

В. В. ПУХНАЧЕВ

**ИНВАРИАНТНЫЕ РЕШЕНИЯ УРАВНЕНИЙ НАВЬЕ — СТОКСА,
ОПИСЫВАЮЩИЕ ДВИЖЕНИЯ СО СВОБОДНОЙ ГРАНИЦЕЙ**

(Представлено академиком М. А. Лаврентьевым 14 V 1971)

1. Известны лишь немногие примеры точных решений уравнений Навье — Стокса, описывающих течения со свободными границами: стекание по наклонной плоскости слоя жидкости постоянной толщины под действием силы тяжести, вращение как твердого тела жидкой пленки на поверхности круглого вращающегося цилиндра, симметричное схлопывание сферического пузырька в безграничной жидкости и некоторые другие. Можно заметить, что все эти решения являются инвариантными относительно некоторых групп преобразований ⁽¹⁾. Представляет интерес изучение всего класса инвариантных решений уравнений Навье — Стокса, описывающих течения со свободными границами. В данной работе проводится систематический анализ таких решений.

2. Общей теории вязких течений со свободными границами пока не существует. Имеется ряд приближенных моделей таких течений. Это, главным образом, линейные модели: линейная теория гравитационных волн ⁽²⁻⁴⁾, колебания вязкой жидкости в сосуде ⁽⁵⁻⁷⁾, устойчивость течения по наклонной плоскости ⁽⁸⁻¹⁰⁾, устойчивость пленки на поверхности вращающегося цилиндра ⁽¹¹⁾. В ряде работ изучение вязких течений со свободной границей проводилось в рамках гидравлического приближения ^(12, 13), методами пограничного слоя ^(14, 15), методом узких полос ^(16, 17).

3. Запишем в общепринятых обозначениях уравнения Навье — Стокса (массовые силы отсутствуют)

$$v_i \cdot v \cdot \nabla v = -\rho^{-1} \nabla p + \nu \Delta v, \tag{1}$$

$$\nabla \cdot v = 0.$$

Пусть $F(x, t) = 0$ есть уравнение свободной границы. Кинематическое и динамическое условия на свободной границе имеют вид

$$dF/dt \equiv F_t + v \cdot \nabla F = 0, \tag{2}$$

$$T \cdot \nabla F \equiv (-pI + 2\rho\nu D) \cdot \nabla F = 0.$$

Здесь I — единичный тензор, T — тензор напряжений, D — тензор скоростей деформаций, $2D_{ij} = \partial v_i / \partial x_j + \partial v_j / \partial x_i$, $i, j = 1, 2, 3$.

Известно, что уравнения (1) допускают следующие операторы ⁽¹⁸⁾:

$$\begin{aligned} X_0 &= \frac{\partial}{\partial t}, & X_k &= \frac{\partial}{\partial x_k}, \\ X_{kl} &= x_l \frac{\partial}{\partial x_k} - x_k \frac{\partial}{\partial x_l} + v_l \frac{\partial}{\partial v_k} - v_k \frac{\partial}{\partial v_l} \quad (k < l); \\ Y_k &= t \frac{\partial}{\partial x_k} + \frac{\partial}{\partial v_k} \quad (k, l = 1, 2, 3); \\ Z &= 2t \frac{\partial}{\partial t} + \sum_{i=1}^3 \left(x_i \frac{\partial}{\partial x_i} - v_i \frac{\partial}{\partial v_i} \right) - 2p \frac{\partial}{\partial p}. \end{aligned} \tag{3}$$

Эти операторы образуют алгебру Ли. Ей соответствует локальная группа Ли G_{11} преобразований восьмимерного пространства переменных x, t, v, p . (Мы опускаем здесь бесконечную часть основной группы системы (1), наличие которой было замечено А. А. Бучневым ⁽¹⁹⁾). Отметим, однако, что в условии формулируемой ниже теоремы заменить группу G_{11} более широкой нельзя.)

При изучении инвариантных решений задач со свободной границей для системы (1) возникает вопрос об инвариантности условий (2) на свободной границе. Введем наряду с x, t, v, p переменную λ и расширим группу G_{11} до группы \bar{G}_{11} преобразований переменных x, t, v, p, λ , так что x, t, v, p подвергнутся преобразованиям группы G_{11} , а λ преобразуется тождественно. Если группу \bar{G}_{11} продолжить на первые производные, считая v, p, λ функциями x, t , то оказывается, что выражение $d\lambda/dt$ умножается на число при преобразованиях продолженной группы, а выражение $T \cdot \nabla \lambda$ будет вектором относительно этой группы.

