

С. М. ЕРМАКОВ

МЕТОД МОНТЕ-КАРЛО ДЛЯ ИТЕРАЦИИ
НЕЛИНЕЙНЫХ ОПЕРАТОРОВ

(Представлено академиком Ю. В. Линником 24 XI 1971)

В заметке описывается обобщение схемы Неймана — Улама (¹) на случай нелинейных интегральных уравнений. Это обобщение оказывается естественным образом связанным с ветвящимися марковскими процессами. Хотя известно, что ветвящиеся процессы связаны с нелинейными уравнениями (например, (²)), обратная задача сопоставления данному нелинейному уравнению ветвящегося случайного процесса и эффективного его моделирования ранее не рассматривалась. Между тем, имеется широкий круг прикладных задач, где возникает необходимость использования метода Монте-Карло для решения нелинейных интегральных уравнений. Рядом авторов (например, (³, ⁴)) на основе физических соображений были построены статистические модели, связанные с нелинейными уравнениями и позволяющие использовать метод Монте-Карло. Модели эти, однако, связаны с линеаризацией исходного уравнения, что требует запоминания таблицы значений неизвестной функции при вычислениях и очень усложняет анализ погрешности (⁵).

Приводимые ниже статистические оценки на траекториях ветвящегося процесса позволяют построить алгоритм, в значительной мере свободный от перечисленных недостатков.

Будем рассматривать нелинейные интегральные уравнения вида

$$\varphi(x) = \int_{\mathcal{D}} \sum_{i=1}^N K_i(x, y) \varphi^i(y) dy + f(x), \quad (1)$$

где $K_i(x, y)$, $i = 1, \dots, N$, и $f(x)$ — заданные функции, $\varphi(x)$ — искомая функция, $x \in \mathcal{D}$, $(xy) \in \mathcal{D} \times \mathcal{D}$, где \mathcal{D} — область s -мерного евклидова пространства и интегрирование по \mathcal{D} понимается в смысле Лебега.

Предполагается: 1°) При $n \rightarrow \infty$ последовательность функций, определяемых равенствами

$$\varphi_0(x) = f(x), \quad \varphi_n(x) = f(x) + \int_{\mathcal{D}} \sum_{i=1}^N K_i(x, y) \varphi_{n-1}^i(y) dy, \quad (2)$$

сходится к функции $\bar{\varphi}$ для почти всех x из множества $\{x: h(x) \neq 0, x \in \mathcal{D}\}$, где $\bar{\varphi}$ является решением уравнения (1), а $h(x)$ — некоторая, заданная в \mathcal{D} функция;

2°) для $h(x)$ существует и конечен интеграл $\int_{\mathcal{D}} \bar{\varphi}(x) h(x) dx$;

3°) предположения 1°) и 2°) выполняются для уравнения (1), если K_i , $i = 1, \dots, N$, и f заменить на $|K_i|$ и $|f|$ соответственно.

Отметим, что полученные ниже результаты тривиальным образом переносятся на случай, когда интегрирование всюду производится по некоторой σ -конечной мере (и, в частности, дискретной мере, что соответствует задаче решения системы нелинейных алгебраических уравнений), и перейдем к описанию случайного процесса.

Мультииндекс $(1, j_1, \dots, j_k)$, где k — фиксированное натуральное число и $j_l, 1 \leq l \leq k$, натуральные числа, обозначим $v[k]$. Считаем, что $v[0] = 1, v[1] = (1, j_1)$ и $v[k] = (v[k-1], j_k)$. l -м поколением назовем множество \mathfrak{B}_l мультииндексов $v[l]$ таких, что соответствующие им $v[l-1]$ принадлежат \mathfrak{B}_{l-1} , причем \mathfrak{B}_0 состоит из единственного элемента — единицы. Совокупность $\gamma_k = (\mathfrak{B}_0, \mathfrak{B}_1, \dots, \mathfrak{B}_{k-1})$ такую, что \mathfrak{B}_{k-1} не пусто, назовем деревом с k поколениями. Поколения \mathfrak{A}_l , включающие всевозможные мультииндексы, для которых $1 \leq j_l \leq i_l(v[l-1]), 1 \leq l \leq k$, где $i_l(v[l-1])$, заданные целочисленные функции мультииндекса $v[l-1]$, назовем полным поколением, а совокупность $\Gamma_k = (\mathfrak{A}_0, \mathfrak{A}_1, \dots, \mathfrak{A}_{k-1})$, полным деревом. Соотношение $\gamma_k \in \Gamma_k$ означает, что $\mathfrak{B}_l \in \mathfrak{A}_l, l = 0, 1, \dots, k-1$.

