

УДК 517.9

МАТЕМАТИКА

В. А. ДОБРЫНСКИЙ, А. Н. ШАРКОВСКИЙ

ТИПИЧНОСТЬ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМ, ПОЧТИ ВСЕ ТРАЕКТОРИИ КОТОРЫХ УСТОЙЧИВЫ ПРИ ПОСТОЯННО ДЕЙСТВУЮЩИХ ВОЗМУЩЕНИЯХ

(Представлено академиком Н. Н. Боголюбовым 13 XI 1972)

Структурно устойчивые, или грубые, системы на двумерных многообразиях являются типичными (образуют множество второй категории по Бэру в пространстве систем) ⁽¹⁾. Однако в больших размерностях ни грубые, ни выделенные позднее Ω -устойчивые системы не являются типичными ⁽²⁻⁴⁾. В ⁽⁵⁾ предложен еще один класс глобально устойчивых динамических систем, названных осуществимыми системами ⁽⁶⁾, типичность которых и доказывается ниже.

Над компактным C^m -многообразием M рассматривается метрическое (относительно C^k -нормы) пространство $\mathcal{M}$ динамических систем, $0 \leq k \leq m$; предполагается, что динамические системы задаются C^k -отображениями $S^t: M \rightarrow M$, где $t \in G$ и под G подразумевается группа целых или вещественных чисел.

Пусть $S_x = \{S^t x, t \geq 0\}$ — траектория системы S , проходящая через точку x ; $P_x^\eta = \bigcup_{\tilde{S} \in \mathcal{U}_\eta(S)} \tilde{S}_x$, $P_x = \bigcap_{\eta > 0} P_x^\eta$ — пролонгация траектории S_x по динамической системе.

(Через $U_\eta(\dots)$ и $\mathcal{U}_\eta(\dots)$ обозначаются η -окрестности множеств соответственно в пространстве M или $\mathcal{M}$; символ $\mathcal{M}$ употребляется вместо $\mathcal{M}^k$, если k может быть любым.)

Как известно, траектория S_x называется устойчивой при постоянно действующих возмущениях (или осуществимой ⁽⁷⁾), если для любого $\varepsilon > 0$ найдутся $\eta_1, \eta_2 > 0$ такие, что $\tilde{S}_x \subset U_\varepsilon(S_x)$ как только $\tilde{x} \in U_{\eta_1}(x)$, $\tilde{S} \in \mathcal{U}_{\eta_2}(S)$. Траектория S_x устойчива при постоянно действующих возмущениях тогда и только тогда, когда $P_x \subset U_\varepsilon(S_x)$ при любом $\varepsilon > 0$, так что $P_x = \tilde{S}_x$.

Л е м м а. Пусть $x \in M$, $S \in \mathcal{M}$ и $P_x \subset U_\varepsilon(S_x)$ при некотором $\varepsilon > 0$. Тогда существуют $\eta_1, \eta_2 > 0$ такие, что $\tilde{P}_{\tilde{x}} \subset U_\varepsilon(\tilde{S}_x)$ для любых $\tilde{x} \in U_{\eta_1}(x)$, $\tilde{S} \in \mathcal{U}_{\eta_2}(S)$ (здесь и далее системы и их пролонгации индексируются одними и теми же значками).

Доказательство опирается на компактность M , непрерывную зависимость отображения S^t от $x \in M$ и $S \in \mathcal{M}$ и использует тот факт, что P_x^η при любом $\eta > 0$ (и произвольном k) содержит открытое в M подмножество.

Обозначим через $L = L(S)$ множество точек из M , принадлежащих устойчивым при постоянно действующих возмущениях траекториям системы S .

Т е о р е м а 1. $L(S)$ есть множество типа G_δ для любой динамической системы $S \in \mathcal{M}$.

Определим множества $L_\varepsilon, \varepsilon > 0$: $x \in L_\varepsilon \Leftrightarrow$ существует окрестность $U(x)$ точки x такая, что $\tilde{P}_{\tilde{x}} \subset U_\varepsilon(\tilde{S}_x)$ для любой точки $\tilde{x} \in U(x)$. Множества L_ε открыты по определению. Утверждается, что $L = \bigcap_{n=1}^{\infty} L_{1/n}$.

Действительно, если $x \notin L$, то существует $\varepsilon > 0$ такое, что $P_x \notin U_\varepsilon(S_x)$, т. е. $x \notin L_\varepsilon$. Предположим, что $x \in L$. Тогда $P_x \subset U_\varepsilon(S_x)$ при любом $\varepsilon > 0$. Согласно лемме, существует $\eta > 0$ такое, что $P_{\tilde{x}} \subset U_\varepsilon(S_{\tilde{x}})$ при любом $\tilde{x} \in U_\eta(x)$, а это означает, что $x \in L_\varepsilon$.

