УДК 519.21

MATEMATUKA

м. и. ядренко

ОБ ОПТИМАЛЬНЫХ ЛИНЕЙНЫХ ОЦЕНКАХ КОЭФФИЦИЕНТОВ РЕГРЕССИИ ИЗОТРОПНЫХ СЛУЧАЙНЫХ ПОЛЕЙ

(Представлено академиком В. М. Глушковым 9 Х 1972)

Пусть SO(n) — группа вращений в n-мерном эвклидовом пространстве R^n вокруг начала координат O. Случайное поле $\eta(x)$ на R^n такое, что $M|\eta(x)|^2<+\infty$, называется изотропным случайным полем (п.с.п.), если $M\eta(x)$ зависит только от расстояния между O и x (будем в дальнейшем считать, что $M\eta(x)=0$) и

$$M\eta(gx_1)\overline{\eta(gx_2)} = M\eta(x_1)\overline{\eta(x_2)} \tag{1}$$

при каждом $g \in SO(n)$.

Предположим, что $\eta(x)$ непрерывно в среднем квадратичном. Пусть S_n — единичная сфера в R^n , (r,u), $u \in S_n$, — сферические координаты точки x, $S_m^l(u)$ — ортонормированные сферические гармоники степени m (1),

$$h(m, n) = (2m + n - 2) \frac{(m + n - 3)!}{(n - 2)! \ m!} \tag{2}$$

— число линейно независимых сферических гармоник степени m, ω_n — площадь поверхности S_n .

В (2) показано, что и.с.п. представимо в виде

$$\eta(x) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{l=0}^{h(m,n)} \eta_m^l(r) S_m^l(u), \tag{3}$$

где

$$M\eta_m^l(r) \, \eta_{m'}^{l'}(s) = \delta_m^{m'} \delta_l^{l'} b_m(r, s),$$
 (4)

 $b_m(r, s) - \text{последовательность}$ положительно определенных ядер на $[0, +\infty) \times [0, +\infty)$ такая, что

$$\sum_{m=0}^{\infty} h(m,n) b_m(r,s) < +\infty.$$
 (5)

Корреляционная функция и.с.п. $\eta(x)$ имеет вид

$$M\eta(x)\overline{\eta(y)} = B(r, s, \cos\theta) = \frac{1}{\omega_n} \sum_{m=0}^{\infty} h(m, n) \frac{C_m^{(n-2)/2}(\cos\theta)}{C_m^{(n-2)/2}(1)} b_m(r, s),$$
 (6)

где θ — угол между радиус-векторами точек x и y, $C_m^{(n-2)/2}(x)$ — многочлены Гегенбауэра. И.с.п. $\eta(x)$ является однородным и изотропным тогда и только тогда, когда

$$b_m(r,s) = c_n^2 \int_0^{+\infty} \frac{J_{m+(n-2)/2}(\lambda r)}{(\lambda r)^{(n-2)/2}} \frac{J_{m+(n-2)/2}(\lambda s)}{(\lambda s)^{(n-2)/2}} d\Phi(\lambda), \tag{7}$$

где $J_{\nu}(x)$ — бесселева функция первого рода, $\Phi(\lambda)$ — неубывающая функция, $c_n^2 = 2^{n-1}\Gamma(n/2)\pi^{n/2}$.

Предположим, что на сфере $S_n(r)$ радиуса r в R^n наблюдается случайное поле

$$\xi(r, u) = \sum_{s=1}^{N} a_{s}g_{s}(r, u) + \eta(r, u), \tag{8}$$

где a_s , $s=1,\ldots,N$ — неизвестные параметры, $g_s(r,u)$ — пзвестные функции, линейно независимые на $S_n(r)$, $\eta(x)$ — и.с.п. В заметке сформулированы некоторые результаты относительно оценок a_s линейных, несмещенных, имеющих минимальные дисперсии (в дальнейшем для краткости такие оценки будем называть оптимальными).

