

УДК 519.212.3

МАТЕМАТИКА

Р. В. АМБАРЦУМЯН

К РЕШЕНИЮ ЗАДАЧИ БЮФФОНА — СИЛЬВЕСТРА В R^3

(Представлено академиком А. Н. Колмогоровым 19 X 1972)

В 1890 г. Дж. Сильвестром ⁽¹⁾ рассматривалось следующее видоизменение классической задачи Бюффона об игле:

На плоскости фиксировано n игл (прямолинейных отрезков). Найти инвариантную меру множества всех прямых на плоскости (см. ⁽²⁾), которые:

а) пересекают хотя бы одну из игл,

б) пересекают все иглы.

Согласно Сильвестру ⁽¹⁾, эти меры являются «диофантовыми линейными функциями сторон полной $2n$ -угольной фигуры, с углами в n парах концов игл».

Что касается коэффициентов упомянутой диофантовой функции, то Сильвестр ограничивается замечанием: «сложность случая $n = 3$ такова, что требуется отдельное исследование только для того, чтобы получить совершенную классификацию» возможных расположений.

Решение задач а) и б) по существу было получено в ⁽³⁾ и ⁽⁴⁾. Некоторые следствия решения б) рассмотрены в ⁽⁵⁾.

В настоящей заметке приводится решение несколько более общей задачи.

Пусть \mathfrak{M} — множество ориентированных плоскостей в R^3 , $M(\cdot)$ — нормированная инвариантная мера на \mathfrak{M} (см. ⁽²⁾), $\{P_i\}$ — фиксированная совокупность точек в R^3 . Положим

$$A_i = \{G \in \mathfrak{M}; P_i \in \bar{G}\},$$

где \bar{G} — положительное полупространство, ограниченное $G \in \mathfrak{M}$. Через \mathcal{A} обозначим минимальную алгебру подмножеств \mathfrak{M} , содержащую все A_i , $i = 1, \dots, n$, через \mathcal{A}^0 — кольцо элементов из \mathcal{A} , для которых $M(\cdot) < \infty$.

Задача состоит в вычислении $M(A)$ для $A \in \mathcal{A}^0$.

Цитированный выше принцип Сильвестра имеет силу и в этой более общей ситуации, а именно: для каждого $A \in \mathcal{A}^0$

$$M(A) = \sum_{i < j} c_{ij} \rho_{ij}, \quad (1)$$

где ρ_{ij} — расстояние между P_i и P_j (диофантовость не имеет места, если совокупность $\{P_i\}$ не расположена на одной плоскости).

Перейдем к определению коэффициентов c_{ij} . Будем предполагать при этом, что в $\{P_i\}^n$ никакие три точки не лежат на одной прямой.

Положение ориентированной плоскости, проходящей через точки P_i и P_j , определяется заданием угла $\Phi \in (0, 2\pi)$ ее поворота около оси $P_i P_j$. Соответствующую плоскость будем обозначать через $G_{i,j,\Phi}$.

Индикатор (характеристическую функцию) множества $A \in \mathfrak{M}$ будем обозначать через $I_A(\cdot)$.

Рассмотрим предельные значения $I_A(G)$, когда $G \rightarrow G_{i,j,\Phi}$. Мы будем различать четыре возможности такого предельного перехода. Соответствен-

но введем обозначения:

$$I_A(\Phi, i, j) = \lim^{++} I_A(G), \quad \text{если } G \in A_i A_j,$$

$$I_A(\Phi, \bar{i}, \bar{j}) = \lim I_A(G), \quad \text{если } G \in \bar{A}_i \bar{A}_j,$$

$$I_A(\Phi, i, \bar{j}) = \lim^{+-} I_A(G), \quad \text{если } G \in \bar{A}_i A_j,$$

$$I_A(\Phi, \bar{i}, j) = \lim^{+ -} I_A(G), \quad \text{если } G \in A_i \bar{A}_j;$$

\bar{A} означает дополнение к A в \mathfrak{M} .

