

А. А. ДЕЗИН

ОПИСАНИЕ ПРАВИЛЬНЫХ ОПЕРАТОРОВ

(Представлено академиком В. С. Владимировым 15 IV 1974)

1. Пусть V — область евклидова пространства \mathbf{R}^n с компактным замыканием и границей, обладающей некоторой регулярностью (например, кусочно-гладкой); $\mathbf{H} = \mathbf{H}(V)$ — гильбертово пространство комплексных функций с суммируемым в V квадратом модуля и L — линейная дифференциальная операция с частными производными и постоянными коэффициентами. Рассматривая L как оператор $L: \mathbf{H} \rightarrow \mathbf{H}$, определенный на $C_0^\infty(V)$ — линейном многообразии бесконечно дифференцируемых функций, тождественно равных нулю на границе V , и взяв его замыкание в \mathbf{H} , получим так называемый минимальный оператор $L_0: \mathbf{H} \rightarrow \mathbf{H}$, связанный с L . Заменяя $C_0^\infty(V)$ на $C^\infty(V)$ — многообразии гладких функций без каких-либо граничных условий, получим аналогично так называемый максимальный оператор $\tilde{L}: \mathbf{H} \rightarrow \mathbf{H}$, связанный с L . Очевидно, $L_0 \subset \tilde{L}$.

Известно (¹), что для L_0 всегда существует ограниченный обратный L_0^{-1} (заданный на неплотном в \mathbf{H} множестве), а область значений \tilde{L} совпадает со всем пространством \mathbf{H} (но оператор \tilde{L}^{-1} не определен). Воспользовавшись теоремой Банаха можно отсюда заключить, что существуют операторы L_p (будем называть их правильными) такие, что $L_0 \subset L_p \subset \tilde{L}$, причем оператор L_p^{-1} существует, ограничен и определен на всем \mathbf{H} . Все операторы, связанные с классическими граничными задачами для уравнений в частных производных, являются правильными. Но эффективное описание правильных операторов в общем случае (т. е. описание их области определения с помощью условий типа граничных) является сложной и мало исследованной задачей.

В данной статье приводится описание всех правильных операторов, связанных с обыкновенной дифференциальной операцией, заданной на отрезке вещественной оси. При переходе к операторным уравнениям полученный результат позволяет показать, что использование «нестандартных» граничных условий типа приведенных в (², ³) для описания неклассических правильных операторов является в определенном смысле естественным. Приводимые конструкции показывают связь рассматриваемого круга вопросов со спектральной теорией операторов.

2. Пусть L — обыкновенная линейная дифференциальная операция порядка n с достаточно гладкими коэффициентами (старший коэффициент равен единице), определенная на отрезке $l = [0, a]$ вещественной оси. С операцией L можно связать, как и в описанной выше ситуации, минимальный и максимальный операторы $L_0, \tilde{L}: \mathbf{H}(l) \rightarrow \mathbf{H}(l)$. Пусть, кроме того, L_c — правильный оператор, порождаемый L при граничных условиях Коши: $u^{(k)}(0) = 0$; $k = 0, 1, \dots, n-1$. (L_c — замыкание в \mathbf{H} операции L , рассматриваемой на линейном многообразии гладких функций, подчиненных указанным условиям.)

О п р е д е л е н и е. Линейный оператор $L \subset \tilde{L}$ назовем разрешимым сужением оператора \tilde{L} , если \tilde{L}^{-1} существует, ограничен и определен на всем \mathbf{H} .

Предложение 1. Если \hat{L} — разрешимое сужение оператора L , то для любой $f \in \mathbf{H}$

$$\hat{L}^{-1}f = L_c^{-1}f + \sum_0^{n-1} l_k(f) \omega_k, \quad (1)$$

где l^k — ограниченные линейные функционалы над \mathbf{H} , а $\{\omega_k\}_0^{n-1}$ — некоторая фиксированная фундаментальная система решений уравнения $Lw=0$.

Доказательство. Достаточно заметить, что, как и в классическом случае, всякое решение уравнения $\hat{L}u=f$ представимо в виде (1) при некоторых постоянных l_k . Эти постоянные зависят, вообще говоря, от f и от выбранного сужения. Зависимость линейна в силу линейности \hat{L} ; соответствующие функционалы ограничены в силу ограниченности оператора \hat{L}^{-1} и независимости системы функций $\{\omega_k\}$. Доказательство закончено.

Условимся обозначать в дальнейшем через $\mathfrak{D}(T)$ область определения линейного оператора T .

Следствие. Для разрешимого сужения \hat{L} область $\mathfrak{D}(\hat{L})$ состоит из элементов $u \in \mathfrak{D}(\hat{L})$, удовлетворяющих дополнительно системе условий

$$u^{(j)}|_0 = \sum_{k=0}^{n-1} (q_k, \hat{L}u) \omega_k^{(j)}(0), \quad j=0, \dots, n-1; \quad (2)$$

здесь круглые скобки — скалярное произведение в \mathbf{H} , а $\{q_k\}_0^{n-1}$ — некоторый набор элементов \mathbf{H} , определяющий разрешимое сужение.

