

О. С. ПВАНИЦКАЯ

ИНВАРИАНТЫ ЛОКАЛЬНОЙ ЛОРЕНЦЕВОЙ ПОДГРУППЫ  
В ЭЙНШТЕЙНОВОЙ ТЕОРИИ ГРАВИТАЦИИ

(Представлено академиком В. А. Фоком 13 XI 1973)

1. Связь координатных и локальных лоренцевых преобразований в ОТО. В эйнштейновой теории гравитации, ОТО, кроме глобального координатного расщепления, требуется, вообще говоря, и локальное расщепление пространства ОТО на 3-пространство и время в смысле СТО. Частично Эйнштейном, особенно В. А. Фоком и Г. Вейлем (спиноры в ОТО, 1929 г.) и др. введен в ОТО в общем виде конструктивный аппарат такого расщепления — тетрадный аппарат, математически разработанный еще Риччи (1895 г.), Леви — Чивита (1917 г.), Картаном (1925 г.) и др. Применительно к ОТО — это синтез аппарата локальных псевдокартовых систем СТО с общековариантным аппаратом ОТО. Он достигается введением тетрад  $h_{\mu}^{(\nu)}$  (тетрадных гравитационных потенциалов), локальной собственной группы Лоренца и шести калибровочных условий, наложенных на тетрады\*. Тетрады меняются и при общем координатном преобразовании, и при локальном лоренцевом, вообще говоря, независимо от координатного. Если тетрады, исходные и преобразованные, подчинены определенным калибровочным условиям, то уравнения

$$\partial_{\mu} x^{\nu} \equiv P^{\nu}_{\mu} = h^{\nu}_{(\nu')} L^{(\nu')}_{(\nu)} h_{\mu}^{(\nu)}, \quad P_{\mu}{}^{\nu} = h_{\mu}^{(\mu')} L_{(\mu)'}^{(\nu)} h^{\nu}_{(\nu')} \quad (1)$$

устанавливают связь между локальным лоренцевым преобразованием и соответствующими принятой калибровке подгруппами преобразований координатных, меняющих или сохраняющих систему отсчета.

2. «Присоединяющие» калибровочные условия. Если координатные условия фиксированы, то полное или частичное задание условий калибровочных, с последующим решением эйнштейновых уравнений тяготения, определяет полностью или частично ориентацию лоренцева орторепера  $e_{(\nu)}$  относительно координатных линий  $\eta_{(\mu)(\nu)} = \text{diag}(1, -1, -1, -1)$ . В частности, для множества калибровочных условий, требующих для некоторых тетрадных векторов  $e_{(\nu)}$  ортогональности координатным линиям, т. е. требующих равенства нулю некоторых тетрад  $h^{(\nu\pm)}$ , указанная ориентация одинакова во всех точках. Вследствие условия ортонормировки  $e_{(\nu)}$  некоторые из этих векторов оказываются касательными к координатным линиям. Такие калибровочные условия, назовем их ортогонально-присоединяющими или просто присоединяющими, весьма употребительны в тетрадной формулировке ОТО. Среди этих калибровок имеются два варианта условий, присоединяющих  $e_{(0)}$  (монаду) либо касательно к временной координатной линии

$$h_0^{(k)} = -e_0 \cdot e_{(k)} = 0, \quad h_0^{(0)} \neq 0, \quad (2)$$

либо ортогонально к трем пространственно-подобным

$$h_k^{(0)} = e_k \cdot e_{(0)} = 0. \quad (3)$$

\* Греческие индексы пробегают значения 0, 1, 2, 3, латинские — 1, 2, 3. Тетрадные, лоренцевы, индексы помещаются в скобки.

Также содержатся условия, присоединяющие триаду  $e_{(k)}$  ортогонально к пространственно-подобным координатным линиям. В частности,

$$h_1^{(2)} = -e_1 \cdot e_{(2)} = 0, \quad h_1^{(3)} = 0, \quad h_2^{(3)} = 0. \quad (4)$$

3. *R*-инварианты. Это инварианты локальной лоренцевой подгруппы пространственных (круговых) вращений. Они, вообще говоря, содержат различные типы индексов — общековариантные, временные локальные, а также локальные пространственные, полностью или частично свернутые — т. е. являются результатом полной или частичной «перелицовки» локальных компонент геометрических объектов ОТО по закону, соответствующему рассматриваемому объекту, в их общековариантные компоненты. Примеры *R*-инвариантов, полученных по тензорному закону:

$$h_{\mu\nu} = -h_{\mu}^{(p)'} h_{\nu(p)'}, = -g_{\mu\nu} + h_{\mu}^{(0)} h_{\nu(0)} = \text{inv.}, \quad (5)$$

$$dx^{(0)} = d\tau = h_{\mu}^{(0)} dx^{\mu}, \quad \gamma_{\mu\nu} = -h_{\mu}^{(a)'} h_{\nu(a)'}, = h_{\mu\nu} + h_{\mu}^{(b)'} h_{\nu(b)'}, = \text{inv.}, \quad (6)$$

где в (6) индекс  $(a)'$  пробегает лишь два значения, а  $(b)'$  — только оставшееся третье.

