

М. Н. ОГЮЗТОРЕЛИ, (M. N. OGUZTÖRELI), Д. И. МАНЖЕРОН (D. I. MANGERON)

**МАТЕМАТИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ СЛОЖНЫХ СТРУКТУР.
О РЕШЕНИИ НЕКОТОРЫХ КЛАССОВ
ЛИНЕЙНЫХ И НЕЛИНЕЙНЫХ
ФУНКЦИОНАЛЬНО-ИНТЕГРАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ**

(Представлено академиком С. Л. Соболевым 21 IX 1970)

1. Многогранные и глубокие результаты трудов Н. Н. Боголюбова, в частности, в его плодотворном сотрудничестве с Н. М. Крыловым и Ю. А. Митропольским, изложенные в ряде книг (¹⁻³) на русском, а затем и в переводах на другие языки, естественно включаются в рамки математики сложных структур, пришедшей на смену предыдущим фазам развития математики, а именно математики форм, количеств и простых структур (^{4, 5}).

Параллельно с общим развитием исследований математических систем сложных (или изолированных) структур в последние десятилетия проводятся исследования по математическим уравнениям: например, операторным (¹), стр. 635—645, (⁶), стр. 1—116), функциональным (^{7, 8}), конечноразностным (⁹), дифференциальным уравнениям с запаздывающим аргументом (¹⁰), интегральным (¹¹), интегро-дифференциальным с (без) запаздывающим аргументом (^{12, 13}), стохастическим дифференциальным (¹⁴), дифференциально-разностным уравнениям (¹⁵).

Авторы этой заметки, возможно, впервые начали исследование математических систем более сложных структур, как например, интегро-дифференциальных уравнений с поливолновыми, полигармоническими и политепловыми операторами с наследственностью и отклоняющимся аргументом (¹⁶⁻²⁰), причем поливолновые уравнения были названы некоторыми советскими, итальянскими, французскими и американскими исследователями уравнениями Манжерона (²¹).

Ниже приводятся решения некоторых классов линейных и нелинейных функционально-интегральных уравнений.

2. Рассмотрим линейное неоднородное функционально-интегральное уравнение

$$f(x+y, t) = Q(t) + \int_0^t K(t, \tau) [f(x, \tau) + f(y, \tau)] d\tau, \quad (2,1)$$

где $K(t, \tau)$ — непрерывная, имеющая непрерывные производные любого порядка по t функция, а $Q(t)$ — известная непрерывная функция. Положим

$$f(0, t) = \Phi(t). \quad (2,2)$$

Для $x = y = 0$ уравнение (2,1) обращается в линейное неоднородное интегральное уравнение типа Вольтерра

$$\Phi(t) = Q(t) + 2 \int_0^t K(t, \tau) \Phi(\tau) d\tau, \quad (2,3)$$

имеющего решение

$$\Phi(t) = Q(t) + 2 \int_0^t \Gamma(t, \tau, 2) Q(\tau) d\tau, \quad (2,4)$$

где $\Gamma(t, \tau, \lambda^*)$ — разрешающее ядро ядра $K(t, \tau)$, соответствующее значению λ^* параметра λ .

Для $y = 0$ уравнение (2,1) приводится к виду

$$f(x, t) = 1/2 [Q(t) + \Phi(t)] + \int_0^t K(t, \tau) f(x, \tau) d\tau, \quad (2,5)$$

а, следовательно, для $f(x, t)$ получается выражение

$$f(x, t) = Q(t) + \int_0^t [\Gamma(t, \tau, 2) + \Gamma(t, \tau, 1)] Q(\tau) d\tau + \\ + \int_0^t Q(\tau) d\tau \int_{\tau}^t \Gamma(t, \sigma, 1) \Gamma(\sigma, \tau, 2) d\sigma. \quad (2,6)$$

Если принять во внимание соотношение (2,2)

$$\Gamma(t, \tau, 2) - \Gamma(t, \tau, 1) = \int_{\tau}^t \Gamma(t, \sigma, 1) \Gamma(\sigma, \tau, 2) d\sigma, \quad (2,7)$$

то вышеизложенное приводит к теореме.

Теорема 1. Единственное решение $f(x, t)$ функционально-интегрального уравнения (2,1) записывается в форме

$$f(x, t) \equiv \Phi(t) = Q(t) + 2 \int_0^t \Gamma(t, \tau, 2) Q(\tau) d\tau. \quad (2,8)$$

3. Рассмотрим теперь функционально-интегральное уравнение

$$(x, t) + f(y, t) - f(x + y, t) = Q(t) + \int_0^t K(t, \tau) [f(x, \tau) + f(y, \tau)] d\tau, \quad (3,1)$$

где функции $Q(t)$ и $K(t, \tau)$ были охарактеризованы выше. Принимая во внимание обозначение (2,2), уравнение (3,1) приводим при $x = y = 0$ к уравнению (2,3) для неизвестной функции $\Phi(t)$, значение которой дано выражением (2,4).

