

А. Б. ЕФИМОВ, В. И. МАЛЫЙ

**О ПРИНЦИПЕ ВОЛЬТЕРРА И МЕТОДЕ АНАЛИТИЧЕСКОГО  
ПРОДОЛЖЕНИЯ В ЛИНЕЙНОЙ ВЯЗКОУПРУГОСТИ**

(Представлено академиком С. А. Христиановичем 19 VI 1973)

Согласно принципу Вольтерра (<sup>1-3</sup>), решение задач линейной вязкоупругости разделяется на решение соответствующей упругой задачи и расшифровку функций операторов. Эти функции получаются из упругого решения заменой модулей на вязкоупругие операторы. Точной или приближенной расшифровке поддаются функции в случае неизменных во времени свойств материалов. При старении материала, когда ядра операторов неразностные, обычные методы решения задач неприменимы. Решение многих задач со старением можно получить, повторяя ход рассуждений упругой задачи с учетом порядка в произведении операторов (<sup>4</sup>).

Ниже излагается приближенный метод решения задач вязкоупругости со старением — метод аналитического продолжения, дается оценка его погрешности. Доказано существование решения вязкоупругой задачи. Принцип Вольтерра обобщается на задачи для стареющих материалов. Подобное обобщение в частном случае было дано в (<sup>5</sup>), а метод аналитического продолжения уже применялся при решении одной задачи со старением (<sup>6</sup>) при численном ее решении с оценкой погрешности.

1. Систему уравнений первой краевой задачи вязкоупругости можно представить в виде

$$\Delta \hat{\mathbf{E}}\mathbf{u} + \frac{1}{1-2\hat{\mathbf{v}}_r} \nabla \operatorname{div} \hat{\mathbf{E}}\mathbf{u} + 2(1+\hat{\mathbf{v}}_r)\mathbf{f}=0, \quad \mathbf{r} \in \Omega; \quad (1,1)$$

$$\sigma_{ij}n_j = F_i, \quad \mathbf{r} \in S; \quad (1,2)$$

$$\sigma_{ij} = (1+\hat{\mathbf{v}}_r)^{-1} \hat{\mathbf{E}}\varepsilon_{ij} + \delta_{ij} \frac{\hat{\mathbf{v}}_r}{(1+\hat{\mathbf{v}}_r)(1-2\hat{\mathbf{v}}_r)} \hat{\mathbf{E}}\varepsilon_{kk}; \quad (1,3)$$

$$\varepsilon_{ij} = 1/2(u_{i,j} + u_{j,i}). \quad (1,4)$$

Здесь  $\sigma_{ij}$  — напряжения,  $\mathbf{u}$  — перемещения,  $\Omega$  — объем тела,  $S$  — его поверхность,  $n_j$  — компоненты вектора нормали к поверхности,  $\hat{\mathbf{E}}$  и  $\hat{\mathbf{v}}_r$  — аналоги модуля Юнга и коэффициента Пуассона — некоммутативные интегральные операторы общего вида. Эти операторы определяются в опытах на одноосное растяжение — сжатие ( $\sigma_{11} = \hat{\mathbf{E}}\varepsilon_{11}$ ), причем  $\hat{\mathbf{v}}_r$  выражается через оператор поперечной деформации  $\hat{\Psi}$ , связывающий  $\varepsilon_{22}$  и  $\sigma_{11}$  ( $\varepsilon_{22} = \hat{\Psi}\sigma_{11}$ ), следующим образом:  $\hat{\mathbf{v}}_r = -\hat{\mathbf{E}}\hat{\Psi}$ . Оператор  $\hat{\mathbf{v}}_r$  непосредственно в опытах на одноосное растяжение не определяется в отличие от  $\hat{\mathbf{v}}$ , который связывает поперечную деформацию с продольной ( $\varepsilon_{22} = -\hat{\mathbf{v}}_l\varepsilon_{11}$ ). По определению этих операторов имеем  $\hat{\mathbf{E}}^{-1}\hat{\mathbf{v}}_r = \hat{\mathbf{v}}_l\hat{\mathbf{E}}^{-1} = \hat{\Psi}$ .

