УДК 550.311 $\Gamma EO\Phi U3UKA$

С. Ц. АКОПЯН, В. Н. ЖАРКОВ, В. М. ЛЮБИМОВ

ТЕОРИЯ ВОЗМУЩЕНИЙ ДЛЯ КРУТИЛЬНЫХ КОЛЕБАНИЙ ЗЕМЛИ. ВТОРОЕ ПРИБЛИЖЕНИЕ

(Представлено академиком М. А. Садовским 7 VII 1971)

1. Теория возмущений является основным теоретическим инструментом при исследованиях собственных колебаний Земли. Она решает две задачи: 1) по расхождению теоретических и экспериментальных значений частот улучшить модель Земли, 2) по затуханию собственных колебаний определить распределение диссипативной функции Q(l), l—глубина. В настоящее время построена теория возмущений в первом приближении $\binom{1}{2}$. Во втором приближении теория возмущений позволяет определить область применимости линейных соотношений между изменениями частот и небольшими приращениями материальных параметров, изменение форм колебаний в первом и втором приближении, влияние затухания на величины собственных частот. Ниже рассматривается теория возмущений для крутильных колебаний во втором приближении.

2. В простейшем случае однородной сферы $\rho = \bar{\rho} = \text{const}$, $\mu = \bar{\mu} = \text{const}$, безразмерная частота равна $\kappa = wa/c_{s0}$, $c_{s0}^2 = \bar{\mu}/\bar{\rho}$, a— радиус Земли, ω — рассматриваемая собственная частота, ρ — плотность, μ — модуль сдвига. Частота κ определяется как корень характеристического уравнения (3)

$$\varkappa j_{n-1/2}(\varkappa) = (n+2)j_{n+1/2}(\varkappa), \tag{1}$$

где $j_{n+1/2}$ и $j_{n-1/2}$ — функции Бесселя полуцелого индекса, n — номер колебания. Зададим параметрам $\bar{\rho}$ и $\bar{\mu}$ слабые возмущения $\bar{\rho} \to \bar{\rho}_0 (1 + \bar{R})$, $\bar{\mu} \to \bar{\mu}_0 (1 + \bar{M})$. Тогда частота ω также изменится $\omega \to \omega_0 (1 + \Omega_1 + \Omega_2)$, Ω_1 и Ω_2 — величины первого и второго порядка малости соответственно.

Решение задачи сразу следует из того, что корень (1) сохраняет свое значение и при наличии возмущений. Тогда

$$\Omega_1 = \frac{1}{2}(\overline{M} - \overline{R}), \quad \Omega_2 = \frac{1}{8}(3\overline{R}^2 - 2\overline{M}\overline{R} - \overline{M}^2).$$
 (2)

3. В общем случае, в сферической системе координат (r, ϑ, φ) компоненты вектора смещений $\mathbf{u}(u, v, w)$ имеют вид

$$u = 0, \quad v = \frac{V(r)}{\sin \vartheta} \frac{\partial S_n^m(\vartheta, \varphi)}{\partial \varphi}, \quad w = -V(r) \frac{\partial S_n^m(\vartheta, \varphi)}{\partial \vartheta},$$
 (3)

где S_n^m — поверхностная сферическая гармоника. Функция V(r) удовлетворяет уравнению (3)

$$\frac{d^2V}{dr^2} + \frac{2}{r}\frac{dV}{dr} + \frac{1}{\mu}\frac{d\mu}{dr}\left(\frac{dV}{dr} - \frac{V}{r}\right) + \left[\frac{\omega^2\rho}{\mu} - \frac{n(n+1)}{r^2}\right]V = 0. \tag{4}$$

Здесь μ и ρ — кусочно-гладкие функции, V — непрерывная функция. Индексы (n, m) у ω и V, где это не вызывает сомнений, мы и в дальнейшем будем опускать.

При конкретных расчетах с помощью подстановки

$$y_1 = V, \quad y_2 = \mu (dV / dr - V / r)$$
 (5)

уравнение (4) удобно заменить парой уравнений первого порядка

$$\frac{dy_1}{dr} = \frac{1}{r} y_1 + \frac{1}{\mu} y_2,
\frac{dy_2}{dr} = \left[\frac{n^2 + n - 2}{r^2} \mu - \omega^2 \rho \right] y_1 - \frac{3}{r} y_2,$$
(6)

где y_2 — радиальный множитель в компонентах сдвиговых напряжений σ_{ro} и σ_{ro} .

