

Л. М. АЛЕКСЕЕВА

ВРАЩАТЕЛЬНОЕ САМОВОЗБУЖДЕНИЕ В ЖИДКОСТИ

(Представлено академиком М. Д. Миллиончиковым 14 IV 1971)

В общепринятых обозначениях, положив

$$\mathbf{W} = \text{rot } \mathbf{v}, \quad (1)$$

мы можем записать уравнение Навье — Стокса для несжимаемой жидкости в виде

$$\partial \mathbf{v} / \partial t = -\nabla (p / \rho + v^2 / 2) + [\mathbf{v}\mathbf{w}] - \mathbf{v} \text{ rot } \mathbf{W}. \quad (2)$$

Вместе с условием

$$\text{div } \mathbf{v} = 0 \quad (3)$$

уравнения (1) и (2) дают полную систему уравнений гидромеханики. Для решения ее можно воспользоваться методом разложения по полувцелым степеням малого параметра, который был предложен в (1) для уравнения индукции в теории гидромагнитного динамо:

$$\partial \mathbf{A} / \partial t + \nabla \Phi - [\mathbf{v}\mathbf{B}] = -D_m \text{ rot } \mathbf{B}. \quad (4)$$

Здесь $\mathbf{A}$ — векторный потенциал магнитного поля, $\mathbf{B}$ — его напряженность, Φ — скалярный потенциал, $D_m = c^2 / (4\pi\sigma)$ — коэффициент диффузии магнитного поля, σ — проводимость среды. Уравнение (4) точно совпадает по виду с уравнением (2), причем вектору $\mathbf{B}$ соответствует $\mathbf{W} = \text{rot } \mathbf{v}$. Это позволяет надеяться найти в гидромеханике эффект, аналогичный эффекту самовозбуждения магнитного поля в электродинамике *. В электродинамике задается несимметричный поток жидкости $\mathbf{v}$. Энергия, которая тратится на поддержание этого потока, преобразуется в э.д.с., и электрический ток и системе не затухает, несмотря на малое, но конечное сопротивление среды. Более того, именно при ненулевом сопротивлении и работает этот механизм преобразования, в результате которого мы получаем симметричный ток.

В гидромеханике электрическому току соответствует величина $\text{rot } \mathbf{W} = -\Delta \mathbf{v}$, незатуханием или нарастанием этой величины со временем можно объяснить существование в средах с малой, но конечной вязкостью концентрированных вихрей (различных смерчей, водоворотов при стоке и пр.). Замечательно, что все эти образования имеют симметричную компоненту вращения. (Несимметричные течения легко получаются при развитии идеальных неустойчивостей, примером могут служить неустойчивые потоки Куэтта, в которых на фоне равновесного движения возникают ячейки, вращающиеся в противоположных направлениях.)

Ниже будут рассмотрены две задачи.

1) О разложении системы (1) — (3) по степеням малого параметра, что позволит выявить составляющие скорости соответствующих порядков $\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + \mathbf{v}^{(1)} + \mathbf{v}^{(2)} + \dots$. Это разложение $\mathbf{v}$ будет использовано при исследовании течения на устойчивость, где $\mathbf{v}$ будет представлять скорость основного (невозмущенного) потока.

* Наглядные представления теории динамо пришли в электродинамику из гидромеханики (2), но расчет электромагнитного динамо оказался проще, поскольку для него $\mathbf{v}$ можно задать кинематически.

2) Решение задачи об устойчивости потока v .

Мы будем рассматривать винтовые потоки, все величины которых зависят только от радиуса r и $\gamma = kz + l\varphi$ — индекса винтовой поверхности, т. е. остаются неизменными вдоль вектора $w = -krq e_\varphi + lq e_z$, касательного к линии $\gamma = \text{const}$ ($q = [k^2 r^2 + l^2]^{-1}$). Винтовые потоки представляют самый общий вид двухпараметрического течения ⁽³⁾. Как показал Лорц ⁽⁴⁾, электромагнитное динамо может иметь винтовую симметрию.