Рассмотрим подгруппу H порядка $r \leq 3$ группы G_{11} . Пусть $I_k, k = 1, \dots, n = 8 - r$, — полный набор функционально независимых инвариантов H , причем I_5, \dots, I_n не содержат v, p — искомым функций в системе (1). Будем рассматривать только такие подгруппы H , что якобиан системы функций I_1, \dots, I_n по переменным v, p отличен от нуля (необходимое условие существования инвариантного H -решения системы (1)).

Пусть уравнение $F(x, t) = 0$ определяет неособое инвариантное многообразие (1) группы H . Это означает, что $F = \Phi[I_5(x, t), \dots, I_n(x, t)]$ с некоторой функцией Φ . Подставляя $F = \Phi$ в условия (2), будем иметь

$$\frac{dF}{dt} = \sum_{k=5}^n \frac{dI_k}{dt} \frac{\partial \Phi}{\partial I_k}, \quad T \cdot \nabla F = \sum_{k=5}^n (T \cdot \nabla I_k) \frac{\partial \Phi}{\partial I_k}. \quad (4)$$

Будем теперь в качестве дополнительной переменной λ последовательно выбирать $\lambda = I_k$ ($k = 5, \dots, n$). Это возможно, поскольку I_k преобразуются тождественно относительно H . Выражения dI_k/dt под действием преобразования из H умножаются на одно и то же число, а выражения $(T \cdot \nabla I_k)$ преобразуются как компоненты вектора, причем закон преобразования не зависит от k . Отсюда заключаем, что условия (4), выполненные на поверхности $\Phi[I_5(x, t), \dots, I_n(x, t)] = 0$, инвариантны относительно H . Нами доказана

Теорема. Если свободная граница $F(x, t) = 0$ инвариантна относительно подгруппы H группы G_{11} , то условия (2), выполненные на этой поверхности, также инвариантны относительно H .

Очевидно, подобная теорема верна и в плоском случае с заменой G_{11} на группу G_7 с базисными операторами (3), где $i, k, l = 1, 2$.

Отметим, что условия (2), как правило, еще не определяют хорошо поставленную краевую задачу для системы (1). Если дополнительные условия (например, начальные условия, условия на границе жидкости и твердого тела, условия, задающие расход, циркуляцию и т. д.) также инвариантны относительно H , то можно говорить об инвариантной краевой задаче со свободной границей для системы (1).

4. Применим теорему п. 3 к анализу инвариантных решений задач со свободной границей для системы (1) в плоском случае.

Сначала рассмотрим простой пример ⁽²⁰⁾. Пусть группа $H \subset G_7$ порождена операторами X_6, Z (кратко: $H = H\langle X_6, Z \rangle$). Ей соответствует инвариантное решение $v_r = \nu r^{-1} u(\theta), v_\theta = 0, p = \rho \nu^2 r^{-2} q(\theta)$ (r, θ — полярные координаты на плоскости x_1, x_2). Подставляя эти выражения в уравнения (1), получим систему обыкновенных уравнений для u, q

$$u'' + u^2 + 2q = 0, \quad 2u' - q' = 0. \quad (5)$$

Потребуем, чтобы линии $\theta = 0, \theta = \alpha$ были свободными границами. Прямые $\theta = 0, \theta = \alpha$ — инвариантные многообразия H , поэтому условия (2) на них с необходимостью записываются в терминах инвариантов H :

$$u' = 0, \quad 2u - q = 0 \quad \text{при} \quad \theta = 0, \quad \theta = \alpha. \quad (6)$$

Будем считать заданным расход жидкости через начало координат Q . Ус-

ловие расхода также инвариантно и может быть записано в виде

$$\int_0^{\alpha} u(\theta) d\theta = R. \quad (7)$$

Безразмерный параметр $R = Q/\nu$ играет роль числа Рейнольдса.

Сформулируем задачу I: при заданном R найти функции u , q и число $\alpha \in (0, 2\pi)$ так, чтобы удовлетворялись соотношения (5)–(7). Наряду с ней рассмотрим задачу II: найти функции u , q и параметр α так, чтобы удовлетворялись соотношения (5), (7), условие (6) при $\theta = \alpha$ и условие $u(0) = 0$. Решение задачи II описывает течение жидкости, ограниченной твердой стенкой $\theta = 0$ и свободной границей $\theta = \alpha$, с заданным расходом в начале координат.

Решения задач I и II являются аналогами известного решения Гамеля — Джеффри^(21, 22) (течение в плоском диффузоре). Однако если в задаче Гамеля — Джеффри параметры α (угол раствора диффузора) и R независимы, то в нашем случае между ними имеется связь.

