинетику релаксационных процессов в полимерах после приложения постоянного напряжения (1) и после его снятия (2):

$$T ds / dt = -kW; \quad (1)$$

$$TdS / dt = -dW / dt - kW; \quad (2)$$

где  $T$  — температура, а  $dS / dt$  — воспроизводство энтропии,  $k$  — постоянная, характеризующая релаксацию энергии  $W$  деформированных валентных углов.

Здесь мы рассматриваем случай произвольного закона изменения напряжения и находим реологическое уравнение, описывающее механически обратимое деформирование линейных полимеров. Полученное соотношение подтверждается экспериментально для полиэтилена высокого давления.

1. Рассмотрим деформирование полимера при действии напряжения, заданного неубывающей функцией от времени. В момент времени  $\tau$  приложении напряжения  $\sigma(\tau)$ , деформируются валентные углы между сегментами макромолекул, а приобретенная ими энергия равна

$$W(\tau) = \sigma(\tau) \varepsilon_m''(\tau) = [\sigma(\tau)]^2 / E'',$$

где  $\varepsilon_m''(\tau) = \sigma(\tau) / E''$  — равновесное значение медленной высокоэластической деформации;  $E''$  — модуль эластичности.

В момент времени  $t$  энергия в результате релаксации становится равной  $W(t - \tau) = \sigma(\tau) [\varepsilon_m''(\tau) - \varepsilon''(t - \tau)]$ , где  $\varepsilon''(t - \tau)$  — медленная эластическая деформация. Воспроизводство энтропии в момент времени  $t$ , как следует из уравнения (1), пропорционально этой энергии.

$$TdS(\theta) d\theta |_{\theta=t-\tau} = -kW.$$

С учетом того, что энтропия

$$S(t - \tau) = a - b[\varepsilon''(t - \sigma)]^2,$$

а модуль эластичности  $E'' = 2bT$  (<sup>1</sup>), получим

$$\frac{d\varepsilon''(\theta)}{d\theta} \Big|_{\theta=t-\tau} = \frac{k}{E''} \sigma(\tau) \frac{\varepsilon_m''(\tau) - \varepsilon''(t - \tau)}{\varepsilon''(t - \tau)}, \quad (3)$$

откуда  $\varepsilon''(t) = \int_0^t \frac{k}{E''} \sigma(\tau) \frac{\varepsilon_m''(\tau) - \varepsilon''(t - \tau)}{\varepsilon''(t - \tau)} d\tau.$

Как следует из (3),

$$K(t - \tau) = \frac{k}{E''} \frac{\varepsilon_m''(\tau) - \varepsilon''(t - \tau)}{\varepsilon''(t - \tau)} = \left. \frac{d\varepsilon''(\theta)}{d\theta} \right|_{\theta=t-\tau} \quad \text{при } \sigma = 1.$$

Поскольку из уравнения (3)  $\varepsilon''(t - \tau)$  в явном виде относительно  $t - \tau$  не выражается, то используем итерационный метод и, ограничиваясь третьим приближением, запишем  $\varepsilon''(t - \tau)$  в виде

$$\varepsilon''(t - \tau) = \varepsilon_m''(\tau) \{ \{ 1 - \exp \{ -1 - k(t - \tau) + \exp [ -\sqrt{2k(t - \tau)} - k(t - \tau) ] \} \} \}. \quad (4)$$

Таким образом,  $\varepsilon''(t)$  может быть найдено из уравнения

$$\varepsilon''(t) = \int_0^t \sigma(\tau) K(t - \tau) d\tau, \quad (5)$$

где  $K(t - \tau)$  выражается в явном виде относительно  $t - \tau$  из соотношения (4). Полная деформация может быть представлена в виде

$$\varepsilon(t) = \varepsilon_m'(t) + \varepsilon''(t), \quad (6)$$

где  $\varepsilon_m'(t) = \sigma(t) / E'$  — условно-мгновенная деформация включая быстро эластическую, а  $E'$  — ее модуль.

2. Покажем, что уравнение (5), полученное для возрастающего напряжения, справедливо и при его уменьшении.

Пусть напряжение задано следующей функцией

$$\sigma(t) = \begin{cases} \sigma_1(t), & 0 < t < t_1, \\ \sigma_2(t), & t_1 < t, \end{cases} \quad (7)$$

где  $\sigma_1(t)$  соответствует нагружению, а  $\sigma_2(t)$  — разгрузению.