Для решения задачи достаточно воспользоваться w -компонентой уравнения Навье — Стокса и w -компонентой ротора этого уравнения. Третье уравнение, которое можно извлечь из (2), определяет $\partial p / \partial r$ и в дальнейшем использоваться не будет. Соленоидальные векторы v и W можно записать через функции тока ^(3, 4):

$$v = gw + [w \nabla G], \quad W = fw - (w \nabla g),$$

где G — функция потока вектора v , $(-g)$ — функция потока его ротора, f имеет аналогичный смысл, причем

$$f = q^{-1}LG - 2klqg, \quad (5)$$

где

$$L = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} r q \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \gamma^2};$$

w — компонента уравнения (2) при этом приобретает вид:

$$r \partial g / \partial t - vr(q^{-1}Lg + 2klqf) - \overset{v}{g}\overset{v}{G} - \dot{g}\overset{v}{G} = 0. \quad (6)$$

Здесь « $\cdot$ » и « γ » означают соответственно дифференцирование по переменным r и γ . Теперь сложим w -компоненту ротора (2) с уравнением (5), умноженным на $2klq$:

$$-r(\partial/\partial t)LG + vrLf + (qf)\overset{v}{G} - (qf)\dot{G} + \dot{q}gg = 0. \quad (7)$$

(5, 6, 7) дают систему уравнений для функций g , G , f . Система содержит числовой множитель v , который может быть задан произвольно. Свяжем с ним первую степень малого параметра ε . Того же порядка малости должны быть и члены, содержащие $(\partial/\partial t)$ и описывающие перестройку потока из-за вязкости. Выделим симметричные и асимметричные части величин, обозначив

$$\langle x \rangle = (2\pi l)^{-1} \int x d\gamma, \quad x' = x - \langle x \rangle,$$

и будем считать малым асимметричное искажение цилиндрического потока, а именно, $x' \sim \varepsilon^{1/2}x$.

Теперь разобьем систему (5) — (7) на симметричную и асимметричную части.

$$r \partial \langle g \rangle / \partial t - vr(q^{-1}L \langle g \rangle + 2klq \langle f \rangle) + \langle \overset{v}{g}' \overset{v}{G}' - \dot{g}' \overset{v}{G}' \rangle = 0, \quad (8)$$

$$-r(\partial/\partial t) \langle LG \rangle + vrL \langle f \rangle + \langle (qf') \overset{v}{G}' - (qf') \dot{G}' \rangle = 0,$$

$$\langle f \rangle = q^{-1}L \langle G \rangle - 2klq \langle g \rangle;$$

$$r \partial g' / \partial t - vr(q^{-1}Lg' + 2klqf') + \overset{v}{g}' \langle G \rangle - \langle \overset{v}{g}' \overset{v}{G}' \rangle + \Sigma_1' = 0,$$

$$-r(\partial/\partial t) LG' + vrLf' - \langle (qf') \overset{v}{G}' - (qf') \dot{G}' \rangle + \dot{q} \langle g \rangle \overset{v}{g}' + \dot{q} g' \overset{v}{g}' + \Sigma_2' = 0, \quad (9)$$

$$f' = q^{-1}LG' - 2klqg',$$

$$\Sigma_2' = (qf') \overset{v}{G}' - (qf') \dot{G}' - \langle (qf') \overset{v}{G}' - (qf') \dot{G}' \rangle,$$

$$\Sigma_1' = \overset{v}{g}' \overset{v}{G}' - \dot{g}' \overset{v}{G}' - \langle \overset{v}{g}' \overset{v}{G}' - \dot{g}' \overset{v}{G}' \rangle.$$

Найдя асимметричные величины соответствующего порядка из системы (9), подставим их затем в (8). При этом оказывается, что разложение v бу-

