

Д. З. АРОВ

ТЕОРИЯ РАССЕЯНИЯ С ДИССИПАЦИЕЙ ЭНЕРГИИ

(Представлено академиком С. Л. Соболевым 30 X 1973)

1°. Теория рассеяния с диссипацией энергии рассматривается нами как теория сжимающих сцеплений с потерями.

В работе используется система обозначений, принятая в (°).

Полугруппа сжатий Z_t в (сепарабельном) гильбертовом пространстве \mathfrak{K} , $Z_t \in [\mathfrak{K}, \mathfrak{K}]$, называется сжимающим сцеплением полугрупп (простых) полуунитарных операторов $V_t^\pm \in [\mathfrak{D}^\pm, \mathfrak{D}^\pm]$, если $\mathfrak{D}^\pm \subset \mathfrak{K}$, $V_t^- = Z_t^* | \mathfrak{D}^-$,

$$V_t^+ = Z_t | \mathfrak{D}^+.$$

Обозначим $\mathfrak{K}_Z^- = \bigvee_0^\infty Z_t \mathfrak{D}^-$, $\mathfrak{K}_Z^+ = \bigvee_0^\infty Z_t^* \mathfrak{D}^+$.

Будем говорить, что Z_t — сцепление без потерь, если $\mathfrak{K}_Z^- = \mathfrak{K}^-$ и $Z_t | \mathfrak{K}_Z^\pm$ — полугруппа унитарных операторов; в противном случае Z_t — сцепление с потерями. Ранее (1-5) рассматривались унитарные сцепления, теория которых возникла на базе работ (6-8).

Пусть U_t — произвольная унитарная дилатация (9) сцепления Z_t полугрупп V_t^\pm . Тогда U_t — унитарное сцепление полугрупп V_t^\pm и потому определены (3) приходящее и уходящее представления $\mathcal{F}_{U_t}^\pm$. Положим $\mathcal{F}_Z^\pm = \mathcal{F}_{U_t}^\pm | \mathfrak{K}$; $\mathcal{F}_Z^\pm \in [\mathfrak{K}, L^2(\mathfrak{N}^\pm)]$, где \mathfrak{N}^\pm — дефектные подпространства когенераторов полугрупп V_t^\pm . Представления \mathcal{F}_Z^\pm не зависят от выбора дилатации U_t и могут быть определены без введения в рассмотрение U_t . Существует функция $s_Z(\mu) \in L^\infty(\mathfrak{N}^-, \mathfrak{N}^+)$, $\|s_Z\|_\infty \leq 1$, такая, что

$$(\mathcal{F}_Z^+ h)(\mu) = s_Z(\mu) (\mathcal{F}_Z^- h)(\mu), \quad h \in \mathfrak{D}^-.$$

Она определяется этим соотношением однозначно и $s_Z(\mu) = s_U(\mu)$. Назовем ее субоператором рассеяния Z_t . Можно определить $s_Z(\mu)$ с помощью волновых операторов точно так, как это сделано в (3, 4) для унитарных сцеплений.

Теорема 1. Для того чтобы Z_t было сжимающим сцеплением без потерь, необходимо и достаточно, чтобы функция $s_Z(\mu)$ была унитарнозначной (почти всюду).

Для сжимающего ортогонального сцепления Z_t , когда $\mathfrak{D}^- \perp \mathfrak{D}^+$ в \mathfrak{K} , введем в рассмотрение соответствующую полугруппу сжатий $T_t \in [\mathfrak{G}, \mathfrak{G}]$,

$$\mathfrak{G} = \mathfrak{K} \ominus (\mathfrak{D}^- \oplus \mathfrak{D}^+), \quad T_t = P_{\mathfrak{G}} Z_t | \mathfrak{G}.$$

Теорема 2. Для любого сжимающего сцепления Z_t

$$\lim_{t \rightarrow \infty} Z_t^* Z_t \geq (\mathcal{F}_Z^+)^* \cdot (\mathcal{F}_Z^+), \quad \lim_{t \rightarrow \infty} Z_t Z_t^* \geq (\mathcal{F}_Z^-)^* \cdot (\mathcal{F}_Z^-). \quad (1)$$

Для сжимающего ортогонального сцепления в (1) знак равенства имеет место тогда и только тогда, когда соответствующая полугруппа сжатий T_t принадлежит классу C_0 . (когда $T_t \in C_0$) *.