Рассмотрим упругую задачу, соответствующую (1,1) — (1,4). Существование и свойства ее решения исследовались различными путями. На-

пример, в работах (7-9) решение рассматривалось в пространстве  $W_1$  типа энергетического, в котором норма функций имеет вид

$$\|u\|_{W_1}^2 = 2 \int \sum_{i,j=1}^3 \varepsilon_{ij}^2 d\Omega. \quad (1,5)$$

Введем пространство  $H$ , которое является комплексификацией  $W_1$ , т. е. пространство комплексных функций, действительная и мнимая части которых принадлежат  $W_1$ . Используя результаты (7, 9), можно показать, что решение упругой задачи и при комплексном  $\nu$  существует и, как элемент  $H$ , аналитически зависит от  $\nu$  по крайней мере в полосе  $-1 < \text{Re } \nu < 0,5$ . Производные  $u$  по координатам — обобщенные функции, аналитические по  $\nu$  в той же области (10). Упругое решение представимо рядом Тейлора в окрестности своей регулярности точки  $\nu_0$

$$u(E, \nu, r, t) = \frac{1}{E} \sum_{i=0}^{\infty} a_i(r, t) (\nu - \nu_0)^i, \quad -1 < \nu_0 < 0,5. \quad (1,6)$$

Коэффициенты  $a$  зависят от параметра  $t$  через заданные функции  $f(r, t)$  и  $F(r, t)$ . Ряд (1,6) сходится абсолютно, равномерно в круге сходимости, причем заведомо сходится при  $|\nu - \nu_0| < 0,5 - \nu_0$ .

Возвращаясь к вязкоупругой задаче, рассмотрим операторный ряд

$$u(\hat{E}, \hat{\nu}_r, r, t) = \hat{E}^{-1} \sum_{i=0}^{\infty} (\hat{\nu}_r - \nu_0)^i a_i(r, t), \quad (1,7)$$

который получается, если в упругом решении (1,6) константы  $E$  и  $\nu$  заменить операторами вязкоупругости с учетом порядка в их произведении. Если норма оператора  $(\nu - \nu_0)$  меньше  $(0,5 - \nu_0)$  или меньше радиуса круга сходимости, то операторный ряд (1,7) абсолютно сходится и представляет собой функцию операторов  $\hat{E}$  и  $\hat{\nu}_r$  (11). Эта функция удовлетворяет системе (1,1) — (1,4), так как (1,6) есть решение соответствующей упругой задачи. Функции  $a$  — это коэффициенты Тейлора упругого решения (1,6).

На произвольном конечном отрезке времени  $[0, T]$  рассмотрим функции с весовыми нормами  $\|\varphi(t)\| = \max_t |\varphi(t) e^{-\alpha t}|$ , где  $\alpha$  выбирается до-

статочно большим. Можно показать, что в этом пространстве норму  $\|\hat{\nu}_r - \nu_0\|$  можно считать меньше  $(0,5 - \nu_0)$  и, следовательно, ряд (1,7) сходится, а его сумма есть решение задачи (1,1) — (1,4). Оно получается из упругого (1,6) заменой констант  $E$  и  $\nu$  операторами  $\hat{E}$ ,  $\hat{\nu}_r$  с учетом порядка в их произведении. Тем самым доказывается существование решения вязкоупругой задачи и обобщается принцип Вольтерра на задачи со старением.

Рассмотрим некоторый параметр напряженно деформированного состояния  $V(\hat{E}, \hat{\nu}_r, r, t)$  (скаляр, вектор или тензор), который образован из вектора  $u$  с помощью некоторого оператора  $\hat{M}(\hat{E}, \hat{\nu}_r, r)$  по координатам. Если зависимость последнего от  $\hat{\nu}_r$  аналитическая, то справедлив обобщенный принцип Вольтерра.