Для доказательства достаточно заметить, что элемент $u \in \mathfrak{D}(\hat{L})$ имеет n обобщенных производных, и рассмотреть равенство $u = \hat{L}^{-1}f$, воспользовавшись формулой (1), в которой функционалы $l_k(f)$ представлены (по теореме Рисса) скалярными произведениями $(q_k, f) = (q_k, \hat{L}u)$.

Предложение 2. Разрешимое сужение $\hat{L} \subset \tilde{L}$ является расширением минимального оператора L_0 тогда и только тогда, когда элементы $\{q_k\}$ в формуле (2) принадлежат ядру оператора \tilde{L}^t , где L^t — транспонированная (формально сопряженная) относительно L операция.

Доказательство. Необходимость. Пусть $v \in \mathfrak{D}(L_0)$ и $L_0v=g$. Поскольку $L_0 \subset \hat{L}$, $v \in \mathfrak{D}(\hat{L})$ и для v справедлива формула (2), причем $v^{(j)}|_0=0$ при всех j . Отсюда (из независимости ω_k) следует, что в этом случае $(q_k, L_0v)=0$ при всех k и произвольной $v \in \mathfrak{D}(L_0)$. Но это и означает, что q_k принадлежит ядру \hat{L}^t (поскольку для обыкновенного дифференциального оператора «сильное» расширение — замыканием и «слабое» — через сопряженный оператор всегда эквивалентны $(^4, ^5)$).

Достаточность. Если элементы $\{q_k\}$ в (2) принадлежат ядру \hat{L}^t , то они имеют n обобщенных производных и в (2), в произведениях $(q_k, \hat{L}u)$ можно осуществить переброску оператора \hat{L} на q_k интегрированием по частям. При этом условия (2) примут вид однородных граничных условий

$$u^{(j)}|_0 - \sum_{k=0}^{n-1} \mathcal{L}^j(q_k, u)|_0 = 0, \quad j=0, 1, \dots, n-1;$$

здесь \mathcal{L}^j — линейные комбинации значений u и ее производных до порядка $n-1$, взятых в нуле и в a , с коэффициентами, зависящими от соответствующих значений q_k , ω_k и коэффициентов L .

3. Пример. Пусть

$$Lu \equiv D_t u - Au = f, \quad t \in [0, a], \quad D_t \equiv d/dt, \quad (3)$$

где $A = A(t)$ — непрерывная функция и $\int_0^a A(t) dt = h$.

Условия (2) примут вид

$$(1+q)u|_0 - qe^{-h}u|_a = 0. \quad (4)$$

При произвольном комплексном параметре q равенство (4) дает все граничные условия, при которых 0 не является точкой спектра оператора L_p ($L_0 \subset L_p \subset \bar{L}$). Это находит свое отражение в том обстоятельстве, что, в отличие от ситуации, возникающей при задании граничных условий в виде

$$\mu u|_0 - \nu u|_a = 0, \quad (5)$$

явная формула, дающая решение $u = L_p^{-1}f$, выписываемая исходя из условий (4) (см. ниже формулу (6)), не содержит знаменателя. Чтобы связать приведенные рассуждения с вопросом о спектре, нужно рассуждать следующим образом. При фиксированных μ, ν значение h неособое, если существует постоянная $k \neq 0$ такая, что $\mu = k(1+q)$, $\nu = kq \exp(-h)$. Отсюда получаем условие регулярности h в виде $\mu - \nu \exp h \neq 0$.

4. Применим теперь наши рассуждения к случаю, когда в уравнении (3) A является замкнутым линейным оператором (вообще говоря, неограниченным), действующим в некотором сепарабельном гильбертовом пространстве \mathbf{H}' . Предполагается, что $\mathfrak{D}(A)$ плотна в \mathbf{H}' , A коммутирует с D_t и обладает полной системой собственных функций, образующих базис Рисса в \mathbf{H}' .

Типичный пример интересующих нас операторов A дают нормальные операторы, порождаемые на n -мерном торе замыканием линейных операций с частными производными и постоянными коэффициентами (²).