* $T_t \in C_0$, если $T_t \rightarrow 0$ и $T_t \in C_{-0}$, если $T_t^* \rightarrow 0$; по поводу классов C_0 и C_{-0} см. (9).

Для ортогонального (и только для такого) сцепления Z_i функция $s_z(\mu)$ является граничным значением некоторой B -функции $s_z(\lambda)$ при $\text{Im } \lambda < 0$ (голоморфной и сжимающей), называемой матрицей рассеяния сцепления Z_i .

Если полугруппа сжатий Z_t — дилатация сцепления Z_t , то $s_z(\mu) = s_z(\mu)$.

Сжимающее сцепление полугрупп V_t^\pm назовем минимальным, если оно не является дилатацией никакого другого сцепления полугрупп V_t^\pm .

Сцепление $Z_t \in [\mathfrak{R}, \mathfrak{R}]$ является минимальным тогда и только тогда, когда $\mathfrak{R} = \mathfrak{R}_z^- + \mathfrak{D}^+ = \mathfrak{R}_z^+ + \mathfrak{D}^-$. Произвольное сжимающее сцепление полугрупп V_t^\pm является дилатацией некоторого минимального сжимающего сцепления этих полугрупп.

Минимальное унитарное сцепление $U_t (\mathfrak{R} = \overline{\mathfrak{R}_V^- + \mathfrak{R}_V^+})$ является минимальным сжимающим сцеплением тогда и только тогда, когда

$$\begin{aligned} \overline{[I - s_V^*(\mu) s_V(\mu)]^{1/2} H_-^2(\mathfrak{R}^-)} &= \overline{[I - s_V^*(\mu) s_V(\mu)]^{1/2} L^2(\mathfrak{R}^-)}, \\ \overline{[I - s_V(\mu) s_V^*(\mu)]^{1/2} H_+^2(\mathfrak{R}^+)} &= \overline{[I - s_V(\mu) s_V^*(\mu)]^{1/2} L^2(\mathfrak{R}^+)}. \end{aligned}$$

2°. Перейдем от полугрупп Z_t, V_t^\pm и T_t к их когенераторам Z, V^\pm и T . Тогда Z — (сжимающее) сцепление полуунитарных операторов $V^\pm, V^- = Z^* | \mathfrak{D}^-, V^+ = Z | \mathfrak{D}^+$, причем Z — дилатация сжатия T . При этом унитарные, ортогональные, минимальные сцепления, с потерями без потерь, переходят в соответствующие.

Для сжимающего ортогонального сцепления Z операторов V^\pm рассмотрим сжатие $V \in [\mathfrak{R}^- \oplus \mathfrak{H}, \mathfrak{H} \oplus \mathfrak{R}^+]$,

$$V = Z | \mathfrak{R}^- \oplus \mathfrak{H}, \quad Z = (V^-)^* P_{V^- \mathfrak{D}^-} + V P_{\mathfrak{R}^- \oplus \mathfrak{H}} + V^+ P_{\mathfrak{D}^+};$$

V — параметр, которым описывается расширение Z изометрического оператора $(V^-)^* \oplus V^+ | \mathfrak{V}^- \oplus \mathfrak{D}^+$.

Совокупность гильбертовых пространств $\mathfrak{R}^-, \mathfrak{R}^+, \mathfrak{H}$ и (сжатия) $V \in [\mathfrak{R}^- \oplus \mathfrak{H}, \mathfrak{H} \oplus \mathfrak{R}^+]$ назовем (сжимающим) узлом и обозначим через $\alpha = \{V; \mathfrak{R}^- \oplus \mathfrak{H} \oplus \mathfrak{R}^+\}$. С помощью произвольного (сжимающего) узла α осуществляется некоторое (сжимающее) ортогональное сцепление Z . Введем в рассмотрение блоки оператора V :

$$F = P_{\mathfrak{H}} V | \mathfrak{R}^- \in [\mathfrak{R}^-, \mathfrak{H}], \quad T = P_{\mathfrak{H}} V | \mathfrak{H} \in [\mathfrak{H}, \mathfrak{H}], \quad G = P_{\mathfrak{R}^+} V | \mathfrak{H}, \quad S = P_{\mathfrak{R}^+} V | \mathfrak{R}^-$$

