

ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ

В. А. БАБЕШКО

**К ТЕОРИИ ДИНАМИЧЕСКИХ КОНТАКТНЫХ ЗАДАЧ**

(Представлено академиком И. Н. Векуа 7 V 1971)

1. В работах (<sup>1-4</sup>) детально изучены вопросы единственности и разрешимости динамических задач теории упругости о вынужденных колебаниях для областей типа пространства с удаленными ограниченными множествами. В этих работах установлено, что единственность решения будет иметь место при выполнении принципа излучения Зоммерфельда. Явление резонанса в таких областях при возбуждении лишь границ не наблюдается.

Хорошо также известно, что указанные задачи для ограниченных областей характерны наличием резонанса при определенных частотах. Помимо положение между ограниченными и указанными неограниченными областями занимают области типа слоя, неограниченного цилиндра. В таких областях единственность решения указанных задач требует сохранения принципа излучения (<sup>5, 6</sup>) \*, как и положено в области, содержащей бесконечно удаленную точку, но и в то же время здесь могут наблюдаться явления резонанса, как это имеет место в ограниченной области. В (<sup>5</sup>) показано, что принцип излучения для слоя и цилиндра имеет более сложную математическую формулировку. В этой же работе установлена возможность замены его эквивалентными принципами предельного поглощения или предельной амплитуды (<sup>8</sup>).

Первый принцип предполагает решение задачи колебаний в среде с поглощением энергии с последующим предельным переходом в решении к среде без поглощения. Второй принцип требует решения задачи с некоторыми (например, нулевыми) начальными условиями и краевыми — гармоническими по времени. Решение этой задачи оказывается установившимся по времени, когда последнее устремляется к бесконечности. Чтобы применить принцип предельного поглощения к уравнениям теории упругости, достаточно нагрузить их дополнительным членом, характеризующим внутреннее трение, например, пропорциональным скорости перемещений, найти ограниченные на бесконечности решения и затем устремить коэффициент пропорциональности к нулю. Отметим, что по самому построению принцип предельной амплитуды является задачей о генерировании колебаний в области. Оба принципа при использовании, разумеется, приводят к одинаковым результатам.

Много исследований посвящено изучению динамических задач теории упругости первого и второго рода. Этого однако нельзя сказать о смешанных (типа контактных) задачах теории упругости. Основную сложность при их изучении представляет решение интегральных уравнений специального типа.

В настоящей заметке приводятся некоторые результаты по теории уравнений, возникающих при изучении двумерных задач о колебаниях штампа на поверхности упругого слоя или бандажа на упругом цилиндре. Изучаются упругие волны, возбуждаемые при колебании.

\* В работах (<sup>5, 6</sup>) рассматриваются задачи лишь для уравнения Гельмгольца, однако существуют задачи теории упругости (<sup>7</sup>), сводящиеся к этому уравнению. Поэтому принцип излучения необходим.

2. Указанные задачи приводят к интегральным уравнениям относительно контактных давлений вида

$$\int_{-a}^a k(x - \xi) q(\xi) d\xi = 2\pi f(x), \quad |x| \leq a, \quad k(t) = \int K(u) e^{iut} du. \quad (1)$$

Здесь функция  $K(u)$  обладает указанными в работе (9) свойствами с той лишь разницей, что на вещественной оси имеется конечное число нулей и полюсов, симметрично расположенных относительно начала координат (7). Количество нулей и полюсов и их положение на вещественной оси зависят от частоты колебаний штампа. Считаем, что все они однократные и нет равных нулю. Контур  $\sigma$  расположен на вещественной оси и отклоняется от нее, лишь обходя отрицательные полюсы сверху, а положительные снизу.

**Теорема 1.** Пусть  $f(x) \in C_2^{0,5}(-a, a)$ , а вычеты функции  $K(u)$  в положительных полюсах одного знака.

Тогда уравнение (1) однозначно разрешимо в классе функций вида

$$q(x)(a^2 - x^2)^{\nu} \in C(-a, a).$$

Доказательство теоремы проводится по изложенной в (10) схеме.

Контур  $\sigma$  делит комплексную плоскость на две части — верхнюю  $E_+$  и нижнюю  $E_-$ . Относительно этого контура функцию  $K(u)$  можно факторизовать, т. е. представить в виде

$$K(u) = K_+(u)K_-(u), \quad K_+(-u) = K_-(u), \quad K_+(u) \sim cu^{-\nu}, \quad u \rightarrow \infty.$$

Здесь  $K_+(u)$ ,  $K_-(u)$  — функции, регулярные соответственно в  $E_+$  и  $E_-$  и не имеющие там нулей. Функция  $K_+(u)$  имеет отрицательные нули и полюсы, но не имеет положительных. Обозначим положительные нули функции  $K(u)$  через  $z_k$ ,  $k = 1, 2, \dots, n$ . Условимся также в следующих обозначениях:

$$Q(u), F(u) = \int_{-a}^a e^{iux} q(x), f(x) dx,$$

$$\frac{K_-(u)}{K_+(u)} e^{-2aiu} = R(u), \quad \frac{K_+(z_k)}{K'_+(z_k)} e^{2az_k} = r_k; \quad (2)$$

$$a^{\pm}(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma} \left[ \pm \frac{e^{iau}}{K_-(u)(u-z)} - \frac{e^{-iau}}{K_+(u)(u+z)} \right] F(u) du, \quad u \in E_-, \quad z \in E_-. \quad (3)$$

Во всех формулах сохраняется либо верхний, либо нижний знак.