Пусть $\mathcal{H}_{\xi}(r)$ — замкнутое линейное многообразие, порожденное случайными величинами $\xi(r, u), u \in S_n$, а H_r — гильбертово пространство по-

следовательностей

$$\mathbf{c} = \left\{ c_m^l : m = 0, 1, \ldots; l = 1, \ldots, h(m, n); \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{l=1}^{h(m,n)} [c_m^l]^2 < +\infty \right\}$$

со скалярным произведением

$$\langle \mathbf{c_1}, \mathbf{c_2}
angle = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{l=1}^{h(m,n)} c_{m1}^l \overline{c}_{m2}^l b_m \, (r,\, r).$$

 $\mathrm{II}\,\mathrm{e}\,\mathrm{m}\,\mathrm{m}\,\mathrm{a}$. $\mathrm{K}a$ ж $\mathrm{d}a$ я случайная величина $\gamma\in\mathcal{H}_{\mathrm{t}}(r)$ имеет ви d

$$\gamma = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{l=1}^{h(m,n)} c_m^l \xi_m^l(r), \tag{9}$$

где $\mathbf{c} = \{c_m^i\} \in H_r$. Соответствие $\gamma \leftrightarrow \mathbf{c}$ является унитарным изоморфизмом между \mathcal{H}_r (r) и H_r .

Пусть

$$g_{ms}^{l}(r) = \int_{S_{m}} g_{s}(r, u) S_{m}^{l}(u) m_{n}(du),$$

где $m_n(du)$ — лебегова мера на S_n , $\mathbf{d}_s = \left\{ rac{g_{ms}^l\left(r
ight)}{b_m\left(r,r
ight)}
ight\}$. Предположим, что

$$\mathbf{d}_s \in H_r, \quad s = 1, \dots, N. \tag{10}$$

Теорема 1. Если выполнено предположение (10), то оптимальная оценка a_i имеет вид

$$\hat{a}_{i} = \sum_{s=1}^{N} \alpha_{si} \int_{S_{n}} \xi(r, u) l_{s}(r, u) m_{n} (du),$$
 (11)

<mark>где а_{si} определяется из</mark> системы линейных уравнений

$$\sum_{s=1}^{N} \alpha_{si} \langle \mathbf{d}_{s}, \mathbf{d}_{i} \rangle = \delta_{i}^{j}, \quad j = 1, \ldots, N,$$
 (12)

a

$$l_s(r, u) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{l=1}^{h(m,n)} \frac{g_{ms}^l(r)}{b_m(r, r)} S_m^l(u).$$
 (13)

Дисперсия $\hat{a_i}$ равна $D\hat{a_i} = \langle \mathbf{c}_i, \mathbf{c}_i \rangle$, где

$$\mathbf{c}_i = \sum_{s=1}^N \alpha_{si} \mathbf{d}_s$$
.

В частности, если N=1, то

$$\hat{a}_{1} = \frac{\int_{s_{n}} \xi(r, u) l_{1}(r, u) m_{n}(du)}{\langle \mathbf{d}_{1}, \mathbf{d}_{1} \rangle}, \tag{14}$$

$$D\hat{a}_1 = 1 / \langle \mathbf{d}_1, \ \mathbf{d}_1 \rangle. \tag{15}$$

Если g(r, u) = g(r) зависит только от r, то формулы (14) и (15) принимают более простой вид:

$$\hat{a} = \frac{1}{g(r)} \frac{1}{\omega_n} \int_{S_n} \xi(r, u) m_n(du), \tag{16}$$

$$D\hat{a} = \frac{1}{\omega_n} \frac{b_2(r, r)}{g^2(r, r)}.$$
 (17)

При N=1 и g(r,u)=1 рассмотренная задача превращается в задачу

оценки неизвестного среднего.

Теорема 2. Среди всех линейных несмещенных оценок неизвестного среднего и.с.п. $\xi(r, u)$, наблюдаемого на $S_n(r)$, наименьшую дисперсию имеет оценка

$$\hat{a}(r) = \frac{1}{\omega_n} \int_{S_n} \xi(r, u) m_n(du). \tag{18}$$

Дисперсия этой оценки равна

$$D\hat{a} = b_0(r, r) / \omega_n. \tag{19}$$

Как известно, оптимальные оценки неизвестного среднего случайного процесса, наблюдаемого на отрезке, зависят, вообще говоря, от вида корреляционной функции; построение таких оценок связано с решением некоторого интегрального уравнения Фредгольма первого рода. Представляется интересным то обстоятельство, что в рассмотренном случае оптимальная оценка имеет простой вид и не зависит от вида корреляционной функции $\eta(r,u)$.

Предположим, что $\eta(r, u)$ — однородное и изотропное случайное поле.