Вследствие независимости релаксации энергии деформированных валентных углов, эластическая деформация, рассматриваемая в некоторый момент времени, может быть представлена в виде суммы деформаций развития и деформаций спада. Развитие деформаций, обусловленное релаксацией энергии валентных углов, приобретенной ими при действии постоянного напряжения, описывается уравнением (1), а спад деформации при снятии напряжения описывается уравнением (2). Поскольку уравнение (1) переходит в уравнение (2) при замене переменной  $\varepsilon''$  на  $\varepsilon_m'' - \varepsilon''$ , то, как следует из уравнения (4), функция  $K(t - \tau)$  меняет свой знак. Таким образом, эластическую деформацию  $\varepsilon'' = \varepsilon''(t)$ , где  $t_1 < t < t_2$ , можно выразить в виде

$$\varepsilon''(t) = \int_0^{t_1} \sigma_1(\tau) K(t - \tau) d\tau + \int_{t_1}^t \sigma_1(t_1) K(t - \tau) d\tau + \int_{t_1}^t [\sigma_1(t_1) - \sigma_2(\tau)] [-K(t - \tau)] d\tau, \quad (8)$$

где  $\int_0^{t_1} \sigma_1(\tau) K(t - \tau) d\tau$  описывает вклад в  $\varepsilon''(t)$  при изменении напряжения  $\sigma_1$  в интервале времени от 0 до  $t_1$ ;

$\int_{t_1}^t \sigma_1(t_1) K(t - \tau) d\tau$  описывает вклад в  $\varepsilon''(t)$  при релаксации энергии валентных углов в интервале времени от  $t_1$  до  $t$ , деформированных при изменении напряжения в интервале времени от 0 до  $t_1$ ;

$\int_{t_1}^t [\sigma_1(t_1) - \sigma_2(\tau)] [-K(t - \tau)] d\tau$  описывает вклад в  $\varepsilon''(t)$  при изменении напряжения  $\sigma_2$  в интервале времени от  $t_1$  до  $t$ .

После сокращения выражение (8) примет вид

$$\varepsilon''(t) = \int_0^{t_1} \sigma_1(\tau) K(t-\tau) d\tau + \int_{t_1}^t \sigma_2(\tau) K(t-\tau) d\tau,$$

или

$$\varepsilon''(t) = \int_0^t \sigma(\tau) K(t-\tau) d\tau, \quad (9)$$

где  $\sigma(\tau)$  определено условием (7).

Нетрудно показать, что уравнение (9) справедливо при произвольном числе нагружений и разгрузений.

Уравнение (9) соответствует уравнению Больцмана, описывающему деформирование в линейно-наследственных средах<sup>(3)</sup>.

В простейшем случае, когда  $\sigma = \text{const}$ ,

$$\varepsilon''(t) = \frac{\sigma}{E''} \{1 - \exp[-1 - kt + \exp(-\sqrt{2kt} - kt)]\},$$

что соответствует решению уравнения  $\frac{d\varepsilon''}{dt} = \frac{k}{E''} \sigma \frac{\varepsilon_m'' - \varepsilon''}{\varepsilon''}$ , использованного в работах Л. В. Ивановой и П. А. Ребиндера.

3. Результаты расчета  $\varepsilon(t)$  по формулам (6), (9) точно легли на экспериментальную кривую;  $E'$ ,  $E''$  и  $k$  были найдены из соотношений (3), (6), при  $\sigma = 1,43 \text{ кг/см}^2$  и оказались равными

$$E' = 2,1 \cdot 10^3 \text{ кг/см}^2; \quad E'' = 4,8 \cdot 10^3 \text{ кг/см}^2; \quad k = 0,01 \text{ сек}^{-1}.$$

В заключение авторы считают своим приятным долгом поблагодарить проф. М. И. Кадеца за участие в обсуждении результатов работы и полезные советы.

Харьковский институт инженеров  
коммунального строительства

Поступило  
17 II 1970

#### ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

<sup>1</sup> Н. В. Рапп, ДАН, 187, 81 (1969). <sup>2</sup> Н. В. Рапп, ДАН, 180, 82 (1968). <sup>3</sup> А. Р. Ржаницыи, Теория ползучести, М., 1968, стр. 73. <sup>4</sup> L. W. Iwanowa-Tschumakowa, P. A. Rehbinder, Zs. phys. Chem., 209, 1 (1957).