Граничные условия для целиком твердой планеты

$$y_2 = 0 \text{ при } r = a, \quad y_1 = 0 \text{ при } r = 0.$$
 (7)

В случае твердой оболочки, граничащей с жидким ядром при r=b, граничные условия принимают вид

$$y_2 = 0 \text{ при } r = a, \quad \text{при } r = b.$$
 (8)

Легко доказать ортогональность функций V(r) для граничных условий (7) или (8). Для этого стандартным образом образуем билинейные комбинации на основе (4) для l-й и k-й частот. Тогда

$$(\omega_{k}^{2} - \omega_{l}^{2}) \int_{0}^{a} \rho V_{l} V_{k} r^{2} dr = \int_{0}^{a} \left\{ V_{k} \left[\mu \frac{d^{2} V_{l}}{dr^{2}} + \frac{2}{r} \mu \frac{dV_{l}}{dr} + \frac{d\mu}{dr} \left(\frac{dV_{l}}{dr} - \frac{V_{l}}{r} \right) - \frac{n (n+1)}{r^{2}} \mu V_{l} \right] - V_{l} \left[\mu \frac{d^{2} V_{k}}{dr^{2}} + \frac{2}{r} \mu \frac{dV_{k}}{dr} + \frac{d\mu}{dr} \left(\frac{dV_{k}}{dr} - \frac{V_{k}}{r} \right) - \frac{n (n+1)}{r^{2}} \mu V_{k} \right] \right\} r^{2} dr.$$

$$(9)$$

Интегрируя по частям и учитывая, что y_1 и y_2 — непрерывные функции, легко показать, что правая часть в (9) равна нулю. Следовательно,

$$\int_{0}^{a} \rho V_{l} V_{k} r^{2} dr = J_{l} \delta_{lk}, \tag{10}$$

где δ_{lk} — дельта-символ Кронекера, а J_l положим равным единице, считая формы V_l нормированными с весовой функцией $\rho(r)$. В случае граничного условия (8) интегрировать в (10) следует от b до a.

Введем безразмерные переменные

$$\xi = r/a, \quad x = 1 - \xi, \quad \rho_0 = \rho^0/\bar{\rho}, \quad \mu_0 = \mu^0/\bar{\mu}, \quad \bar{c}_s^2 = \bar{\mu}/\bar{\rho}, \quad k^2 = \frac{\omega^2 a^2}{\bar{c}_s^2},$$

$$z_1(\xi) = V(\xi)/a, \quad z_2(\xi) = \mu(\xi) (dV/dr - V/r) \tag{11}$$

и сделаем замену (1)

$$u=z_1/(1-x), \quad v=z_2(1-x)^3, \quad 0 \leqslant x \leqslant c=(a-b)/a.$$
 (12) Функции \bar{u} и v так же, как и z_1 и z_2 , непрерывны и удобны тем, что удоб-

летворяют более простой системе дифференциальных уравнений первого порядка (1). Для них граничные условия (8) примут вид

$$v(0) = v(c) = 0$$
 (8')

и, кроме того $(^{1})$,

$$v = -(1-x)^{4} \mu \, du \, / \, dx,$$

$$-\frac{d}{dx} \left[(1-x)^{4} \mu \, \frac{du}{dx} \right] = (1-x)^{4} \left[k^{2} \rho - \frac{n^{2}+n-2}{(1-x)^{2}} \mu \right] u,$$

$$\frac{du}{dx} \Big|_{x=0} = \frac{du}{dx} \Big|_{x=c} = 0.$$
(13)

Условие ортогональности (10) в новых переменных при $J_{\scriptscriptstyle l}=1$ буде ${f r}$

$$\int_{0}^{c} (1-x)^{4} \rho(x) u_{j} u_{k} dx = \delta_{jk}.$$
 (10')

Зададим возмущения безразмерным функциям $\rho(x)$ и $\mu(x)$:

$$\rho(x) = \rho_0(x) [1 + \varepsilon R(x)], \quad \mu(x) = \mu_0(x) [1 + \varepsilon M(x)], \quad (14)$$

где ε — обозначает «параметр возмущения». Будем строить теорию возмущений граничной задачи (13) по методу, изложенному в (4).