Оценка, даваемая этой теоремой, является точной: если динамическая система содержит так называемые грубые гомоклинические траектории, то L не является F_σ -множеством.

Пусть $\mathcal{Q}^0 = \{S \in \mathcal{M}, L(S) = M\}$, т. е. $\mathcal{Q}^0$ — множество динамических систем, у которых все траектории устойчивы при постоянно действующих возмущениях.

Теорема 2. $\mathcal{Q}^0$ есть множество типа G_δ .

Рассмотрим множества $\mathcal{Q}_\varepsilon$, $\varepsilon > 0$: $S \in \mathcal{Q}_\varepsilon \Leftrightarrow$ существует η -окрестность $U_\eta(S)$ системы S такая, что $P_x \subset U_\varepsilon(S_x)$ для всякой $x \in M$ и произвольной системы $\tilde{S} \in U_\eta(S)$. Множества $\mathcal{Q}_\varepsilon$ открыты по определению. Утверждается,

что $\mathcal{Q}^0 = \bigcap_{n=1}^{\infty} \mathcal{Q}_{1/n}$.

Действительно, если $S \notin \mathcal{Q}^0$, то существует точка $x \in M$, не принадлежащая $L(S)$. Следовательно, существует и $\varepsilon > 0$ такое, что $P_x \not\subset U_\varepsilon(S_x)$, т. е. $S \notin \mathcal{Q}_\varepsilon$.

Пусть $S \in \mathcal{Q}^0$. Возьмем произвольное $\varepsilon > 0$. Для любой точки $x \in M$ $P_x \subset U_\varepsilon(S_x)$. В таком случае, как следует из леммы, для каждой точки $x \in M$ существуют $\eta_x > 0$ и окрестность $U(x)$ точки x такие, что $P_{\tilde{x}} \subset U_\varepsilon(\tilde{S}_{\tilde{x}})$ для любых $\tilde{S} \in U_{\eta_x}(S)$ и $\tilde{x} \in U(x)$. Множества $U(x)$, когда x пробегает M , образуют покрытие M . Из этого покрытия можно выделить конечное покрытие. Пусть его образуют множества $U(x_1), \dots, U(x_m)$. Если $\eta = \min\{\eta_{x_1}, \dots, \eta_{x_m}\}$, то для любой системы $\tilde{S} \in U_\eta(S)$ и любой точки $x \in M$ $P_x \subset U_\varepsilon(\tilde{S}_x)$, т. е. $S \in \mathcal{Q}_\varepsilon$.

Динамические системы из $\mathcal{Q}^0$ устроены просто. Каждая из них имеет в M единственное минимальное множество, к которому притягиваются при $t \rightarrow +\infty$ все траектории. Таких систем мало.

Ослабим немного требования, предъявляемые к системам, и рассмотрим динамические системы, у которых не все, а только почти все траектории устойчивы при постоянно действующих возмущениях.

Пусть $\mathcal{Q}^1 = \{S \in \mathcal{M}, L(\bar{S}) = M\}$. Поскольку $L(S)$ — множество типа G_δ , то для всякой динамической системы из $\mathcal{Q}^1$ $L(S)$ — множество второй категории по Бэру.

Теорема 3. $\mathcal{Q}^1$ есть множество типа G_δ .

Пусть открытые в M множества Γ_j , $j = 1, 2, \dots$, образуют базис пространства M . Система S не принадлежит $\mathcal{Q}^1$ тогда и только тогда, когда существует j' такое, что для всякого $x \in \Gamma_{j'}$ $P_x \not\subset \bar{S}_x$.

Пусть Γ — произвольное открытое множество и $\varepsilon > 0$. Рассмотрим множества

$$\mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon} = \{S \in \mathcal{M}: \forall x \in \Gamma \quad P_x \not\subset U_\varepsilon(S_x)\}.$$

Утверждается, что $\mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$ замкнуто в $\mathcal{M}$, т. е. всякая система S , являющаяся пределом последовательности систем $S^{(n)}$, $n = 1, 2, \dots$, из $\mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$, также принадлежит $\mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$. Действительно, если бы S не принадлежало $\mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$, то это означало бы, что существует точка x в Γ такая, что $P_x \subset U_\varepsilon(S_x)$. Тогда согласно лемме существует $\eta > 0$ такое, что $P_{\tilde{x}} \subset U_\varepsilon(\tilde{S}_{\tilde{x}})$ для любой системы $\tilde{S} \in U_\eta(S)$. Поскольку S является пределом последовательности $S^{(n)}$, то существует $n_0 = n_0(\eta)$ такое, что $S^{(n)} \in U_\eta(S)$ при $n > n_0$. Следовательно, $P_x^{(n)} \subset U_\varepsilon(S_x^{(n)})$, а это противоречит предположению, что $S^{(n)} \in \mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$.