Используем введенные множества мультииндексов для нумерации независимых переменных, полагая $x[0] = x_1, x[1] = x_1^{i_1}, x[k] = x_{1, j_1, \dots, j_{k-1}}^{i_1, \dots, i_k}$ и опишем случайный процесс в терминах размножающихся частиц. Считаем, что если частица появилась в точке $x[l], 1 \leq l \leq k$, то она рождает в этой точке i_l частиц, нумеруемых индексом $j_l, j_l = 1, \dots, i_l$, каждая из которых ведет себя аналогично исходной, т. е. с вероятностью $q_0(x[l])$ погибает и с вероятностью $q_{i_{l+1}}(x[l]), 1 - q_0(x[l])$ переходит в точку $x[l+1]$, распределенную в \mathcal{D} с плотностью

$$p_{i_{l+1}}(x[l], x[l+1]) = \frac{r_{i_{l+1}}(x[l], x[l+1])}{q_{i_{l+1}}(x[l])(1 - q_0(x[l]))},$$

причем

$$r_i(x, y) \geq 0, \quad x \in \mathcal{I}, y \in \mathcal{I}; \quad \int_{\mathcal{D}} r_i(x, y) dy = q_i(x)(1 - q_0(x)),$$

$$i = 1, \dots, N, \quad \text{т. е. } q_0(x) + \int_{\mathcal{D}} \sum_{i=1}^N r_i(x, y) dy = 1.$$

Относительно точки x_1 предполагается, что она распределена в \mathcal{D} с плотностью $p_0(x_1), \int_{\mathcal{D}} p_0(x) dx = 1$. Реализации этого случайного процесса очевидным образом связаны с деревьями, которые были определены выше. С деревьями, как будет следовать из дальнейшего, связан и метод последовательных приближений (2).

Сопоставим дереву γ_k следующее выражение, связанное с (1):

$$\begin{aligned} A(\gamma_k) &= \int_{\mathcal{D}} dx[0] h(x[0]) \int_{\mathcal{D}} dx[1] K_{i_1}(x[0], x[1]) (f(x[1]))^{\rho_1} \times \\ &\times \prod_{v[1] \in \mathfrak{B}_1} \int_{\mathcal{D}} dx[2] K_{i_2}(x[1], x[2]) (f(x[2]))^{\rho_2} \times \dots \\ &\dots \times \prod_{v[k-1] \in \mathfrak{B}_{k-1}} \int_{\mathcal{D}} dx[k] K_{i_k}(x[k-1], x[k]) (f(x[k]))^{i_k(v[k-1])}, \end{aligned} \quad (3)$$

$$A(\gamma_0) = \int_{\mathcal{D}} h(x[0]) f(x[0]) dx[0],$$

где $\rho_l = i_l(v[l-1]) - r_v(v[l-1]), 0 < l \leq k$, а r_v есть число мультииндексов $v[l]$, у которых совпадают $v[l-1]$ при $v[l] \in \mathfrak{B}_l$.

Справедлива следующая

Л е м м а. *Имеет место равенство*

$$\int_{\mathcal{D}} \varphi_n(x) h(x) dx = \sum_{\Gamma_n} \sum_{\substack{v_l \in \Gamma_l \\ 0 \leq l \leq n}} A(\gamma_l), \quad (4)$$

где суммирование в правой части производится по всевозможным полным деревьям, для которых $1 \leq i_k \leq N$, $1 \leq k \leq n$, и всем деревьям, для которых $\gamma_l \in \Gamma_l$, $0 \leq l \leq n$.

Из описания случайного процесса следует, что его реализации, связанной с деревом γ_k , соответствует плотность вероятности

$$p_0(x[0]) r_{i_1}(x[0], x[1]) q_0^{e_1}(x[1]) \prod_{\nu[1] \in \mathfrak{B}_1} r_{i_2}(x[1], x[2]) \times \dots \times q_0^{e_{k-1}}(x[k-1]) \times \\ \times \prod_{\nu[k-1] \in \mathfrak{B}_{k-1}} r_{i_k}(x[k-1], x[k]) q_0^{i_k}(x[k]),$$

и дереву $\gamma_0 - p_0(x[0]) q_0(x[0])$.