Примеры получения *R*-инвариантов по закону преобразования коэффициентов связности (частичная и полная перелицовки):

$$\Gamma_{k(a)}^{(0)} = h_k^{(r)} \gamma_{(r)(a)}^{(0)} + \delta_{(p)(a)}^{(0)} h_k^{(p)} = h_k^{(r)} \gamma_{(r)(0)}^{(0)}, \quad (7)$$

$$\Gamma_{(kn)}^{(0)} = h_{(k}^{(r)} h_{n)}^{(s)} \gamma_{(r)(s)}^{(0)}, \quad \Gamma_{[kn]}^{(0)} = h_{[k}^{(r)} h_{n]}^{(s)} \gamma_{(r)(s)}^{(0)} = h_{[k}^{(r)} h_{n]}^{(s)} h_{\mu}^{(0)} \partial_{(s)} h_{(r)}^{\mu}, \quad (8)$$

$$\Delta_{mn}^k = h_{(p)}^k h_m^{(r)} h_n^{(s)} \gamma_{(r)(s)}^{(p)} + h_{(p)}^m \partial_n h_k^{(p)}, \quad (9)$$

$\gamma_{(u)(v)}^{(\lambda)}$  — коэффициенты вращения Риччи. В зависимости от принятой калибровки *R*-инварианты имеют различный функциональный вид и различные численные значения.

4. Координатные аналоги *R*-подгруппы. «Присоединяющие» калибровки устанавливают простое соответствие лоренцевой *R*-подгруппы подгруппам координатных преобразований. Действительно, общие уравнения (1) при калибровках (2) и (3) соответственно принимают вид

$$P_{0'}^{h'} = h_{(n)'}^{h'} L_{(0)'}^{(n)'} h_0^{(0)}, \quad P_0^{h'} = h_0^{(0)'} L_{(0)'}^{(n)'} h_{(n)}^k, \quad (10)$$

$$P_{0'}^{h'} = h_0^{(0)'} L_{(n)'}^{(0)'} h_{(n)}^k, \quad P_{k'}^{h'} = h_{k'}^{(n)'} L_{(n)'}^{(0)'} h_0^{(0)}. \quad (11)$$

Из (2) и двух первых условий (4) с учетом ортонормировки:

$$P_{1'}^{2'} = h_{(a)'}^{2'} L_{(1)'}^{(a)'} h_1^{(1)}, \quad P_{1'}^{3'} = h_{(a)'}^{3'} L_{(1)'}^{(a)'} h_1^{(1)}, \quad (a) = (2), (3). \quad (12)$$

Из (2) и (4) находим

$$P_{2'}^{3'} = h_{(3)'}^{3'} L_{(2)'}^{(3)'} h_2^{(2)}.$$

Следовательно, трехпараметрическая *R*-подгруппа в случаях (2) и (3) выделяет подгруппы координатных преобразований таких, что  $P_{0'}^{h'} = 0$ ,  $P_{k'}^{h'} = 0$ ; однопараметрическая, когда лишь  $L_{(a)'}^{(a)'} = 0$ ,  $(a) = (2), (3)$ , дополняет эти условия на  $P_{\nu'}^{\mu'}$  требованиями  $P_{1'}^{2'} = 0, P_{1'}^{3'} = 0$ .

5. Хронометрические и хроно-хорометрические аппараты (хорс-место). Независимо от тетрадного разработан метод (3+1)-расщепления, особенно А. Л. Зельмановым (1944, 1956 гг.) и др., получивший название метода хронометрических инвариантов (х.и.). Недавно в (1) завершено построение аппарата кинеметрических инвариантов (к.и.), примененного в (2), и произведено сравнение с аппаратом х.и. В (3) предложено построение других аппаратов, также исходящих из подгрупп координатных преобразований. Авторы (1-3) не уделяют внимания связи найденных ими аппаратов с аппаратом тетрадным. Цель данной статьи исходя из (1) восполнить этот пробел.

Уравнение (1) дает общий метод выделения с помощью калибровок тетрад подгруппы координатных преобразований, меняющих или сохраняющих систему отсчета. Покажем, что аппараты к.и. и предложенные в (2, 3) производят такое выделение в случаях калибровок (2)–(4). Известно, что аппарат х.и. – частный случай тетрадного при калибровке (2) (4–6). Изложенное выше подсказывает, что аппарат к.и. – частный случай тетрадного при калибровке (3). Действительно, в этом случае