Исследование задачи I приводит к результату: при $R \leq -8\pi$, $R > 0$ эта задача не имеет решений; при $-8\pi < R \leq 0$ существует от одного до семи (в зависимости от R) решений задачи I. Что касается задачи II, то она разрешима (вообще говоря, неоднозначно) лишь при $R > R_1 \approx -22,65$. При $R \geq R_2 \approx 1,66$ ее решение единственно. Если $R \rightarrow \infty$, то $\alpha = (2R)^{-1} + O(R^{-2})$.

Рассмотренное решение представляет пример инвариантного решения ранга 1 системы (1), т. е. решения, определяемого системой обыкновенных дифференциальных уравнений. Всякому такому решению соответствует некоторая двухпараметрическая подгруппа $H \subset G_7$. Неподобным подгруппам H отвечают существенно различные инвариантные решения. Вычисления показывают, что имеется 11 различных типов инвариантных решений ранга 1 системы (1) в плоском случае. Каждое из них находит интерпретацию в виде некоторого (иногда тривиального) течения со свободной границей. Некоторые решения упоминались в п. 1.

Рассмотрим теперь инвариантные решения ранга 2. Эти решения строятся на однопараметрических подгруппах группы G_7 и определяются из систем с двумя независимыми переменными. Любая однопараметрическая подгруппа группы G_7 подобна одной из групп, порожденных операторами

$$\begin{aligned} 1) X_1, \quad 2) X_{12}, \quad 3) Y_2 + \beta X_1, \quad 4) X_0, \quad 5) X_0 + Y_2, \quad 6) X_0 + X_{12}, \\ 7) Z + \beta X_{12} \end{aligned} \quad (8)$$

(β — произвольная постоянная). В соответствии с (8) имеется 7 типов инвариантных решений ранга 2. Рассмотрим их отдельно.

Инвариантное решение относительно подгруппы $H\langle X_1 \rangle$ описывает «слоистое» течение, в частности, прямолинейное неустановившееся движение, ограниченное стенкой $x_2 = 0$ и свободной границей $x_2 = \text{const} \neq 0$.

Более содержательный пример дает решение относительно подгруппы $H\langle X_{12} \rangle$. Это решение может быть интерпретировано как вращательно-симметричное движение вращающегося вязкого кольца со свободной границей. Поле скоростей имеет вид $v_r = \varphi(t)r^{-1}$, $v_\theta = v(r, t)$, уравнения свободных границ: $r = R_{1,2}(t)$. Функции $v(r, t)$, $\varphi(t)$, $R_{1,2}(t)$ подлежат определению из системы

$$\frac{\partial v}{\partial t} = \nu \left(\frac{\partial^2 v}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial r} - \frac{v}{r^2} \right) - \frac{\varphi}{r} \left(\frac{\partial v}{\partial r} + \frac{v}{r} \right), \quad \frac{dR_i}{dt} = \frac{\varphi}{R_i}, \quad i = 1, 2, \quad (9)$$

$$\left(\ln \frac{R_2}{R_1} \right) \frac{d\varphi}{dt} + \left(2\nu\varphi - \frac{\varphi^2}{2} \right) \left(\frac{1}{R_1^2} - \frac{1}{R_2^2} \right) = \int_{R_1}^{R_2} \frac{v^2}{r} dr$$

при $t > 0$, $R_1(t) < r < R_2(t)$ с начальными и краевыми условиями

$$\varphi(0) = \varphi_0, \quad R_i(0) = R_{i0}, \quad i = 1, 2,$$

$$v(r, 0) = v_0(r), \quad 0 < R_{10} \leq r \leq R_{20}, \quad (10)$$

$$\partial v / \partial r - v / r = 0 \quad \text{при} \quad r = R_i(t), \quad i = 1, 2, \quad t \geq 0.$$

Задача (9), (10) изучена В. О. Бытевым⁽²³⁾, который доказал ее однозначную разрешимость и исследовал асимптотику решения при $t \rightarrow \infty$.

Решение относительно подгруппы $H\langle Y_2 + \beta X_1 \rangle$ допускает такую интерпретацию. В момент $t = 0$ жидкость занимала полосу $a_{10} < x_2 < a_{20}$ и имела поле скоростей $v_1 = f(x_2)$, $v_2 = \beta^{-1}x_1 + v_0$ (a_{10} , a_{20} , v_0 — постоянные, f — произвольная функция x_2). Границы полосы свободны при $t > 0$. Решение строится эффективно. Уравнения свободных границ имеют вид $x_2 = \beta^{-1}tx_1 + a_i(t)$, $i = 1, 2$. Здесь $a_2(t) = a_1(t) + a_{20} - a_{10}$, $a_1(t) = a_{10} + v_0t + \bar{f}t^2/2$, \bar{f} — среднее значение $f(x_2)$ на интервале $[a_{10}, a_{20}]$.