Теорема. Если никакие три точки из $\{P_i\}$ не лежат на одной прямой, то для любого $A \in \mathcal{A}^0$

$$c_{ij} = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} [I_A(\Phi, \bar{i}, j) + I_A(\Phi, i, \bar{j}) - I_A(\Phi, i, j) - I_A(\Phi, \bar{i}, \bar{j})] d\Phi. \quad (2)$$

Приведем несколько примеров использования «комбинаторной» формулы (1), (2).

а) Скопление точек в R^3 . Пусть в R^3 фиксировано скопление точек $\{P_i\}_1^n$. Положим

$$a_k = \{G; \text{число точек в } \hat{G} \cap \{P_i\}_1^n \text{ равно } k\}, \quad k \geq 0.$$

Очевидно, $a_k \in \mathcal{A}^0$ для всех $1 \leq k < n$.

Введем функцию

$$N_{ij}(\Phi) = \text{число точек в } \hat{G}_{i,j,\Phi}, \text{ не считая } P_i \text{ и } P_j.$$

Положим

$$f_k = \frac{1}{2} \sum_{i < j} \rho_{ij} \int_0^{2\pi} \delta_k(N_{ij}(\Phi)) d\Phi;$$

здесь и ниже

$$\delta_k(x) = \begin{cases} 1, & \text{если } k = x, \\ 0, & \text{если } k \neq x. \end{cases}$$

Формула (1), (2) принимает вид

$$M(a_k) = 2f_{k-1} - f_k - f_{k-2}. \quad (3)$$

В случае плоскости это равенство было обнаружено в ⁽⁵⁾. Аналогично тому, как это сделано в ⁽⁵⁾, (3) применяется для оценки среднего «периметра» минимальной выпуклой оболочки случайно выбранного r -подскопления скопления $\{P_i\} \subset R^3$.

б) Пересечение многогранника случайной плоскостью. Пусть B — выпуклый многогранник в R^3 , $\{P_i\}$ — совокупность его вершин. Положим

$$a_k = \{G; G \cap B \text{ является } k\text{-угольником}\}.$$

Очевидно, $a_k \in \mathcal{A}^0$ при $k > 0$. Приведем результат вычисления $M(a_k)$ с помощью (1), (2) при дополнительном упрощающем предположении, что в каждой вершине B сходятся только три ребра.

Пусть $t_{ij}(\varphi)$ — неориентированная плоскость, проходящая через точки P_i и P_j , $\varphi \in (0, \pi)$ есть угол ее поворота около $P_i P_j$.

$$N_{ij}(\varphi) = \text{число сторон многоугольника } t_{ij}(\varphi) \cap B.$$

Выделим следующие зависящие от пары номеров i, j подмножества интервала $(0, \pi)$.

Для пары $P_i P_j$, определяющей ребро многогранника B , положим

$$R_{ij} = \{\varphi; t_{ij}(\varphi) \text{ пересекает внутренность } B\},$$

$$a_{ij} = \text{раствор угла } R_{ij}.$$

Если $P_i P_j$ является диагональю многогранника B (лежащей на грани или же пересекающей внутренность B), положим

$$R_{ij}^+ = \{\varphi; \text{ в каждом из двух полупространств относительно } t_{ij}(\varphi)$$

числа ребер, исходящих из P_i и P_j , равны};

$$R_{ij}^- = (0, \pi) - R_{ij}^+.$$

Ответ выражается через интегралы

$$\tau_k = 2 \int_{R_{ij}} \delta_k(N_{ij}(\varphi)) d\varphi, \quad \text{если } P_i P_j \text{ определяет ребро } B;$$

$$\left. \begin{aligned} \tau_k^+ &= \int_{R_{ij}^+} \delta_k(N_{ij}(\varphi)) d\varphi \\ \tau_k^- &= \int_{R_{ij}^-} \delta_k(N_{ij}(\varphi)) d\varphi \end{aligned} \right\}, \quad \text{если } P_i P_j \text{ определяет диагональ } B$$