и определим характеристическую функцию узла α по формуле *

$$\Theta_\alpha(z) = S + zG(I - zT)^{-1}F \quad (\text{в окрестности } z=0). \quad (2)$$

Оказывается, что матрица рассеяния $s_z(\lambda)$ лишь преобразованием над аргументом $\lambda = i(z-1)/(z+1)$ отличается от характеристической функции $\Theta_\alpha(z)$ соответствующего узла α .

Дилатации сцепления отвечает дилатация соответствующего узла, минимальному сцеплению — минимальный узел.

Узел $\tilde{\alpha} = \{\tilde{V}; \mathfrak{R}^- \oplus \tilde{\mathfrak{H}} \oplus \mathfrak{R}^+\}$ является дилатацией узла $\alpha = \{V; \mathfrak{R}^- \oplus \mathfrak{H} \oplus \mathfrak{R}^+\}$, если $\tilde{\mathfrak{H}} \supset \mathfrak{H}, V = P_{\mathfrak{H} \oplus \mathfrak{R}^+} \tilde{V} | \mathfrak{R}^- \oplus \mathfrak{H}$ и если $\tilde{\mathfrak{H}} = \mathfrak{D}^* \oplus \mathfrak{H} \oplus \mathfrak{D}$, где \mathfrak{D}^* и \mathfrak{D} — такие подпространства, что $V^* \mathfrak{D}^* \subset \mathfrak{D}^*, V \mathfrak{D} \subset \mathfrak{D}$. При этом основной оператор \tilde{T} узла $\tilde{\alpha}$ является дилатацией основного оператора T узла α , а для остальных блоков операторов \tilde{V} и V имеет: $\tilde{S} = S, \tilde{F} = P_{\mathfrak{H}} \tilde{V} | \mathfrak{R}^-, \tilde{G} = \tilde{V} | \mathfrak{H}, \tilde{F}^* \mathfrak{D}^* = \{0\}, \tilde{G} \mathfrak{D} = \{0\}$. (Сжимающий) узел называется минимальным, если он не является дилатацией никакого другого (сжимающего) узла.

* См. (10, 11).

Теорема 3. Для того чтобы (сжимающий) узел был минимальным, необходимо и достаточно чтобы

$$\mathfrak{G} = \bigvee_0^{\infty} T^n F \mathfrak{N}^-, \quad \mathfrak{G} = \bigvee_0^{\infty} T^{*n} G^* \mathfrak{N}^+. \quad (3)$$

Произвольный (сжимающий) узел является дилатацией некоторого минимального (сжимающего) узла. Произвольная голоморфная при $z=0$ (B -функция при $|z|<1$) $\Theta(z)$ со значениями из $[\mathfrak{N}, \mathfrak{N}_*]$ может быть реализована как характеристическая функция минимального (сжимающего) узла.

В теории систем ⁽¹²⁾ условия (3) означают соответственно управляемость и наблюдаемость системы.

В случае, когда $\Theta(z) \in \text{БП}$ ^(4, 16) (и только тогда), основной оператор T некоторого минимального сжимающего узла α_0 с характеристической функцией $\Theta(z)$ принадлежит классу C_0 . В этом случае для узла α_0 соотношением (2) определяется квазинепрерывное продолжение функции $\Theta(z) = \Theta_{\alpha_0}(z)$ вне единичного круга D . Таким образом, за особенности функции $\Theta(z)$ вне D (за особенности матрицы рассеяния $s_z(\lambda)$ на «нефизическом листе» $\text{Im } \lambda > 0$) несет ответственность основной оператор T минимального узла α_0 .