Для $y = 0$ уравнение (3,1) имеет вид

$$\Phi(t) - Q(t) - \int_0^t K(t, \tau) \Phi(\tau) d\tau = \int_0^t K(t, \tau) f(x, \tau) d\tau, \quad (3,2)$$

или же с учетом (2,3),

$$\int_0^t K(t, \tau) f(x, \tau) d\tau = \int_0^t K(t, \tau) \Phi(\tau) d\tau. \quad (3,3)$$

Для решения этого интегрального уравнения типа Вольтерра первого рода (2,3), возьмем почленное производное уравнения (3,3) по t :

$$K(t, t) f(x, t) + \int_0^t \frac{\partial K(t, \tau)}{\partial t} f(x, \tau) d\tau = K(t, t) \Phi(t) + \int_0^t \frac{\partial K(t, \tau)}{\partial t} \Phi(\tau) d\tau. \quad (3,4)$$

Если $K(t, t) \neq 0$, неизвестная функция $f(x, t)$ — решение нижеследующего интегрального уравнения типа Вольтерра второго рода

$$f(x, t) + \int_0^t \frac{K_t(t, \tau)}{K(t, t)} f(x, \tau) d\tau = \Phi(t) + \int_0^t \frac{K_t(t, \tau)}{K(t, t)} \Phi(\tau) d\tau. \quad (3,5)$$

Если же $K(0, 0) = 0$, предположим, что

$$K(t, t) = \frac{\partial}{\partial t} K(t, \tau) \Big|_{\tau=t} = \dots = \frac{\partial^{m-1}}{\partial t^{m-1}} K(t, \tau) \Big|_{\tau=t} = 0, \quad \frac{\partial^m K(t, \tau)}{\partial t^m} \Big|_{\tau=t} \neq 0. \quad (3,6)$$

функция $f(x, t)$ удовлетворяет в этом случае интегральному уравнению типа Вольтерра второго рода

$$f(x, t) + \int_0^t \frac{\partial^{m+1} K(t, \tau) / \partial t^{m+1}}{\partial^m K(t, \tau) / \partial t^m |_{\tau=t}} f(x, \tau) d\tau = \Phi(t) + \int_0^t \frac{\partial^{m+1} K(t, \tau) / \partial t^{m+1}}{\partial^m K(t, \tau) / \partial t^m |_{\tau=t}} \Phi(\tau) d\tau. \quad (3,7)$$

Вышеизложенное можно заключить теоремой:

Теорема 2. При предположениях, сделанных в этом параграфе, единственное решение уравнения (3,1) имеет вид

$$f(x, t) = \Phi(t). \quad (3,8)$$

4. Рассмотрим теперь нелинейное функционально-интегральное уравнение

$$f(x+y, \alpha) = Q(\alpha) + \lambda \int_0^\alpha K(\alpha, \beta) f(x, \beta) f(y, \beta) d\beta, \quad (4,1)$$

функции $Q(\alpha)$ и $K(\alpha, \beta)$ прежние.

При $x=y=0$, принимая во внимание обозначение (2,2), уравнение (4,1) можно привести к нелинейному неоднородному интегральному уравнению типа Вольтерра

$$\Phi(\alpha) = Q(\alpha) + \lambda \int_0^\alpha K(\alpha, \beta) \Phi^2(\beta) d\beta. \quad (4,2)$$

Как известно (⁶, стр. 276—277), если $Q(\alpha)$ — непрерывная в интервале $0 \leq \alpha \leq A$ функция, функция $F(\lambda, \alpha, \beta, \Phi) \equiv \lambda K(\alpha, \beta) \Phi^2(\beta)$ удовлетворяет в области D ($0 \leq \beta \leq \alpha \leq A$, $|\Phi - Q(\alpha)| \leq p$) условию Липшица и имеет там ограниченный модуль $|F(\lambda, \alpha, \beta, \Phi)| \leq M$, то при $r = \min\{A, p/M\}$ уравнение (4,2) имеет единственное непрерывное решение $\Phi(\alpha, \lambda)$ в интервале $\alpha \in [0, r]$.