Разложим частоту k и функцию u по ε :

$$k_{l} = k_{l0}(1 + \varepsilon k_{l1} + \varepsilon^{2} k_{l2} + \ldots), \quad u_{l} = u_{0l} + \varepsilon u_{1l} + \varepsilon^{2} u_{2l} + \ldots$$
 (15)

Подставим (14) и (15) в (13) и приравняем члены при одинаковых степенях ε . Тогда мы получим соответственно уравнения для u_{0l} , u_{1l} , u_{2l} :

$$\frac{d}{dx} \left[(1-x)^4 \, \mu_0 \, \frac{du_0}{dx} \right] = \left[\frac{n^2 + n - 2}{(1-x)^2} \, \mu_0 - k_0^2 \rho_0 \right] u_0 \, (1-x)^4; \tag{I}$$

$$\frac{d}{dx} \left[(1-x)^4 \, \mu_0 \, \left(\frac{du_1}{dx} + M \, \frac{du_0}{dx} \right) \right] = \left[\frac{n^2 + n - 2}{(1-x)^2} \, \mu_0 \, (u_1 + Mu_0) - h_0^2 \rho_0 \, (u_1 + Ru_0 + 2k_1 u_0) \right] \, (1-x)^4; \tag{II}$$

$$\frac{d}{dx} \left[(1-x)^4 \, \mu_0 \, \left(\frac{du_2}{dx} + M \, \frac{du_1}{dx} \right) \right] = \left[\frac{n^2 + n - 2}{(1-x)^2} \, \mu_0 \, (u_2 + Mu_1) - h_0^2 \, (u_1 + Mu_1) \right]$$

 $-\,k_0^2\rho_0\,(u_2+Ru_1+2k_1u_1+2k_1Ru_0+k_1^2u_0+2k_2u_0]\,(1-x)^4. \tag{III}$

(Здесь индекс l опущен.) В (I) — (III) слева под знаком производной стоят непрерывные функции (в соответствующем приближении). Для получения формул первого приближения используем уравнения (I) и (II). Разложим функции u_{1l} по собственным функциям нулевого приближения

$$u_{1l} = \sum_{i} a_{lj} u_{0j}. \tag{16}$$

Умножим уравнение (1) с индексом j на u_{1l} , а (II) с индексом l на u_{0j} , образуем разность и проинтегрируем в пределах от 0 до c. После интегрирования по частям с использованием граничных условий, подстановки (16) с учетом ортогональности, найдем

$$(k_{0j}^{2} - k_{0l}^{2}) a_{lj} - 2k_{1}k_{0l}^{2}\delta_{jl} + \int_{0}^{c} (1 - x)^{4} \mu_{0} M \left[\frac{n^{2} + n - 2}{(1 - x)^{2}} u_{0l}u_{0j} + \frac{du_{0l}}{dx} \frac{du_{0j}}{dx} \right] dx - -k_{0l}^{2} \int_{0}^{c} (1 - x)^{4} \rho_{0} R u_{0l}u_{0j} dx = 0.$$

$$(17)$$

 Π ри l=j имеем

$$k_1 = \frac{1}{2k_0^2} \int_0^c (1-x)^4 \left[\left(\frac{du_0}{dx} \right)^2 + \frac{n^2 + n - 2}{(1-x)^2} u_0^2 \right] \mu_0 M \, dx - \frac{1}{2} \int_0^c (1-x)^4 u_0^2 \rho_0 R \, dx.$$
 (18)

При $l \neq j$ получаем

$$a_{lj} = \frac{1}{k_{0l}^2 - k_{0j}^2} \left\{ \int_0^c (1 - x)^4 \left[\frac{n^2 + n - 2}{(1 - x)^2} u_{0l} u_{0j} + \frac{du_{0l}}{dx} \frac{du_{0j}}{dx} \right] \mu_0 M \, dx - \right.$$

$$\left. - k_{0l}^2 \int_0^c (1 - x)^4 u_{0l} u_{0j} \rho_0 R \, dx \right\}. \tag{19}$$

Коэффициент a_n оказывается неопределенным. Мы его определим так, чтобы условие нормировки (10') выполнялось с точностью до членов первого порядка. Тогда

$$a_{ll} = -\frac{1}{2} \int_{0}^{c} (1-x)^{4} u_{0l}^{2} \rho_{0} R \, dx. \tag{20}$$