3°. Для сжимающего ортогонального сцепления Z_i введем в рассмотрение функции «напряжений» и «токов»:

$$u_h(\lambda) = 2^{-1/2} [(\mathcal{F}_z^- h)(\lambda) - (\mathcal{F}_z^+ h)(\lambda)], \quad i_h(\lambda) = 2^{-1/2} [(\mathcal{F}_z^- h)(\lambda) + (\mathcal{F}_z^+ h)(\lambda)]$$

(здесь предполагается, что $\mathfrak{N}^- = \mathfrak{N}^+ = \mathfrak{N}$). Тогда

$$u_h(\lambda) = \mathcal{Z}(\lambda) i_h(\lambda), \quad \mathcal{Z}(\lambda) = [I - s_z(\lambda)] [I + s_z(\lambda)]^{-1}, \quad \text{Im } \lambda < 0.$$

Функцию $\mathcal{Z}(\lambda)$ назовем импедансом сцепления Z_i . Для дискретного варианта сжимающих сцеплений множество импедансов $C(z)$ образует класс C (Каратеодори). Импеданс определен лишь для такого сцепления, которое осуществляется с помощью узла α с ограниченно обратимым оператором $I+S$, $S = \Theta_{\alpha}(0) = P_{\mathfrak{N}^+} V | \mathfrak{N}^-$. Наложим на узел α еще дополнительное условие $F^* F + S^* S = I$ и введем в рассмотрение операторы

$$\Gamma_d = \text{Im} (I - S) (I + S)^{-1}, \quad F_d = F (I + S)^{-1}, \quad T_d = T - F (I + S)^{-1} G.$$

Сжатие T_d является унитарным оператором тогда и только тогда, когда α — унитарный узел. Оказывается, что

$$([I - \Theta_{\alpha}(z)] [I + \Theta_{\alpha}(z)]^{-1}) C(z) = i \Gamma_d + F_d^* (I + z T_d) (I - z T_d)^{-1} F_d, \quad z \in D. \quad (4)$$

Совокупность гильбертовых пространств $\mathfrak{N}, \mathfrak{G}$ и операторов $\Gamma_d \in [\mathfrak{N}, \mathfrak{N}]$, $\Gamma_d^* = \Gamma_d$, $F_d \in [\mathfrak{N}, \mathfrak{G}]$, $T_d \in [\mathfrak{G}, \mathfrak{G}]$, $\|T_d\| \leq 1$, назовем диагональным узлом и обозначим через $\alpha_d = \{\Gamma_d, F_d, T_d; \mathfrak{G}, \mathfrak{N}\}$. Функцию $\Theta_{\alpha_d}(z)$, стоящую в правой части равенства (4), назовем характеристической функцией диагонального узла. По произвольному диагональному узлу α_d однозначно восстанавливается соответствующий сжимающий узел α . Узел $\bar{\alpha}_d = \{\Gamma_d, \bar{F}_d, \bar{T}_d; \mathfrak{G}, \mathfrak{N}\}$ назовем дилатацией узла $\alpha_d = \{\Gamma_d, F_d, T_d; \mathfrak{G}, \mathfrak{N}\}$, если \bar{T}_d — дилатация сжатия T_d , $F_d^* = \bar{F}_d^* | \mathfrak{G}$ и $\bar{F}_d^* (\mathfrak{G} \ominus \mathfrak{G}) = \{0\}$.

Диагональный узел назовем минимальным, если он не является дилатацией никакого другого диагонального узла.

Для диагональных узлов и C -функций справедлива теорема, аналогичная теореме 3, которая приводит к обобщению результата ⁽¹⁵⁾.

4°. Пусть V_i^I и V_i^{II} — полугруппы полуунитарных операторов в \mathfrak{D}^I и \mathfrak{D}^{II} , коммутирующих с J -операторами J^I и J^{II} , $J^* = J$, $J^2 = I$. Пусть

$$\mathfrak{G} = \mathfrak{D}^I \oplus \mathfrak{G} \oplus \mathfrak{D}^{II}, \quad J = J^I \oplus I_{\mathfrak{G}} \oplus J^{II}.$$

Полугруппу J -сжимающих операторов $\Pi_i \in [\mathfrak{S}, \mathfrak{S}]$, $J - \Pi_i^* J \Pi_i \geq 0$, $J - \Pi_i J \Pi_i^* \geq 0$, являющихся сцеплениями операторов V_i^I и V_i^{II} , назовем J -сжимающим (ортогональным) сцеплением полугрупп V_i^I и V_i^{II} .

