

Г. П. КЛИМОВ, А. Д. КУЗЬМИН

ОБОБЩЕНИЕ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ФИДУЦИАЛЬНОГО
РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ПО ФИШЕРУ — ЛИНДЛИ

(Представлено академиком А. Н. Тихоновым 20 VII 1970)

0. Введение. Пусть $F(x|\theta)$ для каждого $\theta \in (\theta_0, \theta_1)$ есть функция распределения (ф.р.) одномерной с.в. x . Предположим также, что $F(x|\theta)$ убывает по θ при каждом x , $\lim_{\theta \downarrow \theta_0} F(x|\theta) = 1$, $\lim_{\theta \uparrow \theta_1} F(x|\theta) = 0$ и $F(x|\theta)$ — дифференцируемая функция по x и θ . Формально для каждого x $F^*(\theta|x) = 1 - F(x|\theta)$ как функция по θ удовлетворяет всем свойствам ф.р. Фишер⁽¹⁾ назвал эту функцию фидуциальной ф.р. (ф.ф.р.) и предложил использовать ее в качестве распределения истинного значения параметра θ при заданном наблюдении x . Линдли⁽²⁾ указал необходимые и достаточные условия, при которых плотность $f^*(\theta|x) = \frac{\partial}{\partial \theta} F^*(\theta|x)$ может быть получена из байесовских доводов, отправляясь от некоторой априорной меры параметра θ . Такое условие заключается в существовании преобразований от x к y и от θ к t таких, что t есть параметр сдвига для y . Линдли считал, что плотность фидуциального распределения должна вычисляться по формуле Байеса «или иначе фишеровская концепция фальшивка»⁽³⁾. Если θ уже есть параметр сдвига для x , то $f^*(\theta|x) = f(x|\theta) = \frac{\partial}{\partial x} F(x|\theta)$. Отметим, что плотности f^* и f берутся относительно одной и той же линейной лебеговской меры на прямой. В статье для одного класса статистических моделей обобщается определение ф.ф.р. по Фишеру, отправляясь от равенства $f^*(\theta|x) = f(x|\theta)$.

1. Будем пользоваться предположениями и обозначениями статьи⁽³⁾. Предположения 1—7 задают статистическую модель проведения эксперимента. Считая объекты $\Omega = X, G$ заданными, обозначим через Π множество таких статистических моделей. Тем самым, модели могут отличаться лишь семейством $\mathcal{P} = \{P_\theta, \theta \in \Omega\}$ распределений на выборочном пространстве (X, B) . Поэтому статистическую модель будем обозначать соответствующим семейством \mathcal{P} , так что $\Pi = \{\mathcal{P}\}$. Назовем регулярную меру v на $\Omega = X$ априорной фидуциальной мерой (а.ф.м.), если из

$$\mathcal{P} = \{P_\theta, \theta \in \Omega\} \equiv \Pi, \quad p(x|\theta) = dP_\theta(x)/dv(x)$$

следует

$$p^*(\theta|x) = p(x|\theta) = dP_x^*(\theta)/dv(\theta), \quad \mathcal{P}^* = \{P_x^*, x \in X\} \equiv \Pi. \quad (1)$$

В статье показывается, что существует единственная а.ф.м. v , которая является относительно инвариантной мерой на однородном пространстве X, G с коэффициентом сдвига $\Delta^{-1}(g)$, где $\Delta(g)$ — модулярная функция на группе G . При этом само семейство \mathcal{P}^* определяется однозначно и называется семейством фидуциальных распределений для \mathcal{P} . Относительно меры v требуется еще лишь, чтобы из $v(E) = 0$ следовало $v(gE) = 0$ для всех $g \in G$.

В самом деле, если v — а.ф.м., то из равенства (1) с учетом, что \mathcal{P} и \mathcal{P}^* — однородные семейства распределений, следует, что мера v должна быть относительно инвариантной мерой на однородном пространстве X, G .

Пусть $v(gE) = \delta(g)v(E)$ для всех $g \in G$ и $E \in B$. Из однородности семейства \mathcal{P} следует, что

$$p(x|\theta) = p(gx|g\theta)\delta(g). \quad (2)$$

Полагая в (2) $x = x_0 = \theta_0 = \theta = H$, $g = h \in H$, получим

$$p(x_0|\theta_0) = p(hx_0|h\theta_0)\delta(h) = p(x_0|\theta_0)\delta(h),$$

откуда $\delta(h) = 1$ для всех $h \in H$. Так как $\delta(gh) = \delta(g)\delta(h) = \delta(g)$, $\delta(hgh') = \delta(h)\delta(g)\delta(h') = \delta(g)$, то $\delta(g)$ зависит от g через $x(g) = gH$ и, более того, через $\varphi(x(g)) = HgH$. Значит, имеют смысл обозначения $\delta(x)$, $\delta(\theta)$, $\delta(\varphi)$. Заметим, что $\delta(\theta^{-1}x) = \delta^{-1}(\theta)\delta(x)$, $\delta(\varphi^{-1}) = \delta^{-1}(\varphi)$, где $\varphi^{-1} = Hg^{-1}H$, если $\varphi = HgH$.