Итак, $\mathfrak{B} = \bigcup_{j=1}^{\infty} \bigcup_{n=1}^{\infty} \mathfrak{B}_{\Gamma_j, 1/n}$ — множество типа F_σ .

Докажем, что $\mathfrak{B} = \mathcal{M} \setminus \mathcal{Q}^1$. Согласно определениям, $\mathfrak{B} \subset \mathcal{M} \setminus \mathcal{Q}^1$. Справедливо и обратное: $\mathfrak{B} \supset \mathcal{M} \setminus \mathcal{Q}^1$. Действительно, если $S \in \mathcal{M} \setminus \mathcal{Q}^1$, то существует открытое в M множество U , содержащееся в $\{x \in M, P_x \not\subset \bar{S}_x\}$. Допустим $S \notin \mathfrak{B}$, т. е. $S \notin \mathfrak{B}_{\Gamma_j, 1/n}$ при любых j, n . В таком случае, как это

будет показано ниже, существует последовательность $\Gamma_{j_1} \supset \Gamma_{j_2} \supset \dots$ такая, что $\Gamma_{j_k} \supset \Gamma_{j_{k+1}}$, $\Gamma_{j_1} \subset U$ и удовлетворяющая условию: $P_x \subset U_{1/k}(S_x)$ для любого $x \in \Gamma_{j_k}$. Для всякой точки $x \in \bigcap_{k=1}^{\infty} \Gamma_{j_k}$ $P_x = \bar{S}_x$; это противоречит тому, что $P_x \neq \bar{S}_x$ для точек $x \in U$. Последовательность Γ_{j_k} , $k = 1, 2, \dots$, можно построить следующим образом. Существует j_0 такое, что $\Gamma_{j_0} \subset U$. Так как $S \in \mathfrak{B}_{\Gamma_{j_0}, 1}$, то существует точка $x \in \Gamma_{j_0}$, для которой $P_x \subset U_1(S_x)$. Согласно лемме, найдется η_1 такое, что $P_{\tilde{x}} \subset U_1(S_{\tilde{x}})$ для любых $\tilde{x} \in U_{\eta_1}(x)$. Существует j_1 такое, что $\Gamma_{j_1} \subset U_{\eta_1}(x) \cap \Gamma_{j_0}$. Для любого $x \in \Gamma_{j_1}$ $P_x \subset U_1(S_x)$. Имея множество $\Gamma_{j_{k-1}}$, множество Γ_{j_k} можно выделить так. Поскольку $S \notin \mathfrak{B}_{\Gamma_{j_{k-1}}, 1/k}$, то существует точка $x \in \Gamma_{j_{k-1}}$, для которой $P_x \subset U_{1/k}(S_x)$. Согласно лемме, найдется η_k такое, что $P_{\tilde{x}} \subset U_{1/k}(S_{\tilde{x}})$ для любых $\tilde{x} \in U_{\eta_k}(x)$. Существует j_k такое, что $\Gamma_{j_k} \subset \Gamma_{j_{k-1}} \cap U_{\eta_k}(x)$. Для любого $x \in \Gamma_{j_k}$ $P_x \subset U_{1/k}(S_x)$. Этим доказательство теоремы завершено.

Оценки, даваемые теоремами 2 и 3, являются точными: существуют многообразия, для которых $\mathfrak{E}^0, \mathfrak{E}^1$ не являются F_σ -множествами. Пусть, например, M — двумерный тор. Однопараметрическое семейство систем $\dot{x}_1 = 1$, $\dot{x}_2 = \alpha$ на торе, обозначим это семейство $\mathfrak{N}$, образует в $\mathfrak{M}$ замкнутое множество. Легко убедиться, что $\mathfrak{N} \cap \mathfrak{E}^0 = \mathfrak{N} \cap \mathfrak{E}^1$. Последнее множество, являясь плотным на $\mathfrak{N}$ G_δ -множеством, не является F_σ -множеством на $\mathfrak{N}$, так как его дополнение также плотно на $\mathfrak{N}$. Если какое-либо из множеств $\mathfrak{E}^i$, $i = 0, 1$, было бы F_σ -множеством в $\mathfrak{M}$, то $\mathfrak{N} \cap \mathfrak{E}^i$ было бы F_σ -множеством в $\mathfrak{N}$, а это не так.