Из леммы следует, что процесс, у которого $r_i(x, y)$ таковы, что

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n(x) = 1, \quad \sigma_n(x) = \int \sum_{i=1}^N r_i(x, y) \sigma_{n-1}^i(y) dy + q_0(x),$$

$$\sigma_0(x) = q_0(x),$$

для почти всех x , имеет почти все реализации с конечным числом поколений. Ограничимся рассмотрением таких процессов. Предположим также, что $r_i(x, y) > 0$, если $K_i(x, y) \neq 0$; $q_0(x) > 0$ и $p_0(x) > 0$, если $h(x) \neq 0$. При этих предположениях справедливы следующие утверждения.

Теорема 1. Случайная величина

$$\zeta = \frac{h(x[0])}{p_0(x[0])} \frac{K_{i_1}(x[0], x[1])}{r_{i_1}(x[0], x[1])} \left(\frac{f(x[1])}{q_0(x[1])} \right)^{e_1} \times \\ \times \prod_{\nu[1] \in \mathfrak{B}_1} \frac{K_{i_2}(x[1], x[2])}{r_{i_2}(x[1], x[2])} \times \dots \times \left(\frac{f(x[k-1])}{q_0(x[k-1])} \right)^{e_{k-1}} \times \\ \times \prod_{\nu[k-1] \in \mathfrak{B}_{k-1}} \frac{K_{i_k}(x[k-1], x[k])}{r_{i_k}(x[k-1], x[k])} \left(\frac{f(x[k])}{q_0(x[k])} \right)^{i_k}, \quad (5)$$

определенная на траекториях случайного процесса (связанная с деревом γ_h), является несмещенной оценкой функционала $\int_{\mathfrak{D}} \bar{\varphi}(x) h(x) dx$.

Теорема 2. Если для почти всех x из множества $\{x: h(x) \neq 0, x \in \mathfrak{D}\}$ существует и конечен предел $\psi(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} \psi_n(x)$, где

$$\psi_n(x) = \int \sum_{i=1}^N \frac{K_i^2(x, y)}{r_i(x, y)} \psi_{n-1}^i(y) dy + \frac{f^2(x)}{q_0(x)}, \quad \psi_0(x) = \frac{f^2(x)}{q_0(x)}$$

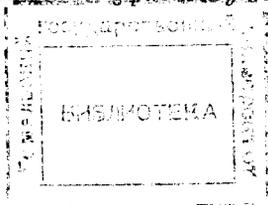
и $h(x)$ такова, что существует и конечен интеграл $\int_{\mathfrak{D}} \frac{h^2(x)}{p_0(x)} \psi(x) dx$, то дисперсия $D\zeta$ конечна и

$$D\zeta = \int_{\mathfrak{D}} \frac{h^2(x)}{p_0(x)} \psi(x) dx - \left(\int_{\mathfrak{D}} \bar{\varphi}(x) h(x) \right)^2. \quad (6)$$

Теорема 3. Если все K_i , f и h положительны в \mathfrak{D} , то при

$$r_i(x, y) = \frac{K_i(x, y) \bar{\varphi}^i(y)}{\bar{\varphi}(x)}, \quad p_0(x) = \frac{\bar{\varphi}(x) h(x)}{F}$$

дисперсия случайной величины ζ равна нулю.



Последнее утверждение позволяет, как и в линейном случае (например, (6)), использовать априорные сведения о функции $\bar{\phi}$ для уменьшения дисперсии оценки. Отметим, что сравнительно просто можно построить несмещенные оценки, отличные от оценки (5), однако вычислительная процедура, связанная с ними, оказывается существенно более сложной.

Ленинградский государственный университет
им. А. А. Жданова

Поступило
12 XI 1971

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

¹ G. E. Forsythe, R. Z. Leibler, *Math. Tables and other Aids to Comp.*, **4**, 127 (1950). ² Т. Харрис, Теория ветвящихся случайных процессов, М., 1966. ³ Дж. Р. Хэвиленд, Вычислительные методы в динамике разреженных газов, *Сборн.*, **М.**, 1969, стр. 7. ⁴ G. A. Bird, *Rarefied Gas Dynamics*, Proc. VI Intern. Symp., **1**, N. Y.—London, 1969, p. 85. ⁵ B. L. Hicks, M. A. Smith, *J. Comp. Phys.*, **3**, 58 (1968). ⁶ Д. И. Голенко, Моделирование и статистический анализ псевдослучайных чисел на электронных вычислительных машинах, «Наука», 1965. ⁷ С. М. Ермаков, Метод Монте-Карло и смежные вопросы, «Наука», 1971.