Инвариантные решения, построенные на каждой из остальных четырех подгрупп системы (8), не столь обозримы. Краевые задачи со свободной границей, к которым они приводят, по-видимому, еще не подвергались обстоятельному изучению. Мы ограничимся лишь вопросом об интерпретации этих решений.

Подгруппе $H\langle X_0 \rangle$ отвечают стационарные решения системы (4).

Подгруппа $H\langle X_0 + Y_2 \rangle$ дает решения, стационарные в системе координат, которая движется с постоянным ускорением вдоль оси x_2 .

Решения, инвариантные относительно подгруппы $H\langle X_0 + X_{12} \rangle$, описывают стационарные течения в системе координат, вращающейся с постоянной угловой скоростью вокруг оси x_3 .

Наконец, подгруппе $H\langle Z + \beta X_{12} \rangle$ соответствуют нестационарные спиральные течения вязкой жидкости. При $\beta = 0$ получаем автомодельные решения системы (1).

5. Аналогичная методика применима к рассмотрению инвариантных задач со свободной границей для трехмерных уравнений Навье — Стокса, для уравнений с ненулевым вектором массовых сил, а также к исследованию частично инвариантных решений системы (1), описывающих течения со свободной границей. Это позволяет изучить следующие задачи: взаимодействие вихревой нити с конической свободной поверхностью (аналог решения М. А. Гольдштика⁽²⁴⁾), стекание слоя тяжелой жидкости по поверхности вертикального цилиндра произвольного сечения, нестационарное течение в жидком слое, ограниченном вращающейся плоскостью и параллельной ей свободной границей, и ряд других.

Автор выражает благодарность Н. Х. Ибрагимову за полезные обсуждения.

Институт гидродинамики
Сибирского отделения Академии наук СССР
Новосибирск

Поступило
4 X 1971

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ Л. В. Овсянников, Групповые свойства дифференциальных уравнений, Новосибирск, 1962. ² Л. Н. Сретенский, Тр. ЦАГИ, № 541 (1941). ³ Н. Н. Моисеев, Журн. вычислит. матем. и матем. физ., 1, в. 3, 548 (1961). ⁴ Э. Н. Потетюкко, Л. С. Срубчик, Л. Б. Царюк, ПММ, 34, в. 1, 153 (1970). ⁵ С. Г. Крейн, ДАН, 159, № 2, 262 (1964). ⁶ Н. Д. Копачевский, А. Д. Мышкис, Журн. вычислит. матем. и матем. физ., 6, в. 6, 1054 (1966). ⁷ Ф. Л. Черноусько, Движение твердого тела с полостями, содержащими вязкую жидкость, Тр. ВЦ АН СССР, М., 1968. ⁸ П. Л. Капица, ЖЭТФ, 18, в. 1, 3, 1968. ⁹ Т. В. Benjamin, J. Fluid Mech., 2, № 4, 554 (1957). ¹⁰ C.-S. Yih, Phys. Fluids, 6, № 3, 321 (1963). ¹¹ C.-S. Yih, Proc. Roy. Soc. A, 258, № 1292, 63 (1960). ¹² C. C. Mei, J. Math. and Phys., 45, № 3, 266 (1966). ¹³ S. H. Smith, J. Eng. Math., 3, № 3, 173 (1969). ¹⁴ В. Г. Левич, Физико-химическая гидродинамика, М., 1959. ¹⁵ А. Г. Петров, Вестн. Московск. ун-в., сер. 1, 69 (1971). ¹⁶ Ю. П. Ивановов, Журн. вычислит. матем. и матем. физ., 1, в. 6, 1061 (1961). ¹⁷ D. J. Venneue, J. Math. and Phys., 45, № 2, 150 (1966). ¹⁸ В. В. Пухначев, Лекции по динамике вязкой несжимаемой жидкости, ч. 1, Новосибирск, 1969. ¹⁹ А. А. Бучнев, Сборн. Динамика сплошной среды, в. 7, Новосибирск, 1971. ²⁰ В. В. Пухначев, Информ. бюлл. Численные методы механики сплошной среды, 2, в. 3, Новосибирск, 1971. ²¹ G. Hamel, Jahrb. Deutsche Math. Ver., 25, 34 (1916). ²² G. V. Jeffery, Proc. Lond. Math. Soc., 14, 327 (1915). ²³ В. О. Бытев, Журн. прикл. механ. и техн. физ., в. 3, 82 (1970). ²⁴ М. А. Гольдштик, ПММ, 24, в. 4, 610 (1960).