

УДК 621.384.6

К коррекции орбиты в синхротронах

ДИНЕВ Д. Х. (Физический факультет Софийского университета, Болгария)

В реальном ускорителе вследствие отклонения магнитного поля от идеального, наличия в уравнении движения членов более высокого порядка, импульсного разброса в ускоряемом пучке, разных неточностей в расположении магнитных элементов и т. п. поперечное движение частиц отличается от движения в так называемом идеальном ускорителе. В частности, появляются отклонения замкнутой орбиты от ее идеального положения. Проблема разработки эффективных методов коррекции этого отклонения и соответствующих корректирующих систем является одной из основных проблем проектирования и эксплуатации ускорителя.

В настоящей работе рассматривается алгоритм для коррекции орбиты в течение цикла ускорения. Основной особенностью алгоритма является то, что функционал, подлежащий минимизированию, выводится аналитически.

Как известно, в переменных $\eta = x/\beta^{1/2}$ и $\varphi = \int ds/Q\beta$ уравнение движения в поперечной плоскости для синхротрона принимает вид [1]

$$d^2\eta/d\varphi^2 + Q^2\eta = Q^2f(\varphi). \quad (1)$$

Здесь x — поперечная координата; s — продольная координата; $\beta(s) = \beta$ — функция Твисса; Q — число бета-тронных колебаний за оборот. Функция $f(\varphi)$ описывает отклонения магнитных полей от расчетных.

Замкнутая орбита является периодическим решением уравнения (1) с правой частью и ее можно представить интегралом

$$\eta(\varphi) = \frac{Q}{2 \sin \pi Q} \int_{\varphi}^{\varphi+2\pi} f(t) \cos Q(\varphi + \pi - t) dt. \quad (2)$$

Дальше будем рассматривать магнитную систему с разделенными функциями поворота и фокусировки. Так как $f = 0$ вне магнитных элементов и $f = f_i$ в i -м магнитном элементе, то выражение (2) можно свести к матричному равенству:

$$\eta(\varphi_i) = \sum a_{ij} \delta_j; \quad (3)$$

$$a_{ij} = \cos Q(\varphi_i + \pi - \varphi_j); \quad (4)$$

$$\delta_j = \begin{cases} \frac{1}{2 \sin \pi Q} \frac{\sqrt{\beta_j} \Delta B_j \Delta s_j}{B_0 \rho} & \text{(в магнитах и корректирующих магнитах);} \\ \frac{1}{2 \sin \pi Q} \frac{\sqrt{\beta_j} g_j \Delta x_j \Delta s_j}{B_0 \rho} & \text{(в квадрупольных линзах).} \end{cases} \quad (5)$$

$$\delta_j = \begin{cases} \frac{1}{2 \sin \pi Q} \frac{\sqrt{\beta_j} \Delta B_j \Delta s_j}{B_0 \rho} & \text{(в магнитах и корректирующих магнитах);} \\ \frac{1}{2 \sin \pi Q} \frac{\sqrt{\beta_j} g_j \Delta x_j \Delta s_j}{B_0 \rho} & \text{(в квадрупольных линзах).} \end{cases} \quad (6)$$

Здесь использованы традиционные обозначения: ρ — радиус кривизны в магнитах; $B_0 \rho$ — магнитная жесткость; $\Delta B = B - B_0$ — отклонение реального магнитного поля от расчетного; g — градиент в квадрупольных линзах; Δx — поперечное смещение квадрупольных линз; Δs — длина магнитного элемента. Переменные η и δ одинаковой размерности.

Из многочисленных методов для коррекции замкнутой орбиты в настоящее время самое большое распространение получили локальный итеративный «beam — bump»-метод [2, 3] и метод общей коррекции [4, 5].

В методе общей коррекции вводится функционал

$$\Psi = \gamma \sum_i \eta_i^2 + (1 - \gamma) \sum_j \delta_{BCj}^2. \quad (7)$$

Замкнутая орбита считается оптимальной, если Ψ имеет минимум. В выражении для Ψ γ является параметром, оптимальное значение которого обычно определяют моделированием методом Монте-Карло.