Теория возмущений во втором приближении строится совершению аналогичным образом. Раскладываем u_{2l} по функциям u_{0h} :

$$u_{2l} = \sum_{k} b_{lk} u_{0k}. (21)$$

Затем, проделав с уравнениями (I) и (III) те же преобразования, что и при получении (17), найдем

$$(k_{0j}^{2} - k_{0l}^{2}) b_{lj} - k_{1}^{2} k_{0l}^{2} \delta_{lj} - 2k_{2} k_{0l}^{2} \delta_{lj} - 2k_{1} k_{0l}^{2} a_{lj} - 2k_{1} k_{0l}^{2} \sum_{0}^{c} (1 - x)^{4} u_{0l} u_{0j} \rho_{0} R dx +$$

$$+ \sum_{k} a_{lk} \left\{ \int_{0}^{c} \left[\frac{n^{2} + n - 2}{(1 - x)^{2}} u_{0k} u_{0j} + \frac{du_{0k}}{dx} \frac{du_{0j}}{dx} \right] \mu_{0} M (1 - x)^{4} dx -$$

$$- k_{0l}^{2} \int_{0}^{c} (1 - x)^{4} u_{0k} u_{0j} \rho_{0} R dx \right\} = 0.$$

$$(22)$$

Полагая l = j, определим изменение частоты во втором приближении:

$$k_{2} = -\frac{1}{2} k_{1}^{2} + k_{1} a_{1l} + \sum_{k} a_{1k} \left\{ \frac{1}{2k_{0l}^{2}} \int_{0}^{c} \left[\frac{n^{2} + n - 2}{(1 - x)^{2}} u_{0k} u_{0l} + \frac{du_{0k}}{dx} \frac{du_{0l}}{dx} \right] \mu_{0} M (1 - x)^{4} dx - \frac{1}{2} \int_{0}^{c} (1 - x)^{4} u_{0k} u_{0l} \rho_{0} R dx \right\}.$$
 (23)

При $l \neq j$ из (22) найдем все b_{ij} , исключая b_{il} :

$$b_{1j} = \frac{1}{k_{0j}^2 - k_{0l}^2} \Big\{ 2k_1 k_{0l}^2 a_{1j} + 2k_1 k_{0l}^2 \int_0^c (1 - x)^4 u_{0l} u_{0j} \rho_0 R \, dx -$$

$$- \sum_k a_{1k} \Big[\int_0^c \Big(\frac{n^2 + n - 2}{(1 - x)^2} u_{0k} u_{0j} + \frac{du_{0k}}{dx} \frac{du_{0j}}{dx} \Big) \mu_0 M \, (1 - x)^4 \, dx -$$

$$- k_{0l}^2 \int_0^c (1 - x)^4 u_{0k} u_{0j} \rho_0 R \, dx \Big] \Big\}.$$

$$(24)$$

Коэффициент b_{ii} определим из условия сохранения нормировки (10') с точностью до членов второго порядка:

$$b_{ll} = -\frac{1}{2} \left\{ \sum_{k} a_{lk}^2 + \sum_{k} a_{lk} \int_{0}^{c} (1-x)^4 u_{0l} u_{0k} \rho_0 R \, dx \right\}. \tag{25}$$

В простейшем случае однородной сферы, как и должно быть, (18) и (23) переходят в формулу (2). При выводе всех соотношений считалось, что M и R принадлежат к тому же классу функций, что и μ_0 и ρ_0 . Чтобы избежать почленного дифференцирования рядов (16) и (21), мы везде освобождались от производных путем предварительного интегрирования по частям. Формула первого приближения (18) была получена нами ранее другим методом при более общих предположениях (1). Остальные формулы (16), (19), (20), (23), (24), (25) являются новыми.

Отличие развитой здесь теории возмущений от используемой в квантовой механике (5) состоит в том, что коэффициенты a_{ll} и b_{ll} оказываются не равными нулю. Это связано с тем, что в условия пормировки (10) или (10') входит весовая функция $\rho(x)$, которая сама подвергается возмущению.

Институт физики Земли им. О. Ю. Шмидта Академии наук СССР Москва

Поступило 30 VĬ 1971

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

1 В. Н. Жарков, В. М. Любимов и др., В кн. Земные приливы и внутреннее строение Земли, М., 1967. ² В. Н. Жарков, В. М. Любимов, А. И. Оснач, Изв. АН СССР, сер. Физика Земли, № 10 (1968). ³ В. Н. Жарков, В. Л. Паньков и др., Введение в физику Луны, гл. 7, «Наука», 1969. ⁴ Р. Курант, Д. Гильберт, Методы математической физики, 1, М.— Л., 1933. ⁵ Л. Д. Ландау, Е. М. Лифшиц, Квантовая механика, М., 1963.