2. Операторные ряды типа (1,7), дающие точное решение вязкоупругой задачи, не представляют интереса для практики. Однако ряд (1,7) можно рассматривать с точки зрения разложения решения по малому параметру  $(\hat{\nu}_r - \nu_0)$  (или по некоторой иной аналитической функции  $\hat{\nu}$ ). Примем за приближенное решение отрезок из первых членов ряда Тейлора:

$$u_n(\hat{E}, \hat{\nu}_r, r, t) = \hat{E}^{-1} \sum_{i=0}^n (\hat{\nu}_r - \nu_0)^i a_i(r, t). \quad (2,1)$$

Определение нескольких первых коэффициентов  $a_i$ , т. е. первых производных по  $\nu$  упругого решения обычно не представляет труда, однако при численном решении упругой задачи приходим к некорректной операции дифференцирования. Воспользуемся аналитическим продолжением упругого решения с интервала  $-1 < \nu < 0,5$  в плоскость комплексных  $\nu$  (6). Численно или аналитически определим решение  $u$  упругой задачи (1,6) при комплексных  $\nu$ , принадлежащих некоторому контуру  $\Gamma$ , охватывающему точку  $\nu_0$ . Тогда коэффициенты  $a_i$  определяются с помощью корректной операции интегрирования:

$$a_i(\nu_0, r, t) = \frac{E}{2\pi i} \int_{\Gamma} \frac{u(E, \nu, r, t)}{(\nu - \nu_0)^{i+1}} d\nu; \quad (2,2)$$

Здесь  $u(E, \nu, r, t)$  есть аналитическое продолжение упругого решения в область комплексных  $\nu$ , а  $\Gamma$  выбирается так, чтобы радиус вписанной в  $\Gamma$  окружности с центром в  $\nu_0$  был больше нормы  $\|\hat{\nu}_r - \nu_0\|$ .

Построение аналитического продолжения упругого решения, как правило, не труднее, чем самого упругого решения. Обычно можно ограничиться нулевым и первым членами ряда Тейлора. Выражение для функции  $V_1$  деформированного состояния при заданных поверхностных и массовых силах имеет вид

$$V_1 = \hat{E}^{-1}(a_0 - \nu_0 a_1) + \hat{E} \hat{\nu}_r a_1 = \hat{E}^{-1}(a_0 - \nu_0 a_1) + \hat{\psi} a_1. \quad (2,3)$$

Таким образом, для построения решения необходимы два оператора  $\hat{E}^{-1}$  и  $\hat{\psi}$ , которые определяются в опытах на ползучесть. Последний из них может быть найден из кривых поперечной деформации во времени или из опытов на ползучесть под действием гидростатического давления ( $\hat{\psi} = 0,5 \hat{E}^{-1} - 1/6 \hat{K}^{-1}$ ). Если же исследуется функция  $V_2$  напряженного состояния, то достаточно одного оператора  $\hat{\nu}_r$ . Аналитическое продолжение упругого решения позволяет не только построить приближенное решение, но и оценить его точность. Действительно, из формулы (2,2) следует оценка

$$\|\hat{E}u - \hat{E}u_m\| = \max_i |\hat{E}u - \hat{E}u_m| \leq M(\nu_0, r) \frac{R}{R - \|\hat{\nu}_r - \nu_0\|} \left( \frac{\|\hat{\nu}_r - \nu_0\|}{R} \right)^{m-1}; \quad (2,4)$$

здесь  $M(\nu_0, r) = \max_t \delta_m(\nu_0, r, t)$ ,

$$\delta_m(\nu_0, r, t) = \max_{\nu} |Eu(E, \nu, r, t) - Eu_m(E, \nu, r, t)|, \quad \nu \in \Gamma. \quad (2,5)$$

Можно улучшить оценку, вычислив несколько коэффициентов точно. Тогда имеем

$$\max_i |\hat{E}u - \hat{E}u_m| \leq \sum_{i=m+1}^{m+n} \|\hat{\nu}_r - \nu_0\|^i \max_i |a_i(\nu_0, r, t)| + \\ + M_i(\nu_0, r) \frac{R}{R - \|\hat{\nu}_r - \nu_0\|} \left( \frac{\|\hat{\nu}_r - \nu_0\|}{R} \right)^{m+n+1}, \quad (2,6)$$

где  $M_i(\nu_0, r) = \max_t \max_{\nu} |Eu(E, \nu, r, t) - Eu_{m+n}(E, \nu, r, t)|$ .