Естественной областью определения операции L вида (3) будут теперь дифференцируемые по t функции $u(t)$ со значениями в \mathbf{H}' , причем $u(t) \in \mathfrak{D}(A)$ при любом $t \in I$. Замыкание в $\mathbf{H} = \mathbf{H}_t \otimes \mathbf{H}'$ (где \mathbf{H}_t — рассмотренное выше пространство \mathcal{L}^2 на $[0, a]$) операции L даст t -максимальный оператор, который мы снова обозначим \hat{L} . Замыкание операции L , заданной первоначально на функциях, подчиненных дополнительному условию $u(0) = u(a) = 0$, даст t -минимальный оператор L_0 . Пусть

$$u = \sum_s u_s(t) \varphi_s, \quad f = \sum_s f_s(t) \varphi_s, \quad s = 1, 2, \dots,$$

разложение элементов $u, f \in \mathbf{H}$ по собственным функциям (как-либо заномерованным) оператора A с зависящими от t коэффициентами. Пусть u_N, f_N — соответствующие частичные суммы ($s \leq N$) и \hat{L} — некоторое разрешимое сужение \hat{L} . Тогда всякое равенство $\hat{L}u_N = f_N$ распадается, в силу сделанных предположений, на цепочку равенств $\hat{L}_{(s)}u_s(t) = f_s(t)$, где $\hat{L}_{(s)}$ — некоторое разрешимое сужение (в \mathbf{H}_t) операции $D_t u_s(t) \rightarrow \lambda_s u_s(t)$ ($A \varphi_s = \lambda_s \varphi_s$).

В силу ограниченности оператора \hat{L}^{-1} решение уравнения $\hat{L}u = f$ при любой $f \in \mathbf{H}$ может быть получено предельным переходом $u = \lim_N u_N = \lim_N \hat{L}^{-1} f_N$ и, следовательно, каждый коэффициент $u_s(t)$ в представлении решения $u = \sum_s u_s(t) \varphi_s$ определяется равенством $u_s = \hat{L}_{(s)}^{-1} f_s$.

Резюмируем приведенные рассуждения.

Предложение 3. В сделанных предположениях всякое разрешимое сужение \hat{L} определяется набором $\{\hat{L}_{(s)}\}$ разрешимых сужений соответствующих обыкновенных дифференциальных операций. Произвольный набор $\{\hat{L}_{(s)}\}$ определяет разрешимое сужение тогда и только тогда, когда нормы $\hat{L}_{(s)}^{-1}$ в \mathbf{H}_t равномерно по s ограничены.

Вторая часть утверждения проверяется без труда (ср. (², ³)).

Для каждого из операторов $\hat{L}_{(s)}$ справедливо, очевидно, предложение 1 и его следствие. Соответствующие рассуждения применимы и к анализу структуры правильных операторов $\tilde{L} \supset L_p \supset L_0$.

Предложение 4. В сделанных предположениях всякий правильный оператор L_p определяется соответствующим набором правильных операторов $\{L_{p,(s)}\}$. Произвольный набор $\{L_{p,(s)}\}$ определяет правильный оператор тогда и только тогда, когда нормы $L_{p,(s)}^{-1}$ равномерно по s ограничены.

Используя явный вид элементов $q_{(s)}$, принадлежащих ядру транспонированного оператора $\tilde{L}_{(s)}^{(t)}$ и представимых в виде $\alpha_s \exp(-\lambda_s t)$, где α_s — произвольная постоянная, можем записать

$$u_s(t) = \left[\int_0^t (e^{-\tau \lambda_s} + \lambda_s e^{-\tau \lambda_s}) f_s(\tau) d\tau + \alpha_s \int_t^a e^{-\tau \lambda_s} f_s(\tau) d\tau \right] e^{-\lambda_s t}. \quad (6)$$

Предложение 5. При выборе $\alpha_s = e^{\alpha \lambda_s} (\mu_s - e^{\alpha \lambda_s})^{-1}$, $|\mu_s - e^{\alpha \lambda_s}| \geq \delta$ (равномерно по s) имеет место равномерная по s оценка

$$\|u_s(t)\|_t \leq c(\delta) \|f_s(t)\|_t \quad (7)$$

(норма в \mathbb{H}_t).

Приведенный выбор α_s сводит доказательство равномерного по s выполнения неравенств (7) к оценкам, приведенным в (2).

Если множество точек $\exp(\alpha \lambda_s)$, где λ принадлежит спектру A , не плотно на комплексной плоскости, то μ_s могут быть выбраны не зависящими от s . В этом случае правильный оператор L_p описывается обычными граничными условиями по t вида $\mu u|_{t=0} - u|_{t=a} = 0$.

С другой стороны, проведенные рассуждения показывают, что при «плохом» спектре A для описания правильных операторов неизбежно привлечение граничных условий для $u_s(t)$, зависящих от s . Именно такого типа условия были описаны в (2) с помощью проекционных операторов.

Математический институт им. В. А. Стеклова
Академии наук СССР
Москва

Поступило
28 III 1974

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

- ¹ Л. Хёрмандер, К теории общих дифференциальных операторов в частных производных, М., 1959. ² А. А. Дезин, Изв. АН СССР, сер. матем., т. 31, № 1 (1967). ³ А. Х. Мамян, Дифференциальные уравнения, т. 6, № 2 (1970). ⁴ Л. Гординг, Задача Коши для гиперболических уравнений, М., 1961. ⁵ М. Нагумо, Лекции по современной теории уравнений в частных производных, М., 1967.