(зависимость величин τ от номеров i, j не указана), следующим образом:

$$\begin{aligned} M(a_3) &= \sum_{\text{ребра}} \rho_{ij} [2(\pi - a_{ij}) - \tau_3] + \sum_{\text{диагонали}} \rho_{ij} [\tau_3^- - \tau_3^+], \\ M(a_4) &= \sum_{\text{ребра}} \rho_{ij} [\tau_3 - \tau_4 - (\pi - a_{ij})] + \sum_{\text{диагонали}} \rho_{ij} [2\tau_3^+ - \tau_4^+ - 2\tau_3^- + \tau_4^-], \\ M(a_k) &= - \sum_{\text{ребра}} \rho_{ij} \Delta \tau_k - \sum_{\text{диагонали}} \rho_{ij} \Delta^2 (\tau_k^+ - \tau_k^-), \quad k \geq 5; \end{aligned} \quad (4)$$

здесь Δ и Δ^2 — операторы первой и второй разности. Отметим, что из (4) следуют известные равенства

$$M(\{G; G \cap B \neq \emptyset\}) = \sum_{\text{ребра}} \rho_{ij} (\pi - a_{ij}),$$

$$\sum_k M(a_k) = 2\pi \sum_{\text{ребра}} \rho_{ij}.$$

в) Ряд следствий формулы (1), (2) возникает при переходе к математическим ожиданиям, когда предполагается, что совокупность $\{P_i\}$ в каком-то смысле случайна. Здесь мы приведем только один результат.

Срезом выпуклого тела $B \subset R^3$ вдоль плоскости G , $G \cap B \neq \emptyset$ назовем пару

$$D = G \cap B, \quad \bar{n}(P),$$

где $\bar{n}(P)$ есть внешняя нормаль к ∂B в точке $P \in \partial D$. Это определение соответствует представлению о срезе как об очень тонкой пластинке. Ее размеры и форма определяют D , а ненулевая толщина позволяет определить $\bar{n}(P)$ с помощью измерений, проводимых вдоль торцевой поверхности.

Пусть \mathfrak{M}_1 — множество неориентированных плоскостей в R^3 , B — выпуклое тело. $S(G)$ — площадь области $G \cap B$, $G \in \mathfrak{M}_1$.

Нормаль к $G \in \mathfrak{M}_1$ называется внешней, если параллельная G плоскость G_1 со свойством $S(G_1) = S(G)$ лежит в отрицательном полупространстве.

Пара (S, Ω) , где Ω — направление внешней нормали, вообще говоря, определяет положение $G \in \mathfrak{M}_1$, $G \cap B \neq \emptyset$; пишем $G = G(S, \Omega)$.

Важной характеристикой выпуклого тела B является функция $d(S, \Omega)$, равная расстоянию между $G(S, \Omega)$ и $G(S, -\Omega)$.

Положим

$$\Theta_S = \{\Omega; \text{существует } G(S, \Omega)\}, \quad S > 0;$$

ω — случайная точка, равномерно распределенная на Θ_S ; E — соответствующее математическое ожидание.

Оказывается, если ∂B не имеет плоских участков, существует простой функционал F , определенный на множестве срезов, такой, что

$$E d(S, \omega) = EF[G(S, \omega)].$$

Функционал F имеет вид

$$F = \frac{1}{8} S^{-1} \frac{dp}{dS} \int \frac{\chi^3 \sin \xi_1 \sin \xi_2}{\cos \varepsilon_1 \cos \varepsilon_2} dg,$$

где dp — толщина среза, $dS > 0$ — разность между площадями двух оснований среза; интегрирование проводится по множеству $\{g\}$ всех прямых на плоскости среза, dg — элемент инвариантной меры на $\{g\}$. Под знаком интеграла χ есть длина хорды $D \cap g$, ξ_1 и ξ_2 (ε_1 и ε_2) суть углы между \bar{n} и плоскостью среза (между \bar{n} и g соответственно) в паре точек $\partial D \cap g$.

Институт математики
Академии наук АрмССР
Ереван

Поступило
10 X 1972

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ J. J. Sylvester, Acta Math., 14, 185 (1890). ² W. Blaschke, Vorlesungen über Integralgeometrie Teubner, Leipzig, 1936. ³ Р. В. Амбарцумян, ДАН, 187, № 3 (1969). ⁴ Р. В. Амбарцумян, Изв. АН АрмССР, Математика, 5, № 3 (1970). ⁵ R. V. Ambartzumian, Studia Sci. Math. Hung., 6, 235 (1971).