Через  $A_k$ ,  $a^{\pm}$  обозначим элементы матрицы, обратной к матрице вида

$$\|\delta_{ik} \pm r_k(z_i + z_k)^{-1}\|_1^n, \quad \delta_{ik} = \begin{cases} 1, & i = k; \\ 0, & i \neq k. \end{cases}$$

Рассмотрим теперь на контуре  $\Gamma$ , уже лежащем строго в нижней полуплоскости (9), интегральное уравнение вида

$$X^{\pm}(\zeta) = \mp \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \frac{R(u) X^{\pm}(u)}{u + \zeta} du -$$

$$- \sum_{k=1}^n \sum_{p=1}^n \frac{r_k A_{kp}}{(\zeta - z_k)} \cdot \left[ \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \frac{R(u) X^{\pm}(u)}{u - z_p} du - a^{\pm}(-z_p) \right] + a^{\pm}(\zeta), \quad \zeta \in \Gamma. \quad (4)$$

Оператор, стоящий в правой части, ограничен в пространстве функций, непрерывных на  $\Gamma$  с весом  $\zeta$ . При достаточно больших  $a$  его норма может быть сделана меньше единицы и решение уравнения можно построить по методу последовательных приближений. Его решения  $X^{\pm}$ , очевидно, регу-

лярны в  $E_-$ . В условиях теоремы 1 решение уравнения (1) представимо в форме

$$q(x) = \frac{1}{2\pi} \int_0^\infty \left[ \frac{F(u)}{K(u)} + \frac{X^+(u) - X^-(u)}{2K_+(u)} e^{-iau} + \frac{X^+(-u) + X^-(-u)}{2K_-(u)} e^{iau} \right] e^{-iux} du. \quad (5)$$

Значение левой части уравнения (1) при  $x > a$  и  $x < -a$  дается соответственно функциями  $\varphi_+(x)$  и  $\varphi_-(x)$  вида

$$\varphi_\pm(x) = \frac{1}{4\pi} \int_0^\infty [X^+(\mp u) \pm X^-(\mp u)] K_\pm(u) e^{\pm iu(a \mp x)} du. \quad (6)$$

3. Функции  $\varphi^\pm(x)$  описывают поведение поверхности тела вне штампа. Колеблющийся штамп возбуждает в упругом теле волны. Формулы (6) позволяют изучить их на поверхности. Ограничимся случаем достаточно больших значений параметра  $a$ . Тогда в формуле (4) можно пренебречь интегралами и представить  $X^\pm(\zeta)$  в форме

$$X^\pm(\zeta) = \sum_{k=1}^n \sum_{p=1}^n \frac{r_k A_{kp}}{(\zeta - z_p)} a^\pm(-z_p) + a^\pm(\zeta) + O(\exp(-\mu_\Gamma \cdot 2a)), \quad \zeta \in E_-. \quad (7)$$

Пусть  $f(x) = \exp i\eta x$ ,  $\eta \geqslant 0$ ,  $\eta \neq z_k$ . В этом случае при больших  $a$  имеет место представление

$$\begin{aligned} a^+(\mp \zeta) \pm a^-(\mp \zeta) &= 2i \sum_{k=1}^n \frac{\exp(2ai z_k + i\eta a)}{K_-(z_k)(\zeta \pm z_k)(\eta \mp z_k)} \pm \\ &\pm 2i \frac{\exp(\pm i\eta a)}{\zeta + \eta} \left( \frac{1}{K_\pm(\zeta)} - \frac{1}{K_\mp(\eta)} \right) + o(\exp(-\mu_\Gamma \cdot 2a)). \end{aligned}$$

Если теперь внести представления (7), (8) в соотношение (6), то можно получить асимптотическое выражение для функций  $\varphi_\pm(x)$  вида

$$\begin{aligned} \varphi_\pm(x) &= \frac{i}{2} \sum_{r=1}^m [X^+(\zeta_r) \pm X^-(\zeta_r)] e^{-i(a \pm x)\zeta_r / [K_-^{-1}(\zeta_r)]'} + \\ &+ O(e^{\mp \mu_\Gamma x} + e^{-2a\mu_\Gamma}), \quad |x| \rightarrow \infty. \end{aligned}$$

Здесь через  $\zeta_r$  ( $r = 1, 2, \dots, m$ ) обозначены вещественные положительные полюсы функции  $K(u)$ , которые предполагаются однократными.

Умножив теперь соотношение (9) на временной множитель  $\exp(-i\omega t)$ , без труда обнаружим, что от штампа удаляются в разные стороны упругие волны с неубывающей амплитудой. Число волн равно  $m$ , скорость распространения —  $\omega / \zeta_r$ , амплитуда и сдвиг фазы у каждой волны свои и легко могут быть найдены из формул (7) — (9).

Представление (5) позволяет определить контактные напряжения под штампом.

Автор выражает благодарность И. И. Воровичу за внимание к работе и советы.

Ростовский государственный университет  
Ростов-на-Дону

Поступило  
26 IV 1971

#### ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- <sup>1</sup> И. Н. Векуа, ДАН, 80, № 3 (1951). <sup>2</sup> И. Н. Векуа, Тр. Тбилисского матем. инст., 12 (1943). <sup>3</sup> В. Д. Купрадзе, УМН, 88, № 3 (53) (1953). <sup>4</sup> Методы потенциала в теории упругости, М., 1963. <sup>5</sup> А. Г. Свешников, ДАН, 73, № 5 (1950). <sup>6</sup> Г. Д. Малюжинец, ДАН, 78, № 2 (1951). <sup>7</sup> В. А. Бабешко, ПММ, 33, в. 1 (1969). <sup>8</sup> А. Н. Тихонов, А. А. Самарский, Уравнения математической физики, «Наука», 1966. <sup>9</sup> В. А. Бабешко, ДАН, 193, № 3 (1970). <sup>10</sup> В. А. Бабешко, ПММ, 35, в. 1 (1971).