В настоящей работе выражение для функционала, подлежащего минимизированию, выводится аналитически. Пусть имеем M магнитов, K линз и $2N$ сигнальных электродов и корректирующих магнитов. Так как $M + K > 2N$, невозможно разрешить (3) относительно возмущений δ , т. е. наша информация об искаженной орбите неполная. Это также связано с фактом, что по измерениям в $2N$ точках невозможно узнать все Фурье-гармоники орбиты. Можно только вычислить приближенные значения первых N гармоник. Аппроксимируем первые N гармоники коэффициентами Бесселя:

$$U_0 = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{2N} \eta_i;$$

$$U_k = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{2N} \eta_i \cos k\varphi_i; \quad (8)$$

$$V_k = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{2N} \eta_i \sin k\varphi_i.$$

Существует следующая связь между коэффициентами Бесселя и коэффициентами Фурье:

$$U_0 = u_0 + 2 \sum_{j=1}^{\infty} u_{2Nj};$$

$$U_k = u_k + \sum_{j=1}^{\infty} (u_{2Nj-k} + u_{2Nj+k}); \quad (9)$$

$$V_k = v_k + \sum_{j=1}^{\infty} (-v_{2Nj-k} + v_{2Nj+k}).$$

В выражении (8) φ_i — это координаты $2N$ равноотдаленных точек. В синхротронах с разделенными функциями стремятся расположить сигнальные электроды равномерно по кольцу. Но часто из-за размещения другого оборудования появляется некоторое отклонение от строгой периодичности. В этом случае можно интерполировать отклонения орбиты в точках периодичности, где невозможно разместить сигнальные электроды, либо обратиться к более сложным формулам прикладного гармонического анализа, аппроксимирующих первые N гармоники при неравноотдаленных точках.

Будем пользоваться индексами B для отклонений, вызванных возмущениями в магнитах, g — в линзах

и BC — для отклонений, вызванных коррекциями. Тогда $\eta = \eta_B + \eta_g + \eta_{BC}$.

Орбиту η можно разложить в ряд Фурье, и первые N гармоники, связанные с возмущениями в магнитах и линзах, заменить коэффициентами Бесселя согласно (9). Тогда после некоторой группировки членов можно получить, что

$$\begin{aligned} \eta = & \left\{ \frac{U_0}{i^2} + \sum_{k=1}^{N-1} [(U_k + u_k^{BC}) \cos k\varphi + \right. \\ & \left. + (V_k + v_k^{BC}) \sin k\varphi] + \frac{1}{\sqrt{2}} (U_N + u_N^{BC}) \cos N\varphi \right\} + \\ & + \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} \right) u_N^{BC} \cos N\varphi + \right. \\ & \left. + v_N^{BC} \sin N\varphi + \sum_{k=N+1}^{\infty} (u_k^{BC} \cos k\varphi + v_k^{BC} \sin k\varphi) \right\} + \\ & + \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}-1}{\sqrt{2}} \right) u_N^{(B+g)} \cos N\varphi + v_N^{(B+g)} \sin N\varphi + \right. \\ & \left. + \sum_{k=N+1}^{\infty} (u_k^{(B+g)} \cos k\varphi + v_k^{(B+g)} \sin k\varphi) - \right. \\ & - \sum_{j=1}^{\infty} u_{2Nj}^{(B+g)} - \sum_{k=1}^{N-1} \sum_{j=1}^{\infty} (u_{2Nj-k}^{(B+g)} + u_{2Nj+k}^{(B+g)}) \cos k\varphi - \\ & - \sum_{k=1}^{N-1} \sum_{j=1}^{\infty} (-v_{2Nj-k}^{(B+g)} + v_{2Nj+k}^{(B+g)}) \sin k\varphi - \\ & \left. - \frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{j=1}^{\infty} (u_{2Nj-N}^{(B+g)} + u_{2Nj+N}^{(B+g)}) \cos N\varphi \right\} = \Sigma_1 + \Sigma_2 + \Sigma_3. \end{aligned} \quad (10)$$

Суммы $\Sigma_1, \Sigma_2, \Sigma_3$ объединяют члены в соответствующих фигурных скобках. В Σ_1 объединены первые N гармоники орбиты, а в Σ_2 — высшие гармоники орбиты, связанные с действием корректирующих магнитов. В выражении (10) суммы Σ_1 и Σ_2 зависят от η_i и δ_i^{BC} , они известны. Сумма Σ_3 составлена из высших гармоник, связанных с возмущениями в магнитах и линзах, и одна величина

неизвестна, т. е. это тот остаток, который будет всегда присутствовать в скорректированной орбите.