$$\begin{aligned} dx^{(0)} &\equiv d\tau = h_0^{(0)} dx^0 = dx^0 / \sqrt{g^{00}}, & T_k^{(0)} &\equiv \tilde{T}_k = h_\mu^{(0)} T_k^\mu = T_k^0 / \sqrt{g^{00}}, \\ \tilde{d}x^i &\equiv h_{(p)}^i dx^{(p)} = dx^i - h_{(0)}^i h_0^{(0)} dx^0 = dx^i - g^{0i} dx^0 / g^{00}, \\ h^{ik} &\equiv -h_{(p)}^i h^{k(p)} = -g^{ik} + \frac{g^{0i} g^{0k}}{g^{00}}, & \Gamma^{(0)}_{k(0)} &\equiv -h_{(0)}^0 \partial_k h_0^{(0)} \equiv F_k = \\ &= \partial_k \ln h_0^{(0)} = \partial_k \ln \sqrt{g^{00}}, & \Gamma^{(0)}_{(kn)} &= D_{kn}, \\ \Delta^k_{mn} &= \frac{h^{kr}}{2} (\partial_m h_{rn} + \partial_n h_{rm} - \partial_r h_{mn}). \end{aligned} \quad (13)$$

Нетрудно убедиться, что тогда тетрадные уравнения ОТО

$$\tilde{x}^{(\lambda)} + \gamma^{(\lambda)}_{(m)(n)} \tilde{x}^{(m)} \tilde{x}^{(n)} + 2\gamma^{(\lambda)}_{(0)(n)} \tilde{x}^{(0)} \tilde{x}^{(n)} + \gamma^{(\lambda)}_{(0)(0)} (\tilde{x}^{(0)})^2 = 0, \quad (14)$$

$$R_{(\mu)(\nu)} = \overset{h}{R}{}^{(\lambda)}_{(\mu)(\lambda)(\nu)} - 2\gamma^{(\lambda)}_{(\mu)(\kappa)} \Omega^{(\kappa)}_{(\lambda)(\nu)} = -\kappa' T_{(\mu)(\nu)} - \frac{T}{2} \eta_{(\mu)(\nu)} \Big), \quad (15)$$

которые приводятся к виду, ковариантному относительно  $R$ -подгруппы, совпадают, после упрощения записи, с полученными в (1) уравнениями (7)–(10), (13)–(15). В частности, член в (15), содержащий объект неголономности, содержит свертку  $D_{kn} D^{kn}$ , тогда как  $-\partial_{(0)} \gamma^{(k)}_{(0)(k)} = \tilde{\partial} D / \partial t$ . В случае (2) и двух первых калибровочных условий (4) имеем

$$g_{b0} = h_b^{(0)} h_0^{(0)}, \quad g_{11} = (h_1^{(0)})^2 - (h_1^{(1)})^2, \quad g_{b1} = h_b^{(0)} h_{1(0)} + h_b^{(1)} h_{1(1)}. \quad (16)$$

Следовательно,  $K$  и  $l_b$ , введенные в (3), – не что иное как компоненты вектора  $e_{(1)}$  из триады в локально-безындексной записи:

$$h_1^{(1)} \equiv K = (h_1^{(0)})^2 - g_{11}, \quad h_b^{(1)} \equiv l_b = \frac{1}{h_{1(1)}} (g_{b1} - h_b^{(0)} h_1^{(0)}), \quad b = 2, 3. \quad (17)$$

6. Заключение. С помощью общего тетрадного метода приведения в соответствие подгруппы координатных преобразований локальным лоренцевым и перехода к локально-безындексной записи показано, что аппараты х.и., к.и. (1), х.р.и. и х.р.а.и. (3) содержатся в общем тетрадном аппарате как его частные случаи. Эти случаи определяются разными вариантами наиболее употребительных, «присоединяющих» калибровочных условий. Инварианты к.и., х.р.и. и другие суть инварианты и коварианты относительно локальной лоренцевой  $R$ -подгруппы для разных случаев «присоединяющих» калибровок. Эти инварианты – разного типа геометрические объекты относительно локальных лоренцевых преобразований с гиперболическими поворотами, изменяющих систему отсчета (5, 7). Место монадного формализма в тетрадном рассмотрено в (8).

Институт физики  
Академия наук БССР  
Минск

Поступило  
24 X 1973

#### ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- <sup>1</sup> А. Л. Зельманов, ДАН, т. 209, 822 (1973). <sup>2</sup> Ю. С. Владимиров, В. А. Антонов, Препринт ИТФ-72-137Р, Киев, 1972. <sup>3</sup> Ю. С. Владимиров, Тез. докл. III Сов. грав. конфер., Ереван, 1972, стр. 29. <sup>4</sup> О. С. Иващицкая, Обобщенные преобразования Лоренца и их применение, Минск, 1969. <sup>5</sup> О. С. Иващицкая, ДАН, т. 201, 315 (1971). <sup>6</sup> И. С. Сягло, Изв. АН БССР, сер. физ. матем., № 5 (1971). <sup>7</sup> Н. В. Мицкевич, В. Н. Захаров, ДАН, т. 195, 321 (1971). <sup>8</sup> О. С. Иващицкая, Препринт ИТФ-73-88Р, Киев, 1973.