При $y=0$ уравнение (4,1) приводится к виду

$$f(x, \alpha) = Q(\alpha) + \lambda \int_0^\alpha \Phi(\beta, \lambda) K(\alpha, \beta) f(x, \beta) d\beta. \quad (4,3)$$

Это позволяет заключить настоящую заметку теоремой:

Теорема 3. При предположениях, сделанных в этом параграфе, единственное решение уравнения (4,1) имеет вид

$$f(x, \alpha, \lambda) \equiv \Phi(\alpha, \lambda). \quad (4,4)$$

Авторы полагают, что представляет интерес решение задачи, отвечающей, например, функционально-интегро-дифференциальным уравнениям

$$f^{(m)}(x+y, \alpha) = Q(\alpha) + \lambda \int_0^\alpha K(\alpha, \beta) [f^{(n)}(x, \beta) + f^{(n)}(y, \beta)] d\beta, \quad \frac{\partial^m f(x, \alpha)}{\partial x^n} f^{(n)}(x, \alpha) \quad (4,5)$$

и

$$f^{(m)}(x+y, \alpha) + f^{(m)}(x-y, \alpha) = Q(\alpha) + 2\lambda \int_0^\alpha K(\alpha, \beta) f^{(n)}(x, \beta) f^{(n)}(y, \beta) d\beta \quad (4,6)$$

или же функционально-дифференциально-разностным уравнениям, первые члены которых имеют в своей основе выражения

$$F(x_1 + \xi_1, x_2 + \xi_2) + F(x_1 - \xi_1, x_2 - \xi_2) \mp F(x_1 + \xi_1, x_2 - \xi_2) \mp F(x_1 - \xi_1, x_2 + \xi_2) \quad (4,7)$$

и их обобщения на любое число независимых переменных, и, в особенно-

сти, отыскание природных явлений, моделями которых могли бы служить различные системы сложных структур.

Университет провинции Альберта
Эдмонтон, Канада

Поступило
1 VI 1970

Ясский политехнический институт
Социалистическая республика Румыния

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ Н. Н. Боголюбов, Избр. тр., 1, Киев, 1969. ² N. N. Bogoljubov, N. M. Krylov, Introduction to non-linear mechanics, London, 1943. ³ N. N. Bogoljubov, J. A. Mitropolski, Les methodes asymptotiques en theorie des oscillations non lineaires, Paris, 1962. ⁴ D. Mangeron, Revista stiintifica, Iasi, 32, 1 (1945). ⁵ J. A. Dieudonne, Am. Math. Monthly, 77, 134 (1970). ⁶ T. L. Saaty, Modern Nonlinear Equations, N. Y.—Toronto, 1967. ⁷ Al. C. Climesco, Bull. Polytechn. Inst. Jassy, N. S., 13 (17), 1—4, 3—4 (1967). ⁸ J. Aczel, On Applications and Theory of Functional Equations, N. Y.—London, 1969. ⁹ A. D. Myshkis, Lineare Differentialgleichungen mit nacheilendem argument, Berlin, 1955. ¹⁰ A. O. Gelfond, Differenzenrechnung, Berlin, 1958. ¹¹ И. Г. Петровский, Лекции по теории интегральных уравнений, М.—Л., 1951. ¹² Исследования по интегро-дифференциальным уравнениям в Киргизии, Фрунзе, в. 6, 1957. ¹³ M. N. Oguztoreli, Time-lag Control Systems, N. Y.—London, 1966. ¹⁴ A. N. Kolmogorov, Foundations of the Theory of Probability, N. Y., 1950. ¹⁵ R. Bellman, K. L. Cooke, Differential-Difference Equations, N. Y.—London, 1963. ¹⁶ D. Mangeron, L. E. Krivosheina, Rend. Sem. Mat. Univ. Padova, 33, 226 (1963); 34, 344 (1964); 35, 341 (1965). ¹⁷ Д. Манжерон, Л. Е. Кривошеина, В сборн. Докл. III Сибирск. конфер. по математике и механике, Томск, 1964, стр. 133. ¹⁸ Д. Манжерон, Сообщ. АН ГрузССР, 33, 521 (1964). ¹⁹ D. Mangeron, M. N. Oguztoreli, Rend. Acad. Naz. dei Lincei, Ser. 8, 44, 1; 45, 74, 120 (1968). ²⁰ D. Mangeron, C. R., A, 266, 870, 976, 1050, 1103, 1121 (1968). ²¹ G. Birkhoff, Approximations with Special Emphasis on Spline Functions, N. Y.—London, 1969. ²² V. Volterra, Opere matematiche, Accad. Naz. dei lincei, Consiglio Naz. del. Ricerche, Roma, 1—5, 1954. ²³ M. Picone, G. Fichera, Trattato di analisi matematica, Roma, 1957.