дет иметь вид $\langle \mathbf{v} \rangle = \mathbf{v}_0(r) + \mathbf{v}_0^{(2)}(r) + \dots$, $\mathbf{v}' = \mathbf{v}^{(1)} + \mathbf{v}^{(2)} + \dots$ * Для решения задачи об устойчивости нам понадобятся только члены разложения $\mathbf{v}_0(r)$ и $\mathbf{v}^{(1)}(r, \varphi)$ равновесного потока (остальные члены выпадут из уравнений). Поэтому выпишем только скорость $\mathbf{v}^{(1)}$, которая представляет собой малое искажение $\mathbf{v}_0(r)$ и определяется фактически из линеаризованного уравнения Эйлера:

$$g^{(1)} = tG^{(1)}, \quad qf^{(1)} = \xi G^{(1)}, \quad t = \dot{g}_0/\dot{G}_0, \quad \xi = ((qf_0) + qg_0 t)/\dot{G}_0; \\ LG^{(1)} = (\xi + 2klq^2t) G^{(1)}. \quad (10)$$

В задаче на устойчивость $\mathbf{v} \rightarrow \mathbf{v} + \mathbf{u}e^{\sigma t}$ и линеаризованное уравнение (2) имеет вид

$$\sigma \mathbf{u} = -\nabla(p_u/\rho + \mathbf{v}\mathbf{u}) + [\mathbf{u} \text{ rot } \mathbf{v}] + [\mathbf{v} \text{ rot } \mathbf{u}] + \mathbf{v}\Delta \mathbf{u}.$$

Введем функции тока для возмущения:

$$\mathbf{u} = h\mathbf{w} + [\mathbf{w} \nabla H], \quad \text{rot } \mathbf{u} = p\mathbf{w} - [\mathbf{w} \nabla h].$$

Будем искать возмущения, у которых симметричная часть скорости много меньше асимметричной:

$$u_0 \sim \varepsilon^{1/2} u'. \quad (11)$$

Для идентичности рассуждений будем считать $u' \sim \varepsilon^{1/2} D$, где D — произвольно малая величина, характеризующая возмущение. Тогда по (11) $u_0 \sim \varepsilon D$. Для u_0 имеем из (8):

$$vrLp_0 - \sigma rLH_0 + (\partial/\partial r)\langle qf'\dot{H}' \rangle + (\partial/\partial r)\langle qp'\dot{G}' \rangle = 0, \\ -vr(q^{-1}Lh_0 + 2klqp_0) + r\sigma h_0 - (\partial/\partial r)\langle g'\dot{H}' \rangle - (\partial/\partial r)\langle h'\dot{G}' \rangle = 0, \quad (12) \\ q^{-1}LH_0 - 2klqh_0 = p_0.$$

Члены типа $(\partial/\partial r)\langle qf'\dot{H}' \rangle$ в системе (12), соответствующие э.д.с. в электродинамике, должны иметь $\sim \varepsilon^2$, поэтому следует провести решение до шага $n = 4$. На первом шаге $n = 1$ из линеаризованной системы (9) (здесь она не приводится) следует, что $\mathbf{u}^{(1)}$ по виду совпадает с полем $\mathbf{v}^{(1)}$, отличаюсь от него только числовым множителем. Обозначая нормированное на единицу в максимуме решение $\chi(r)$ уравнения (10) и используя выражение для радиальной скорости винтового потока $v_r = -\dot{G}/r$; $G \sim e^{im\varphi}$, имеем

$$G^{(1)} = G_*^{(1)}\chi = \frac{i}{m}(rv_r^{(1)})_*\chi, \quad H^{(1)} = \frac{i}{m}(ru_r')_*\chi,$$

где * означает, что величина взята в точке максимума $\chi(r)$.