Оценка существенно зависит от контура  $\Gamma$ . Она растет при сужении контура за счет  $(R - \|\hat{\nu}_r - \nu_0\|)^{-1}$ , а при расширении его — за счет  $M$  и  $(\|\hat{\nu}_r - \nu_0\|/R)$ . Таким образом, варьируя контур, можно минимизировать оценку.

В случае, когда внешние нагрузки изменяются пропорционально одному или нескольким параметрам, решение вязкоупругой задачи имеет вид

$$\mathbf{u} = \sum_{k=1}^n \hat{\mathbf{u}}_k(\hat{\mathbf{v}}_k, \mathbf{r}) \psi_k(t). \quad (2,7)$$

Здесь приближенно строятся и оцениваются по методу аналитического продолжения каждый из операторов  $\hat{\mathbf{u}}_k(\hat{\mathbf{v}}_k, \mathbf{r})$ .

Теми же методами, что и выше, исследуется случай, когда на границе тела заданы перемещения. При этом решение представляется в виде

$$\mathbf{u} = \sum_{i=0}^{\infty} (\hat{\mathbf{v}}_i - \mathbf{v}_0)^i \mathbf{b}_i(\mathbf{r}, t). \quad (2,8)$$

Наконец, решение смешанной задачи имеет вид

$$\mathbf{u} = \hat{\mathbf{E}}^{-1} \sum_{i=0}^{\infty} (\hat{\mathbf{v}}_i - \mathbf{v}_0)^i \mathbf{a}_i(\mathbf{r}, t) + \sum_{i=0}^{\infty} (\hat{\mathbf{v}}_i - \mathbf{v}_0)^i \mathbf{b}_i(\mathbf{r}, t). \quad (2,9)$$

Данный метод применим в задачах для кусочно-однородных тел и других, где удается исследовать аналитическую зависимость упругого решения от констант материала. Решение представляется в виде ряда Тейлора, с помощью аналитического продолжения строятся первые члены, а остаток ряда оценивается. Эта оценка является отличительной особенностью данного метода.

Описанный метод использовался <sup>(6)</sup> для численного решения задачи о вязкоупругом весовом полушаре, лежащем на жестком основании. Рассчитывались перемещения поверхности и оценивалась погрешность решения.

Всесоюзный научно-исследовательский институт  
физико-технических и радиотехнических измерений  
Менделеево Московской обл.

Поступило  
23 V 1973

#### ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- <sup>1</sup> Н. Х. Арутюнян, Некоторые вопросы теории ползучести, 1952. <sup>2</sup> А. А. Ильющин, Б. Е. Победра, Основы математической теории термовязкоупругости, «Наука», 1970. <sup>3</sup> Ю. Н. Работнов, Ползучесть элементов конструкций, «Наука», 1966. <sup>4</sup> А. Б. Ефимов, Механика полимеров, № 3 (1966). <sup>5</sup> В. Д. Харлаб, Сборн. Прочность и пластичность, «Наука», 1971. <sup>6</sup> А. Б. Ефимов, В. И. Малый, ПММ, т. 35, № 1 (1971). <sup>7</sup> С. Г. Михлин, Сборн. Проблемы математического анализа, Л., 1966. <sup>8</sup> С. Г. Михлин, Вестн. Ленингр. унив., № 7 (1967). <sup>9</sup> С. Г. Михлин, Вестн. Ленингр. унив., № 7 (1970). <sup>10</sup> И. М. Гельфанд, Г. Е. Шолов, Обобщенные функции и действия над ними, 1959. <sup>11</sup> Функциональный анализ СМБ, «Наука», 1972.