Тогла

$$D\hat{a}(r) = 2^{n-2} \Gamma\left(\frac{n}{2}\right) \int_{0}^{+\infty} \frac{J_{(n-2)/2}(\lambda r)}{(\lambda r)^{n-2}} d\Phi(\lambda).$$

Естественно поставить вопрос о поведении Da(r) при увеличении радиуса сферы. Ответ можно получить, используя результаты (3).

Теорема 3. Если функция $\Phi(\lambda)$ абсолютно непрерывна и $\Phi'(\lambda) = \lambda^{\alpha} g(\lambda)$, где $0 \le \alpha < n$, $g(\lambda)$ ограничена и непрерывна в нуле $(g(0) \ne 0)$,

$$D\hat{a}\left(r\right) = g\left(0\right) \frac{\Gamma_{2}^{2}\left(\frac{n}{2}\right)\Gamma\left(n-\alpha\right)\Gamma\left(\frac{\alpha+1}{2}\right)}{2^{n-\alpha}\Gamma_{2}\left(\frac{n-\alpha+1}{2}\right)\Gamma\left(\frac{2n-\alpha+1}{2}\right)\Gamma\left(\frac{2n-\alpha+1}{2}\right)} \frac{1}{r^{1+\alpha}} + o\left(\frac{1}{r^{1+\alpha}}\right).$$

Предположим, что случайное поле $\xi(r, u)$ наблюдается на системе из p концентрических сфер с центром в O и радиусами r_1, \ldots, r_p . Пусть Δ — определитель матрицы $\|b_0(r_i, r_k)\|$, а определитель Δ_i получается из Δ заменой всех элементов i-го столбца на 1.

Теорема 4. Оптимальная оценка а имеет вид

$$\hat{a} = \sum_{i=1}^{p} \frac{l\Delta_i}{\sum\limits_{s=1}^{p} \Delta_s} \frac{1}{\omega_n} \int\limits_{S_n} \xi(r_i, u) m_n(du),$$

$$D\hat{a} = \frac{1}{\omega_n} \frac{\Delta}{\sum_{s=1}^p \Delta_s}.$$

Теорема 5. Если и.с.п. \(\xi(r, u)\) на плоскости наблюдается в вершинах правильного q-угольника, вписанного в окружность радиуса r, то оптимальная оценка а представляет собой среднее арифметическое результатов наблюдения и

$$D\hat{a} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} b_{qk}(r,r).$$

Предположим, что случайное поле (8) наблюдается на $S_n(r)$, но a_1, \ldots, a_N — теперь неизвестные случайные величины с известной совместной функцией распределения $F(x_1, \ldots, x_N)$, а $\eta(r, u)$ — гауссовское и.с.п. Как известно (см., например, (4)), условное математическое ожидание $\tilde{a}_i = M\{a_i / \xi(r, u), u \in S_n\}$ является несмещенной (вообще говоря, нелинейной) оценкой a_i с минимальной среднеквадратической погрешностью.

Теорема 6. Если выполнены предположения (10), то

$$\bar{a}_{i} = \frac{\int \cdots \int x_{i} \exp\left\{\sum_{s=1}^{N} x_{s} \int_{S_{n}} l_{s}(r, u) \xi(r, u) m_{n} du - \frac{1}{2} \sum_{k, j=1}^{N} b_{kj}(r) x_{i} x_{j}\right\} dF(x_{1}, ..., x_{N})}{\int \cdots \int \exp\left\{\sum_{s=1}^{N} x_{s} \int_{S_{n}} l_{s}(r, u) \xi(r, u) m_{n}(du) - \frac{1}{2} \sum_{k, j=1}^{N} b_{kj}(r) x_{i} x_{j}\right\} dF(x_{1}, ..., x_{N})},$$

 $e\partial e \ b_{kj} = \langle \mathbf{d}_k, \mathbf{d}_j \rangle.$

Киевский государственный университет им. Т. Г. Шевченко Поступило 3 X 1972

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

¹ Г. Бейтмен, А. Эрдейи, Высшие трансцендентные функции, 2, М., 1966. ² М. И. Ядренко, Теория вероятностей и математическая статистика, в. 1, 240 (1970). ³ Ю. Д. Попов, М. И. Ядренко, Теория вероятностей и ее применение, 14, № 3, 531 (1969). ⁴ И. И. Гихман, А. В. Скороход, Введение в теорию случайных процессов, М., 1965.