Далее, полагая в (2) $g = g_0^{-1}$, где $\theta = g_0H$, получим

$$p(x|\theta) = p(g_0^{-1}x|\theta_0)\delta(g_0^{-1}) = q(\theta^{-1}x)\delta^{-1}(\theta),$$

где $q(\varphi) = p(x|\theta_0)$, если $\varphi = \varphi(x) = Hx$.

Определение функции $q(\varphi)$ корректно, так как

$$p(hx|\theta_0) = p(hx|h\theta_0) = \delta^{-1}(h)p(x|\theta_0) = p(x|\theta_0),$$

т. е. $p(x|\theta_0)$ зависит от x через $\varphi(x)$.

Итак, мы получили формулу

$$p(x|\theta) = q(\theta^{-1}x)\delta^{-1}(\theta). \quad (3)$$

Далее,

$$\begin{aligned} 1 &= \int p(x|\theta) dv(x) = \int q(\theta^{-1}x)\delta^{-1}(\theta) dv(x) = \int q(g_0^{-1}x)\delta(g_0^{-1}) dv(x) = \\ &= \int q(g_0^{-1}x) dv(g_0^{-1}x) = \int q(x) dv(x) = \int q(\varphi(x)) dv(x) = \int q(\varphi) dv(\varphi), \end{aligned}$$

где, по определению, $q(x) = q(\varphi(x))$, а $dv(\varphi)$ — образ меры $dv(x)$ при каноническом отображении $X \ni x \mapsto \varphi(x) = Hx \in \Phi$. Аналогично:

$$\begin{aligned} 1 &= \int p^*(\theta|x) dv(\theta) = \int p(x|\theta) dv(\theta) = \int q(\theta^{-1}x)\delta^{-1}(\theta) dv(\theta) = \\ &= \int \delta(\theta^{-1}x) q(\theta^{-1}x)\delta(g_x^{-1}) dv(\theta) = \int \delta[\varphi^{-1}(g_x^{-1}\theta)] q[\varphi^{-1}(g_x^{-1}\theta)] dv(g_x^{-1}\theta) = \\ &= \int \delta[\varphi^{-1}(\theta)] q[\varphi^{-1}(\theta)] dv(\theta) = \int \delta(\varphi^{-1}) q(\varphi^{-1}) dv(\varphi) = \int \delta(\varphi) q(\varphi) dv(\varphi^{-1}). \end{aligned}$$

Итак, $1 = \int q(\varphi) dv(\varphi) = \int \delta(\varphi) q(\varphi) dv(\varphi^{-1})$.

В силу произвольности $\mathcal{P} \equiv \Pi$ получим

$$dv(\varphi) = \delta(\varphi) dv(\varphi^{-1}). \quad (4)$$

Доказано, что если v является а.ф.м., то мера v удовлетворяет и (4). Так как все рассуждения обратимы, то верно и обратное: если v относительно инвариантная мера на X , G с коэффициентом сдвига $\delta(g)$ такая, что $\delta(h) = 1$ при $h \in H$ и выполнено (4), то v является а.ф.м.

Зайдемся условием (4). Заметим сначала, что если положить $d\lambda(x) = \delta^{-1}(x) dv(x)$, то

$$d\lambda(gx) = \delta^{-1}(gx) dv(gx) = \delta^{-1}(g)\delta^{-1}(x)\delta(g) dv(x) = d\lambda(x),$$

т. е. λ — инвариантная мера на X , G . Теперь равенство $dv(x) = \delta(\varphi(x))d\lambda(x)$ влечет $dv(\varphi) = \delta(\varphi)d\lambda(\varphi)$. Условие (4) перепишется

$$\delta(\varphi)d\lambda(\varphi) = \delta(\varphi)\delta(\varphi^{-1})d\lambda(\varphi^{-1}) \text{ или } \delta(\varphi) = \frac{d\lambda(\varphi^{-1})}{d\lambda(\varphi)},$$

откуда следует единственность а.ф.м. Существование ее следует из теоремы статьи ⁽³⁾. Отметим, что $\delta(\varphi) = \Delta^{-1}(\varphi)$.

Московский государственный университет
им. М. В. Ломоносова

Поступило
13 IV 1970

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

¹ R. A. Fisher, Statistical Methods and Scientific Inference. Edinburgh — London, 1956. ² D. V. Lindley, J. Roy. Statist. Soc. B, 20, 102 (1958). ³ Г. П. Клинов, ДАН, 196, № 5 (1971).