Теперь систему (12) можно записать в окончательном виде

$$r\sigma h_0 - vr(q^{-1}Lh_0 + 2klqp_0) = v(v_r' u_r')_* \Gamma_1(r), \\ -rq(\sigma \dot{H}_0 + vp_0) = v(v_r' u_r')_* \Gamma_2(r), \quad (13) \\ q^{-1}LH_0 - 2klqh_0 = p_0,$$

где

$$\Gamma_1 = \frac{r_*^2}{m^2} \dot{P}, \quad P = \frac{r\chi}{q\dot{G}_0} \left\{ 2L(t\chi) + 2klq\xi\chi - \frac{q\sigma t\chi}{v} \right\}, \\ \Gamma_2 = \frac{r_*^2}{m^2} \left\{ \frac{g_0\dot{q}}{G_0} P + \frac{r\chi}{G_0} [2L(\xi q^{-1}\chi) - \frac{\sigma}{v} L(t\chi)] \right\}.$$

* Индекс (n) означает член $n/2$ порядка малости, т. е. $v^{(1)} \sim \varepsilon^{1/2}$, $v^{(2)} \sim \varepsilon$, ...

(13) представляет систему обыкновенных дифференциальных уравнений для цилиндрического течения под действием некоторой силы в винтовой системе координат (с определенным k и l). Она решается при любом значении инкремента σ ($\sigma \leq \nu R^{-2}$), причем при $\sigma = 0$ система распадается на отдельные уравнения. При $\sigma \neq 0$ нужно в системе (13) перейти к цилиндрическим координатам, где разделяются уравнения для $u_{0\varphi}$ и u_{0z} . Решения найдется стандартным образом — разложением по собственным функциям соответствующей однородной системы*.

Таким образом, динамо-неустойчивость потока имеет место всегда, когда выполняются предположения, приведшие нас к системе (13).

В системе (13) величины Γ_1 и Γ_2 определяются основным потоком $v_0(r)$ и структурой его искажения $v^{(1)}$ и не зависят от амплитуд v_{r*}' и u_{r*}' , с которыми связывается степень параметра ε . Поэтому необходимым и достаточным условием вращательного самовозбуждения с инкрементом σ на стационарном потоке ($v_0(r) + v^{(1)}$) является принадлежность Γ к нулевому порядку по ε , т. е.

$$\varepsilon^{1/2-\sigma} < \frac{\Gamma_1^\sigma}{\Gamma_2^\sigma} < \varepsilon^{-1/2+\delta}, \quad \delta \geq 0. \quad (14)$$

При достаточно малом ε (14) выполняется всегда. И это естественно, поскольку при $\varepsilon \rightarrow 0$, $\nu \rightarrow 0$ как ε , тогда как v_{r*}' как $\varepsilon^{1/2}$, т. е. в пределе $\varepsilon \rightarrow 0$ мы имеем дело с искаженным потоком невязкой жидкости. Таким образом, искажение потока v_{r*}' является дестабилизирующим фактором. Поскольку $u_{r*}' \sim \varepsilon^{1/2} u'$, то при слишком малом ε к.п.д. механизма динамо стремится к нулю. Поэтому эффективно действовать динамо-механизм будет только для тех (k и l), которые дают не слишком высокие Γ_1^σ , Γ_2^σ .

В заключение автор благодарит Л. С. Соловьева, Б. А. Тверского и А. В. Гетлинга за обсуждение результатов, а также В. В. Петкевича за интерес к работе.

Научно-исследовательский институт
ядерной физики
Московского государственного университета
им. М. В. Ломоносова

Поступило
26 III 1971

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

¹ С. Н. Брагинский, ЖЭТФ, 47, в. 3, 1084 (1964). ² G. K. Batchelor, Proc. Roy. Soc. A, 201, 405 (1950); русск. пер.: Пробл. совр. физ., № 2, 134 (1954). ³ Л. С. Соловьев, Сборн. Вопросы теории плазмы, в. 3, 1963. ⁴ D. Lortz, Plasma Phys., 10, 967 (1968).

* Имеется в виду течение в круглой трубе, так что $v^{(1)}|_R \sim \chi(R) = 0$, $u_{0\varphi}|_R = u_{0z}|_R = 0$.