Теорема 4. $\mathfrak{E}^1$ плотно в $\mathfrak{M}$.

Ввиду того, что $\mathcal{L}^1 = \mathfrak{M} \setminus \bigcup_{j=1}^{\infty} \bigcup_{n=1}^{\infty} \mathfrak{B}_{\Gamma_{j,n}, 1/n}$, для доказательства теоремы достаточно показать, что множество $\mathfrak{B}_{\Gamma_{j,n}, 1/n}$ при любых j, n нигде не плотно в $\mathfrak{M}$.

Пусть открытые в M множества $U_1, \dots, U_k$ таковы, что $\bigcup_{i=1}^k U_i \supset M$ и $\text{diam } U_i < \varepsilon$ при всех i . Предположим $S^{(0)} \in \mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$ и $\eta > 0$ произвольное. Покажем, что в $\mathcal{U}_\eta(S^{(0)})$ существует $\bar{S} \notin \mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$.

Возьмем произвольную точку $x_0 \in \Gamma$. Найдется $U_{i_1} \ni x_0$. Так как $S^{(0)} \in \mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$, то $P_{x_0}^{(0)} \not\subset U_{i_1}$. В силу непрерывной зависимости от $S \in \mathfrak{M}$ отображения S^i существует $\eta_1 < \eta/k$ такое, что $S_{x_0} \cap U_{i_1} \neq \emptyset$ для любой системы $S \in \mathcal{U}_{\eta_1}(S^{(0)})$. Поскольку $P_{x_0}^{(0)} \not\subset U_{i_1}$, то найдется U_{i_2} такое, что $P_{x_0}^{(0)} \cap U_{i_2} \neq \emptyset$. Существует $S^{(1)} \in \mathcal{U}_{\eta_1}(S^{(0)})$, для которой $S_{x_0}^{(1)} \cap U_{i_2} \neq \emptyset$. Либо $P_{x_0}^{(1)} \subset U_\varepsilon(S_{x_0}^{(1)})$ и, следовательно, $S^{(1)}$ уже не принадлежит $\mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$, либо $S^{(1)} \in \mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$. Если справедливо последнее, то $P_{x_0}^{(1)} \not\subset U_{i_1} \cup U_{i_2}$. В силу непрерывной зависимости от $S \in \mathfrak{M}$ отображения S^i существует $\eta_2 < \eta/k$ такое, что $S_{x_0} \cap U_{i_1} \neq \emptyset$ и $S_{x_0} \cap U_{i_2} \neq \emptyset$ для любой системы $S \in \mathcal{U}_{\eta_2}(S^{(1)})$ и т. д. Очевидно, этот процесс оборвется не более чем через k шагов. Динамическая система, на которой обрывается процесс, принадлежит $\mathcal{U}_\eta(S^{(0)})$, так как $\eta_1 + \eta_2 + \dots < \eta$, но не принадлежит $\mathfrak{B}_{\Gamma, \varepsilon}$. Теорема доказана.

Из теорем 3 и 4 вытекает основной результат: $\mathfrak{E}^1$ есть множество второй категории в $\mathfrak{M}$.

Из последнего утверждения непосредственно следует, что грубые системы принадлежат $\mathfrak{E}^1$. Действительно,

1) если динамическая система принадлежит $\mathfrak{E}^1$, то и всякая топологически эквивалентная ей система принадлежит $\mathfrak{E}^1$;

2) всякая грубая система имеет в $\mathfrak{M}$ окрестность, состоящую из топологически эквивалентных ей систем.

Все утверждения остаются справедливыми, если вместо устойчивости в положительном направлении рассмотреть устойчивость в отрицательном

направлении или устойчивость одновременно как в положительном, так и в отрицательном направлениях.

Приведенные теоремы справедливы также и для полугрупп отображений (в доказательствах нигде не использовалось существование отображения, обратного S').

Институт математики
Академии наук УССР
Киев

Поступило
3 XI 1972

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ M. Peixoto, *Topology*, 1, № 2, 101 (1962). ² С. Смейл, Сборн. пер. Математика, 11, № 4, 107 (1967). ³ Р. Абрахам, С. Смейл, Сборн. пер. Математика, 13, № 2, 156 (1969). ⁴ S. Newhouse, *Proc. Symp. Pure Math.*, 14, AMS, 191 (1970).
⁵ О. М. Шарковський, Четверта наукова конференція молодих математиків України, 1968, с. 146. ⁶ Д. Я. Хусанов, А. Н. Шарковский, Тр. семин. по матем. физике, 1969, стр. 380. ⁷ Н. А. Артемьев, Изв. АН СССР, сер. матем., № 3, 351 (1969).