Теорию прохождения будем рассматривать как теорию J -сжимающих сцеплений, осуществляемых, как и в дефинитном случае (при $J=I$) с помощью J -сжимающих узлов. При этом J -сжимающим узлом называется совокупность гильбертовых пространств \mathfrak{R}^I , \mathfrak{R}^{II} , \mathfrak{S} , J -операторов $J^I \in [\mathfrak{R}^I, \mathfrak{R}^I]$ и $J^{II} \in [\mathfrak{R}^{II}, \mathfrak{R}^{II}]$ и J -сжимающего оператора

$$V_J \in [\mathfrak{R}^I \oplus \mathfrak{S}, \mathfrak{S} \oplus \mathfrak{R}^{II}], \quad J_1 - V_J^* J_2 V_J \geq 0, \quad J_2 - V_J J_1 V_J^* \geq 0,$$

$$J_1 = J^I \oplus I_{\mathfrak{S}}, \quad J_2 = I_{\mathfrak{S}} \oplus J^{II}.$$

Для J -сжимающего ортогонального сцепления определяется матрица передачи и доказывается, что она лишь дробно-линейным преобразованием над аргументом отличается от характеристической функции соответствующего узла. Теорема 3 обобщается на J -сжимающие узлы и их характеристические функции. Связь между J -сжимающими и сжимающими сцеплениями (узлами) осуществляется известным⁽¹⁴⁾ дробно-линейным преобразованием, переводящим J -сжимающие операторы в сжимающие.

Для вещественных сцеплений и узлов результаты соответствующим образом уточняются. Основные понятия и положения изложенной теории имеют естественную электротехническую интерпретацию. Ранее, в⁽¹⁵⁾, активные сопротивления в конечной цепи предлагалось заменять соответствующими длинными линиями. Фактически предлагалось вместо сжимающих узлов рассматривать их унитарные дилатации, которые всегда существуют*.

К моменту окончания статьи автор познакомился с любезно присланным М. Г. Крейну препринтом П. Лакса и Р. Филлипса по теории рассеяния диссипативных гиперболических систем, где при построении общей теории по существу рассматриваются сжимающие сцепления, для которых в двух соотношениях (1) имеет место знак равенства.

Примечание при корректуре. Связи теории операторов и теории систем посвящен также присланный автору препринт В. Хелтона.

Одесский педагогический институт
им. К. Д. Ушинского

Поступило
13 IX 1973

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ В. М. Адамян, Д. З. Аров, ДАН, т. 160, № 1, 9 (1965). ² В. М. Адамян, Д. З. Аров, ДАН, т. 165, № 1, 9 (1965). ³ В. М. Адамян, Д. З. Аров, Математические исследования, Кишинев, т. 1, в. 2, 3 (1966). ⁴ Д. З. Аров, ДАН, т. 201, № 3 (1971). ⁵ В. М. Адамян, Функциональный анализ и его приложения, т. 7, в. 4, 1 (1973). ⁶ P. Lax, R. S. Phillips, Bull. Am. Math. Soc., v. 70, 130 (1964). ⁷ B. Sz-Nagy, C. Foias, Acta Sci. Math., v. 25, 38 (1964). ⁸ B. Sz-Nagy, C. Foias, ibid., v. 23, 130 (1962). ⁹ Б. Секефальви-Надь, Ч. Фояш, Гармонический анализ операторов в гильбертовом пространстве, М., 1970. ¹⁰ М. С. Лившиц, Математич. сборн., т. 19, 239 (1964). ¹¹ В. М. Бродский, ДАН, т. 198, № 1, 16 (1971). ¹² Р. Калман, П. Фалб, М. Арбиб, Очерки по математической теории систем, М., 1971. ¹³ Р. Калман, Тр. V Международн. конфер. по нелинейным колебаниям, Киев, т. 2, 1969, стр. 189. ¹⁴ Ю. П. Гинзбург, Научн. зап. физико-математич. фак. Одесск. педагогич. инст., т. 22, в. 1 (1958). ¹⁵ М. С. Лившиц, Операторы, колебания, волны, «Наука», 1966. ¹⁶ Д. З. Аров, Функциональный анализ и его приложения, т. 8, в. 2, 1 (1974).

* Также всегда существуют J -унитарные дилатации J -сжимающих узлов.