Так как представляет интерес отклонение орбиты вообще, а не только в сигнальных электродах, вводим функционал

$$\Delta^2 = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} (\Sigma_1 + \Sigma_2)^2 d\varphi. \quad (11)$$

Будем считать, что орбита скорректирована, если Δ^2 имеет минимум. Используя свойство ортогональности тригонометрических функций, можно показать что

$$\begin{aligned} 2\Delta^2 = & \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{2N} \eta_i^2 + \sum_{p,q=1}^{2N} A_{pq} \eta_p \delta_q^{BC} + \\ & + \sum_{p,q=1}^{2N} B_{pq} \delta_p^{BC} \delta_q^{BC}, \end{aligned} \quad (12)$$

$$\begin{aligned} A_{pq} = & \frac{2}{N} \sum_{k=1}^{N-1} c_k \cos k(\varphi_p - \varphi_q) + \\ & + \frac{\sqrt{2}}{N} c_N \cos N\varphi_p \cos N\varphi_q; \end{aligned} \quad (13)$$

$$B_{pq} = \sum_{k=1}^{\infty} c_k^2 \cos k(\varphi_p - \varphi_q); \quad (14)$$

$$c_k = \frac{2Q \sin \pi Q}{\pi(Q^2 - k^2)}. \quad (15)$$

Это и есть искомое аналитическое выражение для функционала, минимизирующего отклонение орбиты.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Брук Г. Циклические ускорители заряженных частиц. М., Атомиздат, 1970.
2. Averill R. IEEE Trans. Nucl. Sci., 1965, v. NS-12, N 3, p. 899.
3. Bossart R., Bosser J. CERN 77-2, Geneva, 1977.
4. Baconnier Y. CERN 65-35, Geneva, 1965.
5. Guignard G. CERN 70-2, Geneva, 1970.

Поступило в Редакцию 26.06.79

УДК 621.039.517

Изменение чувствительности термонейтронных датчиков в интенсивных полях ионизирующего излучения

УВАРОВ В. И., АФАНАСЬЕВ П. Г., ЗЛОКАЗОВ С. Б., НАЛИВАЕВ В. И., ПАМПУРА В. Б., САФИН Ю. А.

Для контроля энерговыделения в активных зонах ядерных реакторов термонейтронные датчики (ТНД) применяются с начала развития реакторостроения [1]. Впоследствии из-за несовершенства технологии изготовления чувствительного элемента, довольно больших габаритов и инерционности как внутризонные датчики в системах контроля энерговыделения, управления и защиты в активных зонах больших энергетических реакторов они уступили место малогабаритным камерам деления [2]. Однако в последнее время с появлением новых технологий и материалов интерес к ТНД вновь возрос [3—6].

В настоящей работе приведены результаты исследования изменения чувствительности ТНД в процессе ресурс-

ных испытаний в активной зоне исследовательского реактора ИВВ-2М [7]. Экспериментальный канал с 20 термонейтронными датчиками (см. таблицу) находился в ячейке активной зоны [плотность потока тепловых и быстрых ($E \geq 1,15$ МэВ) нейтронов $1 \cdot 10^{14} \text{ см}^{-2} \cdot \text{с}^{-1}$ и $4,5 \cdot 10^{13} \text{ см}^{-2} \times \text{с}^{-1}$, мощность дозы γ -излучения $2,1 \cdot 10^2 \text{ А/кг}$].

Исследуемый датчик — это герметичный цилиндрический корпус из стали марки 12Х18Н10Т, в котором размещена хромель-алюмелевая термопара. «Горячий» спай термопары находится в тепловом контакте с чувствительным к тепловым нейтронам элементом, изготовленным из металлического сплава урана, «холодный» спай, расположенный на расстоянии 12 мм от горячего, служит для авто-